

Chernoff - korlát.

(Spec. eset).

Van egy véletlen algoritmus, ami két véletlen döntéshelyre a valószínűségeket.

Ha futtatjuk n -szer, akkor többségi döntést kapunk.

pl: Ha adott a tevédelem max. nagysága, akkor L lehet véletlen n -et, hogy min. 97% valószínűséggel a többségi döntéssel jó döntést kapunk.

Egy algoritmus két lehetséges véletlen döntéshelyre helyeset, ezt p valószínűséggel tesszük. Tfl. $p > \frac{1}{2}$.

A két lehetséges véletlen: A és B.

n -szer lefuttatva az algoritmust a hibás döntések valószínűsége (azt a véletlen fogadjuk el, amelyikből több van)

pl: ha $n=100$ és 55 A és 45 B jött ki, akkor a helyes az A.

A feladat, hogy bebizonyítsuk felül a hibás döntések valószínűségeit

↓
 $P(n$ futtatás esetén a többségi döntés hibás) $\leq ?$

A Hoefldinget \leftarrow alkalmazunk.

Legyen $X_i = \begin{cases} 1, & \text{ha az } i\text{-ediket rosszul választottuk} \\ 0, & \text{ha jól} \end{cases}$

ly $S_n = X_1 + X_2 + \dots + X_n = \left\{ \begin{array}{l} \text{a hibás döntések} \\ \text{száma } n \text{ döntés} \\ \text{közül} \end{array} \right.$ eredmény

A többségi döntés $\rightarrow \frac{1}{2}n$ -től nagyobb legyen.

$$\text{Igy } P(\text{többségi döntés}) \equiv P(S_n > \frac{1}{2}n)$$

A Hoeffding - egyenlőtlenség segít megadni a felbecsülést:

$$P(S_n \geq ES_n + c) \leq \exp\left(-\frac{2c^2}{\sum_{i=1}^n (b_i - a_i)^2}\right)$$

↑
Hoeffding.

Az X -ekre a felső ill. alsó korlát:

$$\sum X_i \text{-re: } a_i = 0 \leq X_i \leq 1 = b_i$$

$$ES_n = n \cdot EX_1 = n(0 \cdot p + 1 \cdot (1-p)) = n(1-p)$$

Vegyük

$$\frac{1}{2}n = ES_n + c \text{ -ből lépön a } c, \text{ amit becsül}$$

$$\frac{1}{2}n = n(1-p) + c$$

$$c = n\left[p - \frac{1}{2}\right]$$

ez egy pozitív val.,
mely a algoritmus
vezet $p > \frac{1}{2}$ -re
pérfeldobással jobb.

Eredő!

$$P(S_n \geq \frac{1}{2}n) \leq \exp\left(-\frac{2 \cdot n \left(p - \frac{1}{2}\right)^2}{\sum_{i=1}^n (1-0)^2}\right) =$$

$$= \exp\left(-\frac{2n^2 \left(p - \frac{1}{2}\right)^2}{n}\right) = \exp\left(-2\left(p - \frac{1}{2}\right)^2 n\right)$$

Adott p értékű nagy légszám n , h_0 - hipotézise
adott kérésrel nem elhárítat hirtelen:



adott egy $\varepsilon > 0$: a hipotézis döntés valószínűsége
felső korlátja. A kérdés: nagy légszám n , hogy a
hipotézis ~~adott~~ többségi döntés valószínűsége n
keletkezik nagy $\varepsilon \rightarrow$?

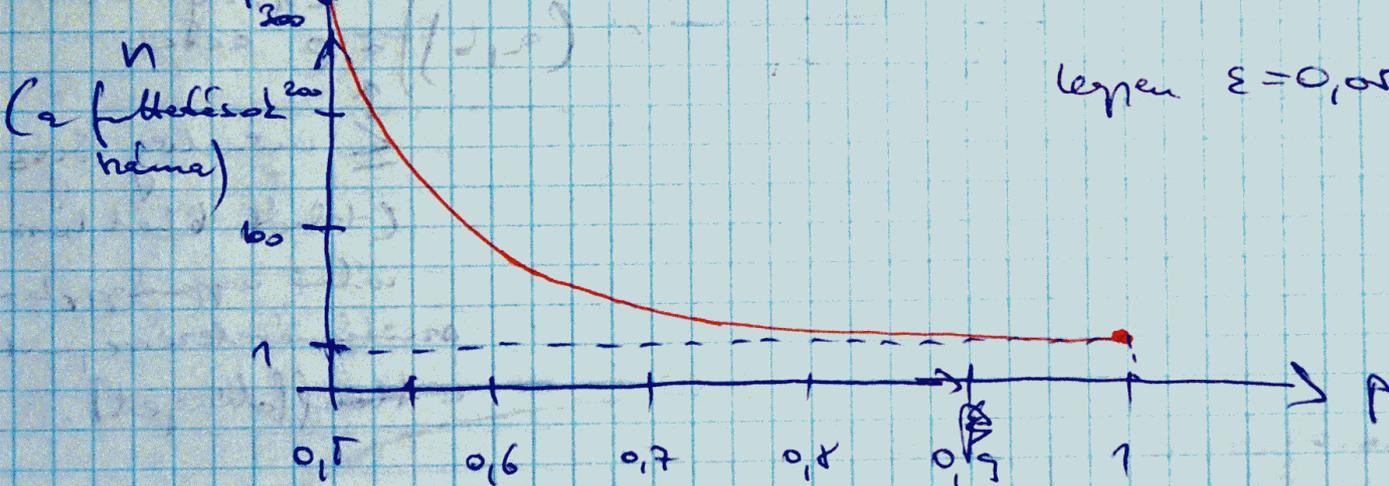
Ugyanis:

$$\exp\left(-2\left(p - \frac{1}{2}\right)^2 n\right) = \varepsilon$$

↓ n meghatározása

$$n \geq \frac{1}{\varepsilon} \cdot \left(p - \frac{1}{2}\right)^2$$

Grafikuma az:



H_0 $\varepsilon=0,5$ ε $p=0,9$, ~~allor~~ allor $n=10$

H_0 $p \in [0,6, 0,9]$ ~~allor~~ $\varepsilon=0,1$ $p=0,6$ allor $n=150$

H_0 $p = \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{2}\right)^m$, allor $n = 2^{2m} \cdot \ln \frac{1}{\varepsilon}$

Cramer - tétel (flytates)

(Er már nagy eltérés tétel)

↑ az adja a legjobb eredményt a kapacitás-bebecslésre.

Ha X_1, X_2, \dots függl. azonos eloszlású valószínűségi fgv. sorozat, (+ valami feltétel)

akkor
$$-\frac{1}{n} \ln P\left(\frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n} \in [a, b]\right) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \inf_{a \leq x \leq b} I(x)$$

↑
végtel. infimum

Er azt jelenti B., hogy

ha n nagy, akkor a , hogy

az értékek beleszűk egy $[a, b]$ intervallumba.

$$P\left(\frac{X_1 + \dots + X_n}{n} \in [a, b]\right) \approx e^{-n \cdot \inf_{a \leq x \leq b} I(x)}$$

↑
≤ mindig igaz.
(de ha két helyen nem ugyanolyan kapacitásbecslésre, mint a Hoeffdinget).

Def: Adott egy X valószínűségi fgv.

$M(z)$ legyen az $E(e^{zx})$: $M_X(z) = E(e^{zx})$

momentum generáló függvény

↑
Az er majdnem olyan, mint a Laplace-transzformált $f(x)$.

A momentumgeneráló fgv. függl. valószínűségi fgv. sorozat esetén

↑ generátor fgv.: $M_{X+Y} = M_X \cdot M_Y$

$\forall \epsilon > 0 \exists A_0 > 0$ úgy, hogy $M(A_0) < \infty$.

Eller $\Lambda(A) := \ln(M(A))$

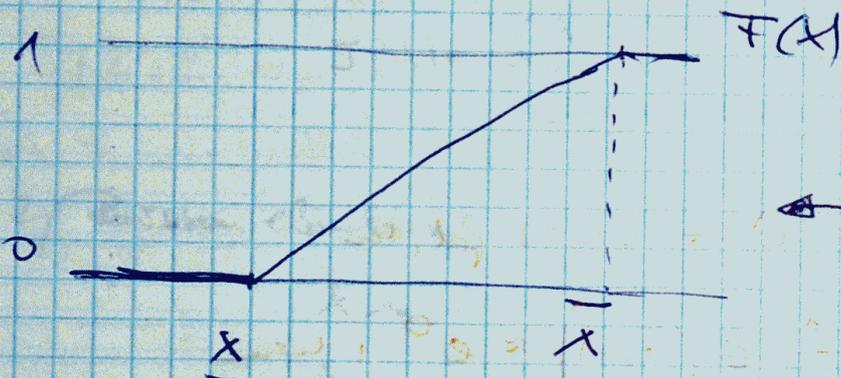
logaritmusos momentgeneráló fgv.

Λ mindig olyan nérték, hogy

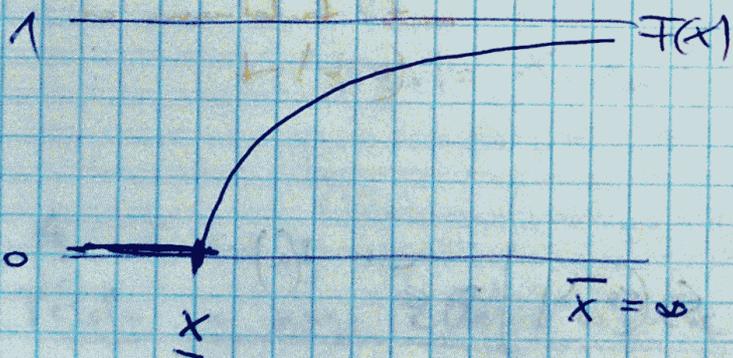
$I(x) = \sup_{A \in \mathbb{R}} (Ax - \Lambda(A))$ a ráta fgv.

~~Az $I(x)$ rátafüggvény tulajdonságai~~

Az $F(x)$ és az $I(x)$ dualisok: u. ráta fgv. reprodukció:

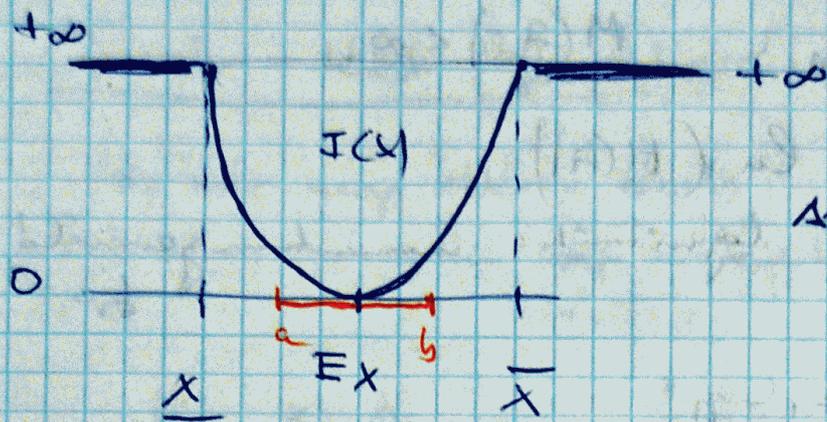


az pl. az egyenes elvétel

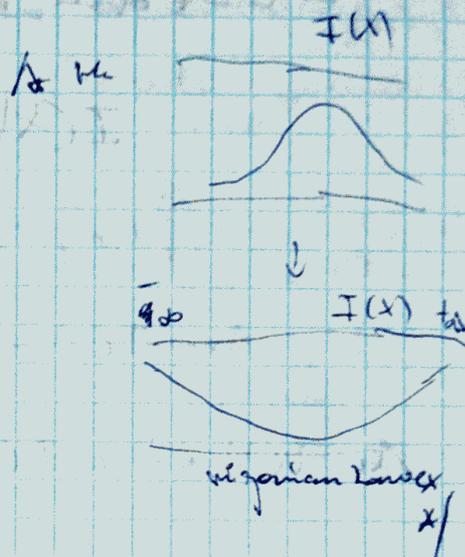
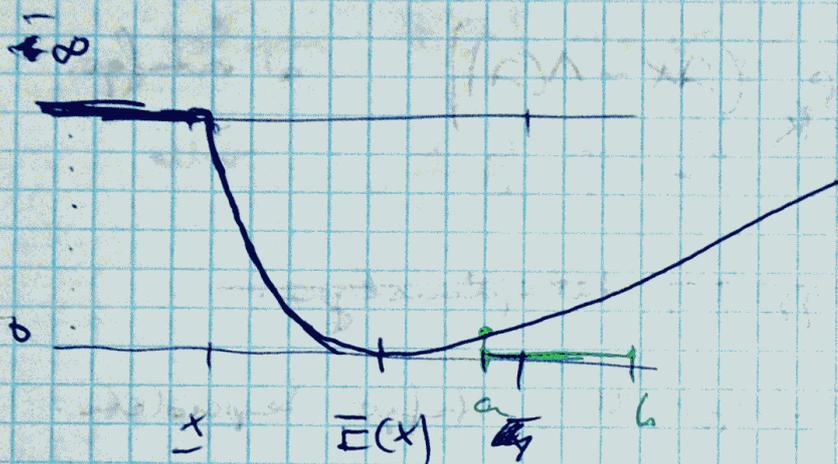


Ugyan pl. az exponenciális vagy a Poisson-elvétel.

Ezzel a ráta fgv. el:



zu Energieeigenfunktionen



$$I(E_x) = \emptyset$$

Ha es einen kleinen (a, b) -t. um \bar{x} gibt, dann

$$P\left(\frac{x_1 + \dots + x_n}{n} \in (a, b)\right) \approx e^0, \text{ wenn}$$

$$\inf_{a < x < b} I(x) = 0,$$

wobei \bar{x} im Inneren von (a, b) liegt

Ha es ein (a, b) gibt, dann

$$P\left(\frac{x_1 + x_2 + \dots + x_n}{n} \in (a, b)\right) \approx e^{-n \cdot I(a)}$$

Az $I(x)$ verallgemeinerung einheitslos:

Def:
$$I(x) = \sup_{\lambda \in \mathbb{R}} (\lambda x - \Lambda(\lambda))$$

$H_0: X \in (-\infty, \bar{x})$, akkor $\exists! A$, melyre

$$\Lambda^{\text{I}}(A) = x$$

(előfoly = 2 ut = $A - 1$ $A^{\text{II}}(x) = \text{mel.}$

Ebbsor

$$I(x) = A^{\text{II}}(A) \cdot x - \Lambda(A^{\text{II}}(A))$$

Példák:

1) Normális eloszlás

$$X \sim N(m, \sigma^2)$$

$$M(A) = e^{mA + \frac{\sigma^2 A^2}{2}}$$

először a deriváltak:

$$I(x) = \frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}$$

$$(-\infty, \bar{x}) = (-\infty, \infty)$$

2) Poisson eloszlás:

$$X \sim \text{Poi}(\lambda)$$

$$\downarrow$$
$$M(A) = e^{\lambda(e^A - 1)}$$

$$\downarrow$$
$$I(x) = x \cdot \ln\left(\frac{x}{\lambda}\right) - x + \lambda, \quad x > 0$$

A

Példa a nagy eltérés kétértelműségről

1000 videó nézettségének eloszlása.

$X_i =$ az i . videó nézettségének bitmérete.

Feltételezve, hogy $X_i \sim N(2,8; 0,06)$

E 99,998% valószínűséggel a $[2,6; 3]$ intervallumba esik.

$C = ?$ amikor $C + 10^6$ valószínűséggel lepi túl.

CHT-vel:

$$C = 2800 + 8,92$$

A CHT itt ~~elég~~ pontos, mert normális eloszlási valószínűsége van.

Hoeffding-vel:

$$C = 2800 + 33,21$$

Cramer:
$$P\left(\frac{X_1 + \dots + X_{1000}}{1000} > \delta\right) \leq e^{-1000 I(\delta)} = 10^{-6}$$

 $\delta > EX$

$$\text{mert } I(x) = \frac{(x - 2800)^2}{2 \cdot 0,0036}$$

$$e^{-1000 \cdot I(\delta)} = 10^{-6} \quad \text{ot megoldva így}$$

$$\delta = 2,8 + \sqrt{\frac{12 \cdot \ln(10) \cdot 0,0036}{1000}} = 2,80997$$

$$\ln P(X_1 + \dots + X_{1000} > \delta \cdot 1000)$$

C az kapacitás, amit levelek.

$$\text{Végül } C = 1000 \cdot 2,80997 \approx 2800 + 10$$

A CHT bizonyítás teljeseen pontos. A Crandér is elég jó pontosság.

A Hoeffdingen az a valószínűség eloszlásról és a bizonyítást illetően. A valószínűségi változók viselkedéséről lehet → eloszlásról beszélünk.

Stochasztikus folyamatok

Adott egy T indexhalmaz (idő) és egy S állapotter

Ekkor $X = (X_t, t \in T)$ stochasztikus folyamat, ha minden t -re X_t egy S értéket vesz fel.
+ feltétel
(erőteljes mérhetőség)

A stochasztikus folyamat egy véletlen változó: X

Egy konkrét t -re X_t az X egy margális eloszlása.

X változó, tehát $X: \Omega \rightarrow S^T$
↑ azaz olyan f az, ami T -ből a S -be megy.

X egy trajektória (realizáció), megvalósulás.

$X(\omega) = (X_t(\omega), t \in T)$ egy nem t -es.

Ha T diszkrét ($T = \{0, 1, \dots, \infty\}$), akkor a stochasztikus folyamat diszkrét idejű.

Ha $T = [a, b]$ vagy \mathbb{R} (teljes intervallum), akkor
a X folytonos idejű.

Ugyanúgy lehet diszkrét ill. folytonos értéktartományú.
Ha S diszkrét (pl. $S = \{0, 1, \dots, n\}$, akkor X diszkrét értéktartományú.)

Ha S folytonos (pl. $S = [a, b]$ vagy \mathbb{R} , akkor X folytonos értéktartományú).

Példék:

1) Folytonos utas menetrendjének felírása.

$X_i = a_i$ az i -edik állomás érkezési ideje.

$$X = (X_i, i \in \{1, 2, \dots\})$$

diszkrét idejű, diszkrét értéktartományú

Egy trajektória vagy $(X$ egy trajektória) ω :

$$\text{pl: } X(\omega) = (X_i(\omega), i \in \mathbb{N}) = (2, 3, 6, 6, 2, 3, 5)$$

egy másik trajektória ω' :

$$X(\omega') = (8, 1, 1, 6, 1, 6, 2)$$

2, Kontinuum

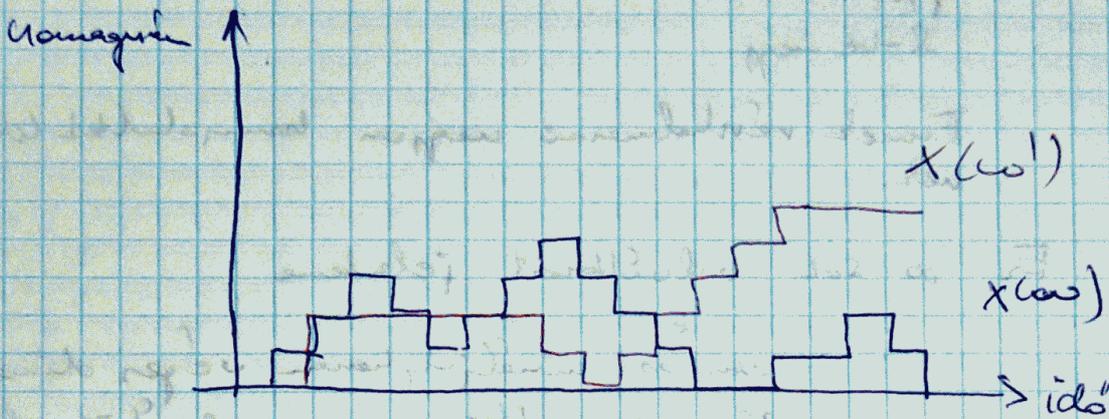
$X_t =$ egy kontinuum idejű és tartományú folyamat néma t időben.

$$X = (X_t, t \in [0, \infty))$$

idejű, folytonos értéktartományú

$$\Omega = \{\omega_1, \omega_2, \dots\}$$

Egy trajektória:



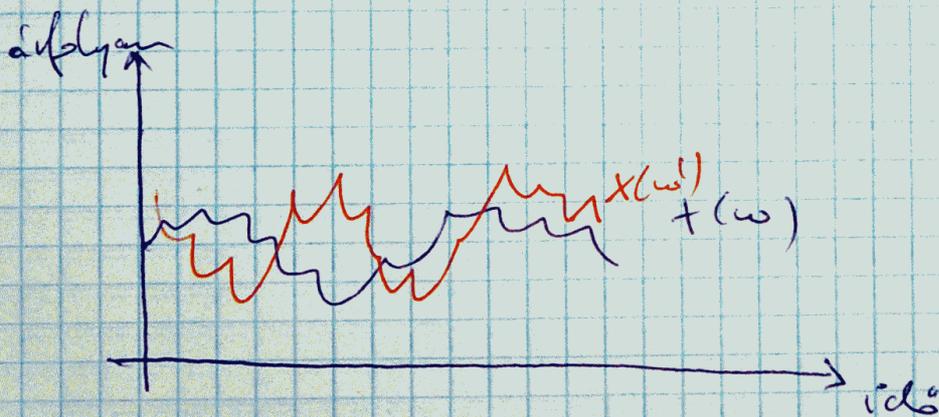
3.)

$X_t =$ egy véletlen árfolyam t időben.

$$X = (X_t, t \in [0, \infty))$$

$$\Omega = (0, \infty)$$

flytenes ideje,
flytenes értéke



Értékül egy függvény:

X egy olyan valószínűségi folyamat, hogy értéke egy függvény.

Egy valószínűségi változó legfontosabb jellemzője a eloszlása.

Vál az

$$A \subset S^T \rightarrow P(\pi \in A) = ?$$

$\forall A - va$

↑
 öves dya
 fgy, an \mathcal{F} -bit
 \mathcal{I} -be megy.

Ezzel végtelenségig megyon bizonyított lehetnek.

Er \in sol valószínűség jelölése

↓
 nem ért mindent, hanem véges dimenzióú ~~valószínű~~ marginális eloszlásokat nézünk. Ezeket fogjuk kezelni. Empirikus ϵ \mathcal{F} -ben a eloszlás meghatározásához.

Kolmogorov