

Javítási példány

Nagypélda

Egy diszkrét idejű rendszer normál alakú állapotváltozós leírásának mátrixai: $\underline{A} = \begin{bmatrix} 1 & -0,7 \\ 0,8 & -0,8 \end{bmatrix}$,

$\underline{B} = \begin{bmatrix} p \\ q \end{bmatrix}$, $\underline{C}^T = [-2 \quad 2]$ és $D = r$, ahol p , q és r paraméter.

a) Számítsa ki a paraméterek értékét a rendszer impulzusválaszának $h[0]=h[1]=0$, $h[2] = 0,6$ értékei ismeretében! ! (6 pont)

A továbbiakban **más**, $p = 0$, $q = 2$ és $r = 1$ paraméterekkel számoljon!

b) Számítsa ki a rendszer impulzusválaszának formuláját! (10 pont)

c) Számítsa ki a rendszer válaszát az $u[k] = 5$ (konstans) gerjesztő jelre! (Megjegyezzük, a c) feladat megoldható $h[k]$ ismerete nélkül is.) (4 pont)

a)	k	$x_1[k]$	$x_2[k]$	$u[k]=\delta[k]$	$y[k]=h[k]$	
	0	0	0	1	r	
	1	p	q	0	-2p+2q	
	2	p-0,7q	0,8p-0,8q	0	-0,4p-0,2q	4 pont
	r = 0		p = -1			
	-2p + 2q = 0		q = -1	2 pont, összesen az a) feladatra		6 pont
	-0,4p - 0,2q = 0,6		r = 0			

b) A rendszermátrix sajátértékei: $\begin{vmatrix} 1-\lambda & -0,7 \\ 0,8 & -0,8-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 0,2\lambda - 0,24 = 0$

$\lambda_1 = 0,6$, $\lambda_2 = -0,4$ 2 pont

Egyik megoldás. $h[k] = M_1 0,6^{k-1} + M_2 (-0,4)^{k-1}$, $k \geq 1$ 4 pont

k	$x_1[k]$	$x_2[k]$	$u[k]$	$h[k]$		
0	0	0	1	1	k = 1	$M_1 + M_2 = 4$ $M_1 = 1,2$
1	0	2	0	4	k = 2	$0,6M_1 - 0,4M_2 = -0,4$ $M_2 = 2,8$
2	-1,4	-1,6	0	-0,4		

$h[k] = \delta[k] + \varepsilon[k-1] (1,2(0,6)^{k-1} + 2,8(-0,4)^{k-1})$ 4 pont, összesen 10 pont

Másik megoldás. $\underline{L}_1 = \begin{bmatrix} 1,4 & -0,7 \\ 0,8 & -0,4 \end{bmatrix}$, $\underline{L}_2 = \begin{bmatrix} -0,4 & 0,7 \\ -0,8 & 1,4 \end{bmatrix}$ 4 pont

$h[k] = \delta[k] + \varepsilon[k-1] \left([-2 \quad 2] \begin{bmatrix} 1,4 & -0,7 \\ 0,8 & -0,4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix} 0,6^{k-1} + [-2 \quad 2] \begin{bmatrix} -0,4 & 0,7 \\ -0,8 & 1,4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix} (-0,4)^{k-1} \right)$

$h[k] = \delta[k] + \varepsilon[k-1] \left([-2 \quad 2] \begin{bmatrix} -1,4 \\ -0,8 \end{bmatrix} 0,6^{k-1} + [-2 \quad 2] \begin{bmatrix} 1,4 \\ 2,8 \end{bmatrix} (-0,4)^{k-1} \right)$

$h[k] = \delta[k] + \varepsilon[k-1] (1,2(0,6)^{k-1} + 2,8(-0,4)^{k-1})$ 4 pont, összesen 10 pont

Csak egyik megoldás értékelhető, a b) feladatra az összpontszám: 10 pont

c) Egyik megoldás. $x_{1g} = A_1$, $x_{2g} = A_2$, behelyettesítve az állapotegyenletbe:

$$\left. \begin{aligned} A_1 &= A_1 - 0,7 A_2 \\ A_2 &= 0,8 A_1 - 0,8 A_2 + 10 \end{aligned} \right\} \begin{aligned} A_1 &= -12,5 \\ A_2 &= 0 \end{aligned} \quad 2 \text{ pont}$$

$$y_g[k] = \begin{bmatrix} -2 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -12,5 \\ 0 \end{bmatrix} + 5 = 30. \quad 2 \text{ pont, összesen} \quad 4 \text{ pont}$$

Másik megoldás. $y[k] = \sum_{p=0}^{\infty} u[k-p] h[p] = \sum_{p=0}^{\infty} 5 (\delta[p] + \varepsilon[p-1]) (1,2 \cdot 0,6^{p-1} + 2,8 (-0,4)^{p-1})$

2 pont

$$y[k] = 5 + 5 \sum_{p=1}^{\infty} (2 (0,6)^p - 7 (-0,4)^p) = 5 + 6 \frac{1}{0,4} + 14 \frac{1}{1,4} = 30 \quad 2 \text{ pont, összesen} \quad 4 \text{ pont}$$

Csak egyik megoldás értékelhető, a c) feladatra az összpontszám: 4 pont

Kispéldák

1. Egy lineáris, invariáns FI rendszer válaszjele az $u(t) = \varepsilon(t)$ gerjesztő jelre $y(t) = \varepsilon(t) (2 + e^t)$. Mit állíthat a rendszer gerjesztés-válasz stabilitásáról? Válaszát indokolja!

Nem GV stabilis, korlátos gerjesztő jelre a válasz nem korlátos 2 pont

2. Egy FI rendszer bemeneti jel - válaszjel kapcsolata $y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) u(t-\tau) d\tau$. Lineáris-e ez a rendszer? Válaszát indokolja!

Nemlineáris, mert pl $2 u(t)$ gerjesztő jelre a válaszjel $4 y(t)$, és nem $2 y(t)$ 2 pont

3 Adja meg az $x(t) = \varepsilon(-t) e^t$ jel általánosított deriváltját!

$$x'(t) = \varepsilon(-t) e^t - \delta(t) \quad 2 \text{ pont}$$

4. Egy FI rendszer impulzusválasza: $h(t) = 4 \varepsilon(t) e^{-t}$, gerjesztő jele: a nem belépő $u(t) = 8 e^{2t}$. Adja meg a rendszer válaszjelét! (2 pont)

$$y(t) = \frac{32}{3} e^{2t} \approx 10,6667 e^{2t} \quad 2 \text{ pont}$$

5. Egy folytonos idejű rendszer állapotváltozós leírása az alábbi:

$$x'(t) = -2 x(t) + 3 u(t), \quad y(t) = 4 x(t) + 2 u(t)$$

Adja meg a rendszer impulzusválaszát a $t = +0$ pillanatban! (2 pont)

$$h(+0) = 12 \quad 2 \text{ pont}$$