

Elektromágneses terek (VIHVA204)

Hallgatói jegyzet

Készült Dr. Sebestyén Imre előadásai alapján
Készítette: Sasvári Gergely

1) Tartalomjegyzék

1) <i>Tartalomjegyzék</i>	2
2) <i>Mennyiségek</i>	4
3) <i>Állandók, és közelítések</i>	7
4) <i>Elmélet</i>	8
Alapösszefüggések	8
Tér és közeg kapcsolata	9
Maxwell-egyenletek	10
Inhomogén közeg	11
Energia	12
Az elektrodinamika felosztása a Maxwell-egyenletek alapján	14
Szinuszos időbeli változás	15
Az elektrosztatika	16
Helyettesítő töltések módszere	17
Az elektromos tér energiája	19
Stacionárius áramok tere	19
Időben állandó mágneses tér	21
Stacionárius áram mágneses tere	21
Vonalszerű vezetők ön-és kölcsönös indukciós együtthatója	24
A Laplace-Poisson egyenlet megoldása	26
A parciális differenciálegyenlet (PDE) közvetlen megoldása.....	26
Véges differenciák módszere.....	27
Integrálegyenletek módszere.....	28
Végeselem-módszer.....	28
A Maxwell-egyenletek és a Kirchoff törvények kapcsolata	29
Távvezetékek	30
U(z) és I(z) értelmezése.....	32
Csoportsebesség.....	33
Lezárások.....	34
A távvezeték, mint kétkapu.....	36
Elektromágneses hullámok	37
Síkhullámok	38
Síkhullám jó vezetőben	40
Végtelen vezető féltér.....	41
Impedancia (l _x b méretű hasábra).....	42
Kör keresztmetszetű vezető.....	42
Lemez alakú vezető.....	42
Síkhullám reflexió ferde beesésnél	44
Síkhullámok polarizációja	45
Elektromágneses hullámok gerjesztése	45
Hertz-dipólus	46

Sugárzási diagram	48
Sugárzási ellenállás	49
Hullámvezetők.....	49
TM módus	49
TE módus	51
Csatolási módok	53
Üregrezonátorok	54
Dielektromos hullámvezető	54
5) <i>Gyakorlati példák.....</i>	56
6) <i>Matematikai emlékeztető.....</i>	64

2) Mennyiségek

<u>Név</u>	<u>Jel</u>	<u>Mértékegység</u>	<u>Megjegyzés</u>
Töltés	Q	C=As	
Elektromos térerősség vektor	\vec{E}	$\frac{N}{C} = \frac{V}{m}$	$N = \frac{VAs}{m}$; intenzitásvektor
Mágneses indukció vektor	\vec{B}	$T = \frac{N}{C \frac{m}{s}} = \frac{Vs}{m^2}$	intenzitásvektor
Vonalmenti töltéssűrűség	q	$\frac{C}{m}$	$q = \lim_{\Delta l \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta l} \right)$
Felületi töltéssűrűség	σ	$\frac{C}{m^2}$	$\sigma = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta A} \right)$
Térbeli töltéssűrűség	ρ	$\frac{C}{m^3}$	$\rho = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta Q}{\Delta V} \right)$
Áramsűrűség	\vec{J}	$\frac{A}{m^2}$	$\vec{J} = \rho \vec{v}$
Felületi áram	K	$\frac{A}{m}$	
Vonalszerű áram	I	A	
Mágneses fluxus	Ψ	Vs=Wb	$\Psi = \int_A \vec{B} d\vec{A}$
Feszültség	U	V	$\frac{W_{A \rightarrow B}}{Q} = U_{A \rightarrow B} = \int_A^B \vec{E} d\vec{l}$
Potenciál	Φ, φ	V	
Indukált feszültség	U_i	V	$U_i = -\frac{d\Psi}{dt}$
Eltolási vektor	\vec{D}	$\frac{As}{m^2}$	$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$; gerjesztettségi vektor
Mágneses térerősség vektor	\vec{H}	$\frac{A}{m}$	$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu}$; gerjesztettségi vektor
Elektromos polarizáció vektor	\vec{P}	$\frac{As}{m^2}$	
Elektromos polarizációs állandó	α	$\frac{As}{Vm}$	
Elektromos szuszceptibilitás	κ	-	$\kappa = \frac{n\alpha}{\epsilon_0}$
Mágnesezettség vektor	\vec{M}	$\frac{A}{m}$	
Mágneses polarizációs állandó	α	-	
Mágneses szuszceptibilitás	κ	-	$\kappa = n\alpha$

<u>Név</u>	<u>Jel</u>	<u>Mértékegység</u>	<u>Megjegyzés</u>
Fajlagos vezetőképesség	σ	$\frac{S}{m}$	
Relatív dielektromos állandó	ϵ_r	-	$\epsilon_r = 1 + \kappa$
Relatív permeabilitás	μ_r	-	$\mu_r = 1 + \kappa$
Beiktatott térerősség	\vec{E}_b	$\frac{V}{m}$	
Skalárpotenciál	φ	V	
Elektromos teljesítménysűrűség	p_e	$\frac{W}{m^3}$	
Elektromos energiasűrűség	w_e	$\frac{W_s}{m^3}$	
Mágneses teljesítménysűrűség	p_m	$\frac{W}{m^3}$	
Mágneses energiasűrűség	w_m	$\frac{W_s}{m^3}$	
Poynting-vektor, teljesítményáram vektor	\vec{S}	$\frac{W}{m^2}$	$\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$
Kapacitás	C	$\frac{As}{V} = F$	$C = \frac{Q}{U}$
Mágneses skalárpotenciál	φ_m	A	
Vektorpotenciál	\vec{A}	$\frac{Vs}{m}$	
Indukciós együttható	L	$H = \frac{Vs}{A}$	
Egységnyi hosszú távvezeték ellenállása	R'	$\frac{\Omega}{m}$	Vezetékparaméter
Egységnyi hosszú távvezeték induktivitása	L'	$\frac{H}{m}$	Vezetékparaméter
Egységnyi hosszú távvezeték kapacitása	C'	$\frac{F}{m}$	Vezetékparaméter
Egységnyi hosszú távvezeték vezetése	G'	$\frac{S}{m}$	Vezetékparaméter
Terjedési együttható	γ	$\frac{1}{m}$	$\gamma = \sqrt{(R' + j\omega L')(G' + j\omega C')}$
Csillapítási tényező	α	$\frac{1}{m}$	$\gamma = \alpha + j\beta$
Fázistényező	β	$\frac{1}{m}$	$\gamma = \alpha + j\beta$
Hullámimpedancia	Z_0	Ω	$\sqrt{\frac{R' + j\omega L'}{G' + j\omega C'}}$
Fázissebesség	v_f	$\frac{m}{s}$	$v_f = \frac{\omega}{\beta}$

<u>Név</u>	<u>Jel</u>	<u>Mértékegység</u>	<u>Megjegyzés</u>
Vezetéken terjedő hullámhossz	$\lambda_v = \Lambda$	m	$\frac{2\pi}{\beta}$
Csoportsebesség	v_g	$\frac{m}{s}$	$v_g = \frac{\omega_1 - \omega_2}{\beta_1 - \beta_2}$
Reflexiós tényező	r	-	$r = \frac{Z_2 - Z_0}{Z_2 + Z_0}$
Állóhullám-arány	SWR	-	Static wave ratio
Behatolási mélység reciproka	k	$\frac{1}{m}$	$k = \sqrt{\frac{\omega\mu\sigma}{2}}$
Behatolási mélység	δ	m	$\delta = \frac{1}{k}$
Árnyékolási tényező	K	-	$K = \left \frac{E(z=0)}{E(z=d)} \right $

3) Állandók, és közelítések

a) Állandók

- Elemi töltés: $Q_e = -1.6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$
- Vákuum dielektromos állandója (permittivitása): $\epsilon_0 = 8.854 \cdot 10^{-12} \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$
- Vákuum permeabilitása: $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{\text{Vs}}{\text{Am}}$
- Coulomb-féle arányossági tényező: $k = \frac{1}{4\pi \cdot \epsilon}$
- Fénysebesség: $c \approx 3 \cdot 10^8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$
- Szabadtér hullámellenállása: $Z_0 = 120 \pi \approx 377 \Omega$

b) Közelítések $|\delta| < 1\%$ hibával

$\sin \alpha = \alpha$	$ \alpha < 0.245$
$\text{Tg} \alpha = \alpha$	$ \alpha < 0.172$
$\text{Cos} \alpha = 1$	$ \alpha < 0.141$
$\sqrt{1+x} = 1 + \frac{x}{2}$	$-0.247 < x < 0.328$

4) Elmélet

Alapösszefüggések

Lorentz-erő: $\vec{F} = Q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$

Adott térrész összes töltése: $Q_{\sigma} = \sum_i Q_i + \int_L q dl + \int_A \sigma dA + \int_V \rho dV$

Coulomb törvény: Két r távolságban lévő töltés között fellépő erőhatás. $F = k * \frac{Q_1 * Q_2}{r^2}$

Ponttöltés által létrehozott térerősség r távolságban: $E = \frac{1}{4\pi * \epsilon} * \frac{Q}{r^2}$

Folytonossági egyenlet: Adott egy A felületű, Q töltésű térfogadarab kifelé mutató normálissal. Ebből töltések áramolhatnak ki, és be. Ekkor tudjuk, hogy $\Delta Q = i_{be} * \Delta t - i_{ki} * \Delta t$. Ebből viszont $i_{be} - i_{ki}$ -t ki lehet fejezni az áramsűrűség (zárt) felületi integráljával:

$$i_{be} - i_{ki} = -\oint_A \vec{J} d\vec{A}. \text{ Most ezt írjuk be az eredeti egyenletbe, és osszuk le } \Delta t \text{-vel. Ezt kapjuk:}$$

$$\frac{\Delta Q}{\Delta t} = -\oint_A \vec{J} d\vec{A}. \text{ Tudjuk azt is, hogy a térrész összes töltése (röviden): } Q = \int_V \rho dV. \text{ Írjuk ezt is}$$

$$\text{az egyenletbe, és } \Delta \text{ helyett térjünk át a differenciálra! A végeredmény: } \oint_A \vec{J} d\vec{A} + \frac{d}{dt} \int_V \rho dV = 0.$$

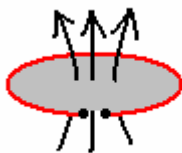
Két, egymástól d távolságra lévő l hosszú áramjárta vezetőre ható erő: $F = k * \frac{I_1 * I_2 * l}{d}$,

ahol $k = \frac{\mu_0}{2\pi}$. Tudjuk viszont, hogy $F = B_1 * I_2 * l$. A két egyenletből következik, hogy egy

vezető körül I áram hatására, d távolságban létrejövő mágneses indukció: $B = \frac{\mu * I}{2\pi * d}$.

Zárt felület fluxusa: $\Psi = \oint_A \vec{B} d\vec{A} = 0$.

Indukciótörvény (Faraday-törvény): Adott egy A felület, és $\vec{B}(t)$, időben változó mágneses indukció. (A-n áthaladó.) Továbbá adott egy vezetőhurok (l). Ez a



vezetőhurok határolja A-t. Az indukált feszültség $U_i = -\frac{d\Psi}{dt}$. Továbbá

tudjuk, hogy $U_{A \rightarrow B} = \int_A^B \vec{E} d\vec{l}$. Ha most l-t kettéosztjuk egy kis réssel (A és

B pontokkal) akkor felírhatjuk, hogy $\oint_l \vec{E} d\vec{l} = \int_B^A \vec{E} d\vec{l} + \int_A^B \vec{E} d\vec{l}$, ahol a jobb

oldali első tag a vezetőre vonatkozik, így az 0. Ha most a feszültség képletébe beírjuk U_i -t,

akkor kapjuk, hogy: $\oint_l \vec{E} d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \int_A \vec{B} d\vec{A}$, hiszen $\Psi = \int_A \vec{B} d\vec{A}$. Megjegyzés: nem szükséges a

tényleges fizikailag létező vezető jelenléte l mentén!

Gauss-törvény: Adott egy A zárt felület \vec{n} normálissal, és adott \vec{E} . Ha adott a térben ρ sűrűségű töltés, akkor tudjuk, hogy az általa létrehozott elemi elektromos térerősség:

$$d\vec{E} = \frac{\rho dV}{4\pi \epsilon r^2}. \text{ Ez alapján szuperpozíció segítségével elő tudjuk állítani } \vec{E}\text{-t. Ekkor } \vec{E} \text{ és}$$

az elemi irányított felületdarabka skalárszorzata: $\vec{E}d\vec{A} = EdA \cos \alpha$, ahol α a dA felület térbeli látószöge. (A teljes térbeli látószög 4π .) Ekkor integrálással kapjuk, hogy:

$$\oint_A \vec{E}d\vec{A} = 4\pi r^2 E = 4\pi r^2 \frac{Q}{4\pi \epsilon r^2} = \frac{Q}{\epsilon} = \frac{1}{\epsilon} \int_V \rho dV. \text{ Ha az egyenletet beszorozzuk } \epsilon\text{-nal,}$$

$$\text{akkor a végeredmény: } \oint_A \vec{D}d\vec{A} = \int_V \rho dV.$$

Gerjesztési törvény (Ampère-törvény): Adott egy A felület, melynek határa l. A görbén belül halad i áram. Ω a dl ívdarab látószöge (A teljes síkbeli látószög 2π). Ekkor

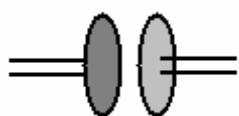
$$\vec{B}d\vec{l} = Bdl \cos \alpha = Brd\Omega, \text{ ahol } \alpha \text{ a } d\vec{l} \text{ és } \vec{B} \text{ által bezárt szög. Tudjuk, hogy } B = \frac{\mu * I}{2\pi * r}. \text{ Ezt}$$

beírjuk az egyenletbe, és kapjuk, hogy: $Bdl = \frac{\mu * I}{2\pi * r} * rd\Omega$. Most integrálunk:

$$\oint_l \vec{B}d\vec{l} = \frac{\mu * i}{2\pi} * 2\pi = \mu i. \text{ Leosztunk } \mu\text{-vel: } \oint_l \vec{H}d\vec{l} = i = \int_A \vec{J}d\vec{A}, \text{ ahol } \vec{J} \text{ és } d\vec{A} \text{ jobbsodrású}$$

rendszer alkotnak.

Probléma a gerjesztési törvénnyel: Tekintsük először a folytonossági egyenletet:



$$\oint_A \vec{J}d\vec{A} = -\frac{d}{dt} \int_V \rho dV = -\frac{d}{dt} \oint_A \vec{D}d\vec{A}. \text{ Az utolsó lépés a Gauss-törvényből}$$

következik. Nézzünk most egy példát. Legyen adott egy kondenzátor. A fegyverzetek elé felírhatjuk, hogy $\oint_A \vec{J}d\vec{A} = i$, a fegyverzetek közé

pedig, hogy $\oint_{A'} \vec{J}d\vec{A}' = 0$. Ezek alapján $\oint_{l'} \vec{H}d\vec{l}' = 0$ a fegyverzetek közt, ami nem igaz.

Megoldás: $\oint_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A} = 0$ (hiszen A zárt felület), amiből kifolyólag

$$\oint_l \vec{H}d\vec{l} = \int_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A}, \text{ ahol } \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}\text{-t eltolási áramsűrűségnek nevezzük.}$$

Tér és közeg kapcsolata, a közeg hatása: Vákuumban mindig igaz az az összefüggés, hogy $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$. Ha viszont adott valamilyen közeg, akkor a következő igaz: $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$, ahol \vec{P} a polarizáció vektor. (Látható tehát, hogy vákuumban $\vec{P} = \vec{0}$.) Tudjuk, hogy $\vec{P} = n * \alpha * \vec{E}$, ha az adott közegünk lineáris, ahol n az elemi dipólusok száma, és α a polarizációs állandó. Így tovább folytatva az eredeti egyenletünket, kapjuk, hogy: $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \epsilon_0 \vec{E} + n * \alpha * \vec{E}$.

Emeljünk most ki $\epsilon_0 \vec{E}$ -t! Azt kapjuk, hogy $\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} \left(1 + \frac{n\alpha}{\epsilon_0} \right) = \epsilon_0 \vec{E} (1 + \kappa) = \epsilon_0 \epsilon_r \vec{E} = \epsilon \vec{E}$.

Természetesen csak lineáris közegre.

Vákuumban igaz az is, hogy $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$. Ha anyag is jelen van, akkor az egyenlet így módosul: $\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M})$. Az $\vec{M}(\vec{H})$ függvény általában bonyolult, nemlineáris. Ha viszont a

közeg lineáris (azaz nem ferromágneses a közeg) akkor $\vec{M} = n * \alpha * \vec{H}$. Ezt beírva az egyenletbe, kapjuk, hogy $\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + n\alpha\vec{H}) = \mu_0 \vec{H} (1 + n\alpha) = \mu_0 \vec{H} (1 + \kappa) = \mu_0 \mu_r \vec{H} = \mu \vec{H}$. Itt jegyezzük meg, hogy általában $\epsilon_r \geq 1$, de például paramágneses anyagoknál $\mu_r < 1$, viszont ferromágneses anyagok esetében $\mu_r \gg 1$.

Beiktatott térerősség: Adott egy σ fajlagos vezetőképességű folyadék, és ebbe merülő két elektróda. Tudjuk, hogy \vec{E} és U a pozitív elektróda (katód) felől mutat az anód felé. A rendszer pontos leírásához viszont be kell vezetni a beiktatott térerősség fogalmát. Így azt tudjuk mondani, hogy $\vec{J} = (\vec{E} + \vec{E}_b) \sigma$. Ez alapján üresjárású esetben ($J=0$) $\vec{E} = -\vec{E}_b$, viszont ha $\vec{J} \neq 0$ akkor $\vec{E} = \frac{\vec{J}}{\sigma} - \vec{E}_b$.

Maxwell-egyenletek:

1. Az első egyenlet a gerjesztési törvény általánosított alakja: $\oint_l \vec{H} d\vec{l} = \int_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A}$. Igaz

ez, ha veszünk egy kis pontot, és körülötte egy l zárt görbét, ami A felületet zár be (Az A felület normálisa (\vec{n}) és l természetesen jobbrendszert alkotnak.). Tegyük ezt meg úgy, hogy A értéke kicsi legyen. Ekkor felírhatjuk a jobb oldalra, hogy

$\int_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A} \cong \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \Delta A * \vec{n}$. A bal oldalt változatlanul hagyjuk. Osszunk le most

ΔA -val! $\lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\oint_l \vec{H} d\vec{l}}{\Delta A} = \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right)$. Vegyük észre, hogy a bal oldal éppen $rot(\vec{H})$! Ez

alapján $rot(\vec{H}) = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$.

2. A második egyenletet az indukciótörvényből származtathatjuk, az elsőhöz hasonló módon.

Így azt fogjuk kapni, hogy $rot(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$.

3. A harmadik egyenlethez a zárt felület fluxusára felírt egyenletre van szükség. Azaz

$\oint_A \vec{B} d\vec{A} = 0$. Ez igaz akkor, ha veszünk egy pontot, és az köré egy kicsi A felületet, ami V

térfogatot fog közre. Tegyük ezt meg úgy, hogy V kicsi legyen! Ha leosztunk ezzel az

elemi térfogattal akkor kapjuk, hogy $\lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\oint_A \vec{B} d\vec{A}}{\Delta V} = 0$. A bal oldal most \vec{B}

divergenciáját adja. Azaz a végeredményünk: $div(\vec{B}) = 0$.

4. A negyedik egyenletet a harmadikhoz hasonlóan származtatjuk a Gauss-törvényből.

Vagyis $div(\vec{D}) = \rho$.

Tudjuk, hogy ha van egy vektormezőnk, és vesszük a rotációjának a divergenciáját, akkor 0-t

kapunk. Tegyük ezt meg az első egyenlettel: $div[rot(\vec{H})] = div \left[\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right]$. Ez alapján pedig

$div \left[\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right] = 0$.

Ehhez a 4 egyenlethez tartozik még 3 kiegészítő egyenlet, ami az egyenletekben szereplő

mennyiségek között teremt kapcsolatot: $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$, $\vec{B} = \mu \vec{H}$ és $\vec{J} = \sigma \vec{E}$

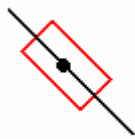
Összefoglaló táblázat a Maxwell-egyenletekhez:

Név	Integrális alak	Differenciális alak	Differenciáloperátoros alak
Gerjesztési törvény (Ampére-törvény)	$\oint_l \vec{H} d\vec{l} = \int_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A}$	$\text{rot}(\vec{H}) = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$	$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$
Indukciótörvény (Faraday-törvény)	$\oint_l \vec{E} d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_A \vec{B} d\vec{A}$	$\text{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
Gauss mágneses törvénye	$\oint_A \vec{B} d\vec{A} = 0$	$\text{div}(\vec{B}) = 0$	$\langle \nabla, \vec{B} \rangle = 0$
Gauss-törvény	$\oint_A \vec{D} d\vec{A} = \int_V \rho dV$	$\text{div}(\vec{D}) = \rho$	$\langle \nabla, \vec{D} \rangle = \rho$

Az egyenletek közül a differenciális alakot akkor érdemes használni, ha egy adott pont kis környezetét vizsgáljuk.

Inhomogén közeg: Amikor megvizsgáltuk a közeg hatását, a közeget homogénnek tekintettük. Most nézzük meg, hogy mi történik akkor, ha ez nincs így. Ezt legegyszerűbben úgy tudjuk szemléltetni, ha két homogén, de egymástól különböző tulajdonságú közeg határfelületét kezdjük vizsgálni. A vizsgálati módszerünk a következő lesz mind a négy esetben: Kiválasztunk egy adott pontot a két közeg határán, majd körülvesszük egy zárt görbével, vagy felülettel. (Ez a vizsgált mennyiségből, és a felhasznált egyenletből logikusan következni fog.) Majd ezek után a görbét vagy felületet rázsugorítjuk a két közeg határára, és figyeljük, hogy mi történik a vizsgált mennyiség tangenciális és normális komponenseivel.

1. Első esetben a pontunkat egy l görbével vesszük körbe, és az indukciótörvénnyel fogunk számolni. A két közeg lényeges tulajdonsága, hogy különbözőek a relatív dielektromos állandóik. Ezeket jelöljük ϵ_1 -gyel és ϵ_2 -vel.



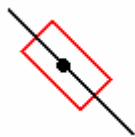
Legyen Δh az l görbének a közegek határára merőleges kiterjedése. Mivel $\Delta h \rightarrow 0$, ezért ezeken az oldalakon az integrál értéke is 0 lesz

$$\oint_l \vec{E} d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \int_A \vec{B} d\vec{A} \text{ bal oldalán. Figyelembe véve ezt, és azt, hogy } \vec{B}$$

időben állandó, kapjuk, hogy $\Delta l * \vec{E}_{1,t} - \Delta l * \vec{E}_{2,t} = 0$. Ebből az következik, hogy

$$\vec{E}_{1,t} = \vec{E}_{2,t}. \text{ (Vektoriálisan felírva: } \vec{n} \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = \vec{0}.)$$

2. A második esetben a pontot szintén egy l görbével vesszük körbe, de most a gerjesztési törvénnyel számolunk. A két közeg lényeges különbsége a relatív mágneses permeabilitásaik különbsége. Legyen Δh az l görbének a közegek határára merőleges kiterjedése. Mivel $\Delta h \rightarrow 0$, ezért ezeken



az oldalakon az integrál értéke is 0 lesz $\oint_l \vec{H} d\vec{l} = \int_A \left(\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) d\vec{A}$ bal

oldalán. Figyelembe véve ezt, és hogy \vec{D} időben állandó, felírhatjuk, hogy

$$(\vec{H}_{1,t} - \vec{H}_{2,t}) \Delta l = \vec{J}_n \Delta h \Delta l + \frac{\partial \vec{D}_n}{\partial t} \Delta h \Delta l. \text{ A jobb oldal második tagja 0, az első tagban pedig}$$

felismerhetjük a $\vec{J}_n \Delta h = \vec{K}$ felületi áramot. Ez a közegek határai mentén folyik. Így

tovább írva az egyenletet kapjuk, hogy $\vec{H}_{1,t} - \vec{H}_{2,t} = \vec{K}$. (Vektoriálisan felírva:

$$\vec{n} \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) = \vec{K}.)$$

3. A harmadik esetben a pontot egy zárt A felülettel vesszük körbe. (Például egy ΔA alapterületű, Δh magas hengerrel, ahol Δh merőleges a közegek határaitra.) A használt összefüggés pedig a Gauss-törvény. A közegek közti lényeges különbség a különböző relatív dielektromos állandó. Mivel $\Delta h \rightarrow 0$, ezért a paláston vett integrál értéke is 0. Így most felírhatjuk, hogy $-\vec{D}_{1,n} \Delta A + \vec{D}_{2,n} \Delta A = \rho \Delta h \Delta A$. Vegyük észre, hogy ha $\Delta h \rightarrow 0$ akkor $\rho \Delta h \rightarrow \sigma$. Így végül azt kapjuk, hogy $\vec{D}_{2,n} - \vec{D}_{1,n} = \sigma$.



(Vektoriálisan felírva: $\vec{n} \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = \sigma$.)

4. A negyedik esetben a harmadikhoz hasonló módon dolgozunk a harmadik Maxwell-egyenlettel. A közegeknek a relatív mágneses permeabilitásuk különböző. Végeredményül azt kapjuk, hogy $\vec{B}_{1,n} = \vec{B}_{2,n}$. (Vektoriálisan felírva: $\vec{n} \cdot (\vec{B}_2 - \vec{B}_1) = 0$.)

Végeredményben azt mondhatjuk, hogy két közeg határán az elektromos tér tangenciális összetevője és a mágneses tér normális összetevője folytonosan mennek át. Ezzel szemben az elektromos tér normális összetevője, és a mágneses tér tangenciális összetevője ugrásszerűen megváltozhatnak.

További következtetések:

- Tegyük fel, hogy az első közeg fémes vezető. Ekkor $\sigma \sim \infty$. Mivel $E = \frac{J}{\sigma}$, ezért $E \sim 0$.
Ekkor viszont a E tangenciális része is 0. Tehát a fém felszínére merőleges az elektromos térerősség.
- Tegyük fel, hogy az első közeg ferromágneses anyag. Ekkor ideális esetben $\mu \sim \infty$. Azaz $H = \frac{B}{\mu} \rightarrow 0$. Az előzőhöz hasonló megfontolások alapján H_2 merőleges a ferromágneses anyag felszínére.

Energia összefüggések: Az elektromos tér teljesítménysűrűsége: $p_e = \vec{E} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$. Ezt idő szerint

kiintegrálva megkapjuk az elektromos tér energiasűrűségét: $w_e = \int p_e dt = \int \vec{E} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} dt = \int_0^D \vec{E} d\vec{D}$.

Ezzel analóg módon a mágneses tér összefüggései: $p_m = \vec{H} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$, illetve

$w_m = \int p_m dt = \int \vec{H} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} dt = \int_0^B \vec{H} d\vec{B}$. Lineáris közeg esetén egyszerűbbek az összefüggések:

$w_e = \frac{1}{2} \vec{E} \vec{D} = \frac{1}{2} \epsilon E^2$, illetve $w_m = \frac{1}{2} \vec{H} \vec{B} = \frac{1}{2} \mu H^2$. A kettőt összeadva adódik, hogy:

$$w = \frac{1}{2} \epsilon E^2 + \frac{1}{2} \mu H^2.$$

Energia átalakulások: Kíváncsiak vagyunk a teljesítményre. Tudjuk, hogy $p = \frac{\partial w}{\partial t}$.

Praktikussági okokból beszorzunk -1-gyel, és beírjuk az egyenletbe p_e és p_m értékét. Így

$-\frac{\partial w}{\partial t} = -\left(\vec{E} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{H} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}\right)$. Ezek után a gerjesztési törvényből kifejezzük, hogy

$\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = -\vec{J} + \text{rot} \vec{H}$, az indukciótörvényből pedig, hogy $\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\text{rot} \vec{E}$. Írjuk ezeket vissza az

egyenletbe. Így kapjuk, hogy $-\frac{\partial w}{\partial t} = -(-\vec{E}\vec{J} + \vec{E} \text{rot} \vec{H} - \vec{H} \text{rot} \vec{E})$. Most észrevevessük, hogy

$\vec{H} \text{rot} \vec{E} - \vec{E} \text{rot} \vec{H} = \text{div}(\vec{E} \times \vec{H})$. Ezt beírva az egyenletbe: $-\frac{\partial w}{\partial t} = \vec{E}\vec{J} + \text{div}(\vec{E} \times \vec{H})$. Tudjuk azt

is, hogy $\vec{J} = (\vec{E} + \vec{E}_b) \sigma$. Ebből kifejezve $\vec{E} = \frac{\vec{J}}{\sigma} - \vec{E}_b$. Írjuk be ezt is az egyenletünkbe!

$-\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{J^2}{\sigma} - \vec{E}_b \vec{J} + \text{div}(\vec{E} \times \vec{H})$. Az egyenlet jobb oldalán lévő első kifejezés a hővé alakuló

teljesítmény, a második a betáplált teljesítmény, míg a harmadik az úgynevezett áramló teljesítmény. Ha most ki szeretnénk terjeszteni az egyenletet egy V tartományra, akkor az egyenlet minden tagját térfogat szerint kell integrálnunk. Ez a harmadik tagnál érdekes.

Bevezetve a Poynting-vektort, és alkalmazva a Gauss-Osztrogradszkij-tételt a következőket

kapjuk: $-\frac{\partial}{\partial t} \int_V w dV = \int_V \frac{J^2}{\sigma} dV - \int_V \vec{E}_b \vec{J} dV + \oint_A \vec{S} d\vec{A}$.

Ideális vezetők: Képzeljük el a következő példát: Adott egy generátor és egy fogyasztó.

Köztük pedig vezeték. A generátor U feszültséget ad le, és ennek hatására i áram indul meg a vezetéken. A vezeték az egyszerűség kedvéért legyenek téglalap keresztmetszetűek. A két vezető távolsága legyen d, a vezetők szélessége l és vastagságuk v, hosszuk pedig h. A vezetőket ideálisnak képzeljük el, azaz $\sigma = \infty$. Feltesszük, hogy $d \ll l$, így E megadható úgy, mint a síkkondenzátor esetében, azaz $E = \frac{U}{d}$. H-ra pedig a következő összefüggést írhatjuk

fel: $H = \frac{i}{l}$, hiszen a gerjesztési törvény bal oldalán lévő integrál közelítő értéke Hl, a jobb

oldal pedig i. Tehát Hl=i. Tudjuk, hogy $\vec{S} = \vec{E} \times \vec{H}$. Mivel $\vec{E} \perp \vec{H}$, ezért $S = EH = \frac{Ui}{dl}$. Ha

most kíváncsiak vagyunk a generátor felől a fogyasztó felé áramló teljesítményről akkor a következőt tehetjük: Vegyük körbe a generátort egy A zárt felülettel úgy, hogy a fogyasztó az A-n kívül legyen, majd integráljuk ezen felületen a Poynting-vektort! Mivel a vezetéken

kívül S=0, ezért $\oint_A \vec{S} d\vec{A} = Sld = \frac{Ui}{dl} * ld = Ui$. Fontos megjegyezni, hogy a generátor felől a

fogyasztó felé áramló energiát nem a töltések szállítják, hanem a vezeték mentén létrejövő elektromágneses tér.

Veszteséges vezetők: Az összeállítás hasonló az előzőhöz, de most σ legyen véges érték!

Ekkor a vezető belsejében lesz térerősség: $E_v = \frac{J}{\sigma} = \frac{i}{lv\sigma}$, ahol a v index a mennyiség

„vezető irányú” mivoltára utal. Ebből az következik, hogy \vec{E} és \vec{H} nem lesznek egymásra merőlegesek. Ebből kifolyólag bizonyos S vonalaknak a vezetőkön kell végződniek, így fedezve

a vezető veszteségét. $S_v = E_v H = \frac{i}{lv\sigma} \frac{i}{l}$, a teljesítmény pedig $P_v = S_v hl = \frac{i^2}{l^2 v \sigma} hl = \frac{i^2 h}{lv\sigma}$.

Észrevehetjük viszont, hogy $\frac{h}{lv\sigma} = R_{\text{vezető}}$, azaz $P_v = i^2 R_{\text{vezető}}$.

Maxwell-egyenletek megoldhatósága: Először is a Maxwell-egyenletekről tudjuk, hogy kielégítik az energiamegmaradás elvét. Legyen adott egy A zárt felületünk, ami egy V térrészt fog közre. A felületen belül ismerjük $\rho, \vec{J}, \varepsilon, \mu, \sigma$ értékeket. Ha adott a gerjesztésünk egy $t_0 \leq t \leq \infty$ intervallumban, és az A felület mentén valamelyik peremfeltétel, valamint a V térrészben a térvektorok $(\vec{B}, \vec{D}, \vec{E}, \vec{H})$ $t=t_0$ -beli kezdeti értékei, akkor a Maxwell-egyenletek megoldása egyértelmű. A peremfeltételek a következők lehetnek: vagy \vec{E}_t -t vagy \vec{H}_t -t kell ismerni.

Az elektrodinamika felosztása a Maxwell-egyenletek alapján:

- Az elektrosztatika egyenletei: Elektrosztatikáról akkor beszélünk, ha nincs időbeli változás, és csak nyugvó töltések vannak, azaz formálisan $\frac{\partial}{\partial t} = 0$, és $\vec{J} = \vec{0}$. Az egyenletek dielektrikumokban értendők. A Maxwell-egyenletek ekkor a következőképpen néznek ki:

$$\text{rot}\vec{E} = 0$$

$$\text{div}\vec{D} = \rho$$

$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E} + \vec{P}, \text{ vagy } \vec{D} = \varepsilon \vec{E}$$

$$w = \frac{1}{2} \varepsilon E^2$$
- A magnetosztatika egyenletei: Nincs időbeli változás, a teret permanens mágnesek hozzák létre. Ebben az esetben is dielektrikumokban vagyunk. A Maxwell-egyenletek ekkor:

$$\text{rot}\vec{H} = 0$$

$$\text{div}\vec{B} = 0$$

$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}), \text{ vagy } \vec{B} = \mu \vec{H} \text{ (ekkor a teret nem permanens mágnesek hozzák létre)}$$

$$w = \frac{1}{2} \mu H^2$$
- A stacionárius mágneses tér egyenletei: Nincs időbeli változás, de megengedjük a mozgó töltések létezését, azaz $\vec{J} \neq \vec{0}$. A mágneses teret még mindig permanens mágnesek hozzák létre. Ezek az egyenletek is dielektrikumokban értendők. A Maxwell-egyenletek alakja ekkor:

$$\text{rot}\vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{div}\vec{B} = 0$$

$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}), \text{ vagy } \vec{B} = \mu \vec{H} \text{ (ekkor a teret nem permanens mágnesek hozzák létre)}$$
- A stacionárius áramlás egyenletei: Abban különböznek a stacionárius mágneses tér egyenleteitől, hogy az egyenleteket vezetőkben értelmezzük. Így a következő egyenleteket kapjuk:

$$\vec{J} = (\vec{E} + \vec{E}_b) \sigma$$

$$\text{rot}\vec{E} = 0$$

$$\text{div}\vec{J} = 0$$

- A kvázistacionárius elektromágneses tér egyenletei: Itt már van időbeli változás is. Vezetőkben vizsgáljuk a teret. Vezetőkben $\vec{J} = \vec{E}\sigma$, \vec{E}_b -nek ugyanis nincs túl nagy jelentősége, valamint lassú változás esetén (kis frekvenciákon) $J \gg \left| \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right|$, azaz az eltolási

áramsűrűség elhanyagolható. Most a következő egyenletekhez jutunk:

$$\text{rot} \vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{div} \vec{B} = 0$$

$$\text{div} \vec{D} = \rho$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}, \vec{B} = \mu \vec{H}, \vec{J} = (\vec{E} + \vec{E}_b) \sigma$$

- Az elektromágneses hullámok egyenletei: Ebben az esetben semmit sem lehet elhanyagolni.

Vegyük észre, hogy ha $\vec{E}_b = \vec{0}$, és $\rho = 0$, akkor az elektrosztatika és a stacionárius áramlás egyenletei egymással analógok, a következő megfeleltetés szerint: $\vec{E} \leftrightarrow \vec{E}$, $\vec{D} \leftrightarrow \vec{J}$, és $\epsilon \leftrightarrow \sigma$.

Szinuszos időbeli változás: Szinuszos változás leírásához mindig, alapértelmezetten áttérünk a komplex írásmód használatára. Ez nem lesz külön jelölve. A térerősséget a hely és idő függvényében így írhatjuk le: $\vec{E}(\vec{r}, t) = \text{Re} \{ \vec{E}(\vec{r}) e^{j\omega t} \}$, ahol $\vec{E}(\vec{r})$ a komplex amplitúdó. A Maxwell-egyenletek szinuszos alakjának felírásához tudnunk kell, hogy a komplex időbeli deriválás egyenlő egy $j\omega$ -val történő szorzással. Ezek alapján:

$$\text{rot} \vec{H} = \vec{J} + j\omega \vec{D}$$

$$\text{rot} \vec{E} = -j\omega \vec{B}$$

$$\text{div} \vec{B} = 0$$

$$\text{div} \vec{D} = \rho$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}, \vec{B} = \mu \vec{H}, \vec{J} = \sigma \vec{E}$$

Ezek után tekintsük az első egyenlet jobb oldalát, és emeljünk ki \vec{E} -t! Azt kapjuk, hogy $\vec{J} + j\omega \vec{D} = \vec{E}(\sigma + j\omega\epsilon)$, ha kiemelünk még $j\omega$ -t is akkor kapjuk, hogy

$$\vec{J} + j\omega \vec{D} = j\omega \vec{E} \left(\epsilon + \frac{\sigma}{j\omega} \right), \text{ ahol } \epsilon + \frac{\sigma}{j\omega} \text{ az úgynevezett komplex dielektromos állandó. Jele}$$

$$\epsilon_k. \epsilon_k = \epsilon + \frac{\sigma}{j\omega} = \epsilon \left(1 + \frac{\sigma}{j\omega\epsilon} \right). \text{ Ha } \frac{\sigma}{\omega\epsilon} \gg 1, \text{ akkor a zárójelben lévő 1-et el lehet hanyagolni.}$$

Ez vezetőkben igaz. Ezt a közelítést, miszerint $\epsilon_k \approx \frac{\sigma}{j\omega}$ kvázistacionárius közelítésnek

nevezzük. A teljesítménysűrűség komplex alakja: $p_k = \frac{1}{2} \vec{E}(j\omega \vec{D})^* + \frac{1}{2} j\omega \vec{B} \vec{H}^*$. A komplex

Poyting-vektor: $\vec{S}_k = \frac{1}{2} (\vec{E} \times \vec{H}^*)$, ennek zárt felületi integrálja pedig: $\oint_A \vec{S}_k d\vec{A} = P + jQ$, ahol P

a hatásos teljesítmény, Q pedig a meddő teljesítmény.

Az elektrosztatika Poisson egyenlete: Ismerjük az elektrosztatika egyenleteit, azaz azt, hogy $\text{rot}\vec{E} = 0$, $\text{div}\vec{D} = \rho$, és $\vec{D} = \epsilon\vec{E}$. Ezekben az egyenletekben ϵ és ρ ismertek, keressük \vec{D} -t és \vec{E} -t. Az első egyenlet alapján mondhatjuk azt, hogy $\vec{E} = -\text{grad}\varphi$, hiszen ha egy vektormező rotációmentes, akkor értelmezhető egy másik vektormező gradienseként. (A negatív előjel magyarázata: A térerősség a magasabb potenciálú hely felől az alacsonyabb potenciálú hely felé mutat, míg a gradiens pont fordítva.) Ezek után a harmadik egyenletből kapjuk, hogy $\vec{D} = -\epsilon \text{grad}\varphi$. Ezt beírva a második egyenletbe: $-\text{div}(\epsilon \text{grad}\varphi) = \rho$. Tekintsük ϵ -t állandónak. Így átrendezéssel adódik a Poisson-egyenlet:

$\text{div grad}\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$. Röviden: $\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$, ahol Δ a Laplace differenciáloperátor. Mint tudjuk, szigetelőkben $\rho = 0$. Ezt beírva az egyenletbe, megkapjuk az úgynevezett Laplace egyenletet: $\Delta\varphi = 0$. Nézzük meg, hogy mi a helyzet közeghatáron. Az egyik közeg jellemzői (dielektromos állandó, és potenciál): ϵ_1, φ_1 , a másik közegé pedig: ϵ_2, φ_2 . Közeghatáron $\vec{E}_{1,t} = \vec{E}_{2,t}$, amiből következik, hogy $\varphi_1 = \varphi_2$. Szintén közeghatáron: $\vec{D}_{1,n} = \vec{D}_{2,n}$, amiből pedig az látszik, hogy $\epsilon_1 \frac{\partial\varphi_1}{\partial\varphi_n} = \epsilon_2 \frac{\partial\varphi_2}{\partial\varphi_n}$.

A Poisson-egyenlet általános megoldása: A Green-tétel segítségével megállapíthatjuk, hogy:

$$\varphi = -\frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\Delta\varphi}{r} dV + \frac{1}{4\pi} \oint_A \frac{\partial\varphi}{\partial n} \frac{1}{r} d\vec{A} - \frac{1}{4\pi} \oint_A \varphi \frac{\partial}{\partial n} \frac{1}{r} d\vec{A}.$$

Ebből az egyenletből ismerjük, hogy $\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$, de ez kevés. Kell még valami ismeret a peremekről is. (Peremfeltételek.) Esetleg megtehetjük azt is, hogy az egész teret egyszerre vizsgáljuk ($A \rightarrow \infty$ és $V \rightarrow \infty$), ekkor ugyanis $\varphi \rightarrow 0$ teljesül. $\left(\frac{1}{r}\right)$ szerint. Ez azért lesz jó, mert ekkor minden felületi integrál

eltűnik. Így azt kapjuk, hogy $\varphi = -\frac{1}{4\pi} \int_V \frac{\Delta\varphi}{r} dV$. Ebbe beírva $\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$ -t és ϵ -t állandónak

tekintve kapjuk hogy: $\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho}{r} dV$. Ez persze csak végtelen tér esetén igaz. Az

integrandus értelmezése a következő: Van valahol a térben egy térfogatarab, aminek ρ töltéssűrűsége van. Ezen kívül $\rho = 0$. Ezt a teret osztjuk fel dV darabkákra. Ha tehát most

egy P pont térerősségét akarjuk tudni, akkor $\varphi(\vec{r}_p) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho(\vec{r}_v)}{|\vec{r}_p - \vec{r}_v|}$, ahol \vec{r}_p a P pont

helyvektora, \vec{r}_v a dV helyvektora, és $\vec{r} = \vec{r}_p - \vec{r}_v$ a dV -ből P-be mutató vektor.

A Poisson-egyenlet megoldásának egyértelműsége: Ha adott egy A felület által határolt V térrész, ahol ismerjük ρ -t és ϵ -t, valamint valamelyik peremfeltételt akkor a Poisson-egyenlet megoldása egyértelmű. A peremfeltételek: Ha a felületen ismerjük φ -t, azaz

$\varphi = \varphi_D$, akkor teljesül a Dirichlet peremfeltétel. Ha pedig $\frac{\partial\varphi}{\partial n}$ van előírva, akkor a Neumann peremfeltétel teljesül.

Tétel: Ha ismerjük egy A felület által határolt V térrészben ρ -t, és ϵ -t, valamint teljesül

valamelyik peremfeltétel, akkor a $\Delta\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}$ egyenletnek egy és csak egy megoldása létezik.

Bizonyítás: indirekt módon. Tegyük fel, hogy φ_1 és φ_2 is kielégítik az egyenletet. Legyen ekkor $\phi = \varphi_1 - \varphi_2$. Így $\Delta\phi = 0$. Ez után a felületet osszuk két részre. Egy Dirichlet és egy Neumann felületre! $A = A_D + A_N$. A peremfeltételek: $\phi|_{A_D} = 0$, és $\frac{\partial\phi}{\partial n}|_{A_N} = 0$ legyenek.

Tekintsük most a Green-azonosságot: $\oint_A \phi \text{grad}\phi d\vec{A} = \int_V (\text{grad}\phi)^2 dV + \int_V \phi \Delta\phi dV$. Az egyenlet

bal oldala nullával lesz egyenlő, hiszen A_D -n: $\phi \text{grad}\phi = 0$, mert $\phi|_{A_D} = 0$. A_N -n pedig:

$$\text{grad}\phi d\vec{A} = \frac{\partial\phi}{\partial n} dA = 0, \text{ mert } \frac{\partial\phi}{\partial n}|_{A_N} = 0. \text{ Az egyenlet jobb oldalán lévő második integrál}$$

szintén nulla, mert $\Delta\phi = 0$. Így az egyenletünk: $\int_V (\text{grad}\phi)^2 = 0$. Ez viszont csak akkor

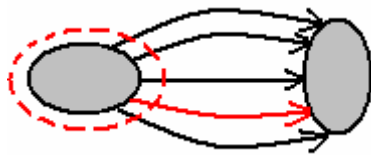
lehetséges, ha $\text{grad}\phi = 0$. Ebből viszont az következik, hogy ϕ konstans. Ha viszont figyelembe vesszük, hogy $\phi|_{A_D} = 0$, akkor $\phi = 0$ eredményre jutunk. Vagyis $\varphi_1 = \varphi_2$. Az eddig megismert potenciálfüggvények (ponttöltés tere, hosszú vezető tere...) mind kielégítik a Laplace egyenletet.

Helyettesítő töltések módszere: A gyakorlatban nem pontszerű töltésekkel találkozunk, hanem különféle töltött geometriai formákkal (gömb, henger, sík...). Ha ezeknek a terét szeretnénk számolni akkor jó lenne azt valahogy visszavezetni a jól ismert, egyszerű összefüggésekre. Erre való a helyettesítő töltések módszere. Például adott egy r_0 sugarú gömb, amin van Q töltés. Koncentráljuk a Q töltést a gömb középpontjába. Ekkor a következőket tudjuk mondani: ha $r > r_0$ és $\Delta\phi = 0$, akkor $\phi = \frac{Q}{4\pi\epsilon r}$. Ha pedig $\phi(r_0) = \phi_g$ peremfeltétel is

teljesül, akkor $\phi_g = \frac{Q}{4\pi\epsilon r_0}$. Több gömb esetén értelemsszerűen szuperponálunk, ha a két gömb

távolsága D , sugarai r_1 és r_2 , valamint $D \gg r_1, r_2$. Egy henger esetében a töltéseket a tengelyre koncentráltan vesszük figyelembe. Ha pedig figyelembe kell venni a Föld felszínét is akkor a következő módon járhatunk el. A felszínét egy nagy síkként képzelhetjük el, melynek a potenciálja nulla. Ezt a töltések tükrözésével vehetjük figyelembe. A nulla potenciális síkra tükrözünk minden töltést, és töltésüket az ellentettjükre változtatjuk. Így a sík nulla potenciálú lesz.

Kapacitás: Adott két elektróda. Az egyik töltése Q , a másiké $-Q$. Köztük pedig \vec{E} térerősség van. Ekkor a kapacitást a következő módon definiáljuk:



$$C = \frac{Q}{U} = \frac{\oint \epsilon \vec{E} d\vec{A}}{\int \vec{E} d\vec{l}}$$

A számláló a Gauss-törvényből következik.

Az A felület az egyik elektródát körülvevő zárt felület, l pedig egy görbe a két elektróda között. Ha kettő helyett $N+1$ elektródánk van (Az $(N+1)$. a 0 potenciál.), akkor a következő egyenletrendszer írható fel:

$$\phi_1 = p_{1,1}Q_1 + p_{1,2}Q_2 + \dots + p_{1,N}Q_N$$

$$\phi_2 = p_{2,1}Q_1 + p_{2,2}Q_2 + \dots + p_{2,N}Q_N$$

...

$$\phi_N = p_{N,1}Q_1 + p_{N,2}Q_2 + \dots + p_{N,N}Q_N$$

, ahol $p_{i,j}$ a potenciáltényező. Röviden írva az

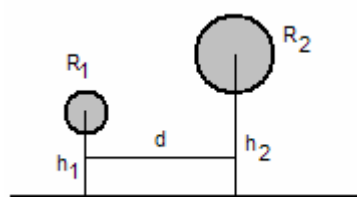
egyenletrendszer: $\underline{\phi} = \underline{pQ}$. Ebből kifejezve \underline{Q} -t, kapjuk, hogy $\underline{Q} = \underline{p}^{-1}\underline{\phi} = \underline{cQ}$, ahol $c_{i,j}$ a kapacitástényező. Az egyenletrendszer együtthatómátrixa értelemszerűen szimmetrikus a főátlóra. A kapacitástényezővel viszont nehéz dolgozni, ezért bevezetjük a részkapacitásokat a következő módon: Az egyenletrendszer sorait átalakítjuk a következő módon: A $Q_1 = c_{1,1}\phi_1 - c_{1,2}(\phi_1 - \phi_2) + c_{1,2}\phi_1 - \dots - c_{1,N}(\phi_1 - \phi_N) + c_{1,N}\phi_1$ egyenletből elkészítjük a következő egyenletet: $Q_1 = C_{1,1}\phi_1 - C_{1,2}(\phi_1 - \phi_2) + \dots + C_{1,N}(\phi_1 - \phi_N)$. Ahol $C_{i,j}$ -k a részkapacitások.

Könnyen ellenőrizhető, a kapacitástényező, és a részkapacitások

összefüggése: $C_{i,j} = c_{i,1} + c_{i,2} + \dots + c_{i,N}$, ahol $i=j$, valamint $C_{i,j} = -c_{i,j}$, ahol $j \neq i$. A

részkapacitásoknak az a haszna, hogy segítségükkel az adott rendszerünket helyettesíthetjük csatolatlan kondenzátorokkal. Ennek megfelelően a részkapacitás-mátrix főátlójában lévő elemeket földkapacitásnak, a többi elemet pedig kölcsönös kapacitásnak nevezzük.

Nézzünk most egy példát a részkapacitásokra! Legyen adott a következő elrendezés: egy R_1



és egy R_2 sugarú fémgömb h_1 , illetve h_2 magasságra a nullpotenciállal rendelkező síktól. A középpontjaik x irányban d távolságra vannak egymástól. Az első gömbön Q_1 a másodikon Q_2 töltés van. A közeg pedig levegő. Ha igaz az, hogy $R_1, R_2 \ll h_1, h_2, d$, akkor alkalmazhatjuk a helyettesítő töltések módszerét, a síkot pedig töltéstükrözéssel vehetjük figyelembe. Jelöljük Q_1 és Q_2 távolságát a -val, Q_1 és $-Q_2$

távolságát b -vel. Ezek könnyen számolhatók. Ekkor egy-egy pont tere a 2 valós, és a két fiktív töltésünk terének szuperpozíciójával meghatározható. A potenciálok szintén. Írjuk ezeket

$$\begin{aligned} \phi_1 &= \frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{2h_1 - R_1} \right) + \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{a - R_1} - \frac{1}{b - R_1} \right) \\ \phi_2 &= \frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{a - R_2} - \frac{1}{b - R_2} \right) + \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_2} - \frac{1}{2h_2 - R_2} \right) \end{aligned}$$

fel!

Ha most figyelembe vesszük, hogy

$R_1, R_2 \ll h_1, h_2, d$, akkor néhány dolgot elhanyagolhatunk:

$$\begin{aligned} \phi_1 &= \frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{2h_1} \right) + \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) \\ \phi_2 &= \frac{Q_1}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right) + \frac{Q_2}{4\pi\epsilon_0} \left(\frac{1}{R_2} - \frac{1}{2h_2} \right) \end{aligned}$$

Mátrixos írásmóddal:

$$\underline{\phi} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \begin{bmatrix} \frac{1}{R_1} - \frac{1}{2h_1} & \frac{1}{a} - \frac{1}{b} \\ \frac{1}{a} - \frac{1}{b} & \frac{1}{R_2} - \frac{1}{2h_2} \end{bmatrix} \underline{Q}. \text{ Mivel mi a részkapacitásokat keressük, ezért ki kell}$$

fejeznünk az egyenletből a töltéseket, azaz meg kell oldani az egyenletrendszer.

$$\underline{Q} = \frac{4\pi\epsilon_0}{N} \begin{bmatrix} \frac{1}{R_2} - \frac{1}{2h_2} & -\left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b}\right) \\ -\left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b}\right) & \frac{1}{R_1} - \frac{1}{2h_1} \end{bmatrix} \underline{\phi}, \text{ ahol } N \text{ a } Q \text{ együtthatómátrixának determinánsa.}$$

$$N = \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{2h_1} \right) \left(\frac{1}{R_2} - \frac{1}{2h_2} \right) - \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right)^2. \text{ Ezzel megkaptuk a kapacitástényezőket, hiszen azok}$$

$$\phi_1 \text{ és } \phi_2 \text{ együtthatói. Így tehát } c_{1,1} = \frac{4\pi\epsilon_0}{N} \frac{1}{R_2 - 2h_2}, c_{2,2} = \frac{4\pi\epsilon_0}{N} \frac{1}{R_1 - 2h_1}, \text{ és}$$

$c_{1,2} = c_{2,1} = \frac{4\pi\epsilon_0}{N} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b} \right)$. Ezek alapján a részkapacitások pedig: $C_{1,1} = c_{1,1} + c_{1,2}$,

$C_{2,2} = c_{2,2} + c_{2,1}$, és $C_{1,2} = -c_{1,2} = -c_{2,1} = C_{2,1}$. A rendszer így már helyettesíthető csatolatlan kapacitásokkal.

Az elektromos tér energiája: Láttuk korábban, hogy az elektromos tér energiasűrűsége

$w_e = \frac{1}{2} \vec{E} \vec{D} = \frac{1}{2} \epsilon E^2$. Ezt egy V tartományra integrálva megkapjuk a V tartományban lévő

energiát. $W = \int_V w dV = \frac{1}{2} \int_V \vec{E} \vec{D} dV$. Elektrosztatikából láttuk, hogy $\vec{E} = -grad\phi$. Írjuk be ezt

az egyenletbe: $W = \frac{1}{2} \int_V (-grad\phi) \vec{D} dV$. Tudjuk azt, hogy $div(\phi \vec{D}) = grad\phi \vec{D} + \phi div\vec{D}$. Írjuk

be ezt is az egyenletünkbe. $W = \frac{1}{2} \int_V \phi div\vec{D} - div(\phi \vec{D}) dV$, A Gauss-törvényt is írjuk be az

egyenletbe, és az integrandus második tagjára alkalmazzuk a Gauss-Osztrogradszkij tételt!

Azt kapjuk, hogy $W = \int_V \phi \rho dV - \frac{1}{2} \oint_A \phi \vec{D} d\vec{A}$. A $\vec{D} d\vec{A}$ skalárszorzatot a következő módon is

felírhatjuk: $\vec{D} d\vec{A} = -\epsilon grad\phi dA = -\epsilon \frac{\partial \phi}{\partial n} dA$. Ezt beírva az egyenletbe:

$W = \int_V \phi \rho dV + \frac{1}{2} \oint_A \epsilon \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dA$. Vizsgáljuk most a végtelen teret. Ha ennek a sugara $r \rightarrow \infty$,

akkor $\phi \sim \frac{1}{r}$, $\frac{\partial \phi}{\partial n} \sim \frac{1}{r^2}$. Így tehát $\phi \frac{\partial \phi}{\partial n} \sim \frac{1}{r^3}$, amiből az következik, hogy $\oint_A \epsilon \phi \frac{\partial \phi}{\partial n} dA \rightarrow 0$.

Így azt az összefüggést kaptuk, hogy $W = \int_V \phi \rho dV$. Ez az összefüggés azonban csak ritkán

használható, hiszen olyan V térfogatot igényel, amiben töltések vannak. Így egy olyan térrészben, ahol nincsenek töltések, nem tudunk ezzel számolni. A gyakorlatban a következő módon számolunk: Adott N darab elektróda, és köztük a töltéssűrűség $\rho = 0$. Minden elektródának adott valamilyen ϕ_k potenciálja, és A_k felszíne. Ekkor az energia:

$W = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N \oint_{A_k} \phi D_n dA = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N \phi_k Q_k$, közben alkalmaztuk a Gauss-tételt. Ha adott n+1 darab

elektróda (az (n+1). a nullpotenciál), és kapacitástényezővel dolgozunk, akkor tudjuk, hogy

$Q_k = \sum_{i=1}^N c_{k,i} \phi_i$. Ezt beírva az egyenletbe: $W = \frac{1}{2} \sum_{k=1}^N \left(\underbrace{\sum_{i=1}^N c_{k,i} \phi_i}_{Q_k} \right) \phi_k$. Vegyük észre, hogy n+1=2

elektróda esetén a jól ismert $W = \frac{1}{2} CU^2$ képletet kapjuk vissza.

Stacionárius áramok tere: Az elektrodinamika felosztásánál megismertük a stacionárius áramlás egyenleteit:

$$\vec{J} = (\vec{E} + \vec{E}_b) \sigma$$

$$rot\vec{E} = 0$$

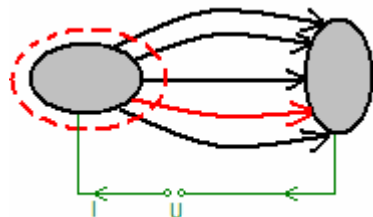
$$div\vec{J} = 0$$

Az elektrosztatikához hasonlóan $rot\vec{E} = 0$, ebből kifolyólag $\vec{E} = -grad\phi$. Ezt beírva az első

egyenletbe kapjuk, hogy $\vec{J} = -\sigma \text{grad}\varphi + \sigma \vec{E}_b$. (\vec{E}_b ismert mennyiség.). Az áramsűrűség ezen kifejezését írjuk be a harmadik egyenletbe, és tekintsük σ -t konstansnak.

$-\text{div}(\sigma \text{grad}\varphi) = -\text{div}(\sigma \vec{E}_b)$. Egyszerűsítünk σ -val: $\Delta\varphi = \text{div}\vec{E}_b$. Általában azonban $\vec{E}_b = \vec{0}$ -val számolhatunk, így ismét a Laplace egyenlethez jutunk. $\Delta\varphi = 0$. Ez nem is meglepő, hiszen már az elektrodinamika felosztásánál észrevettük az analógiát az elektrosztatika és a stacionárius áramlás egyenletei között.

A két elektróda között felírhatjuk az ellenállást, illetve a vezetést is.



$$G = \frac{I}{U} = \frac{\oint_A \vec{J} d\vec{A}}{\int_l \vec{E} d\vec{l}} = \frac{\sigma \oint \vec{E} d\vec{A}}{\int_l \vec{E} d\vec{l}}. \text{ Az } I = \oint_A \vec{J} d\vec{A} \text{ egyenletben}$$

figyelmelen kívül hagyjuk a vezetéket, ami az elektródákat táplálja.

Ha most a vezetés ezen képletét összehasonlítjuk a kapacitás

$$C = \frac{\varepsilon \oint \vec{E} d\vec{A}}{\int_l \vec{E} d\vec{l}}$$

képletével, akkor egy újabb analógiához jutunk: $C \leftrightarrow G$. E két mennyiség

között az összefüggés jól látható: $\frac{C}{G} = \frac{\varepsilon}{\sigma}$.

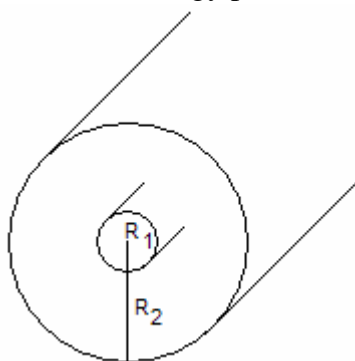
Nézzünk erre egy példát! Legyen a kérdés a koaxiális kábel szigetelési (vagy szivárgási)

ellenállása. A kábel belső sugara legyen R_1 , külső sugara R_2 .

A köpeny nem tökéletes szigetelő, rendelkezzen σ fajlagos

vezetőképességgel. A töltéssűrűség pedig legyen q . A kábel

vizsgált szakaszának hossza pedig h . Ekkor a h hosszú szakasz



kapacitása $C = \frac{Q}{U} = \frac{qh}{\frac{q}{2\pi\varepsilon \ln \frac{R_2}{R_1}} \frac{2\pi h \varepsilon}{\ln \frac{R_2}{R_1}}}$. Az előbb

megállapított $\frac{C}{G} = \frac{\varepsilon}{\sigma}$ összefüggés alapján $G = \frac{\sigma}{\varepsilon} C = \frac{2\pi h \sigma}{\ln \frac{R_2}{R_1}}$.

Az ellenállás pedig: $R = \frac{\ln \frac{R_2}{R_1}}{2\pi h \sigma}$.

A teljes analógiával viszont vigyázni kell, ugyanis tökéletesen szigetelők esetében $\sigma \equiv 0$, de $\varepsilon \neq 0$.

Két különböző vezetőképességű közeg határán az analógia miatt $\vec{J}_{1,n} = \vec{J}_{2,n}$, hiszen

$\oint_A \vec{J} d\vec{A} = 0$, és ha egy hengerfelületet rázsugorítunk egy a közeghatáron lévő pontra, akkor az

integrálás felületre merőleges komponensei eltűnnek, azaz $-\vec{J}_{1,n} \Delta A + \vec{J}_{2,n} \Delta A = 0$. Kicsit más

a helyzet, ha $\sigma_1 = 0$, de $\sigma_2 \neq 0$. Ekkor ugyanis $J_1 = 0$, így $J_{1,n}$ is 0. Ekkor viszont

$\vec{J}_{1,n} = \vec{J}_{2,n} = \vec{0}$, azaz az áramsűrűség párhuzamos a felülettel. Ennek leírásához a Neumann

peremfeltételre van szükség, hiszen $\vec{J}_{2,n} = \vec{0}$ -ból következik, hogy $-\sigma_2 \frac{\partial \varphi}{\partial n} = 0$.

Időben állandó mágneses tér: A magnetosztatika egyenletei:

$$\text{rot}\vec{H} = 0$$

$$\text{div}\vec{B} = 0$$

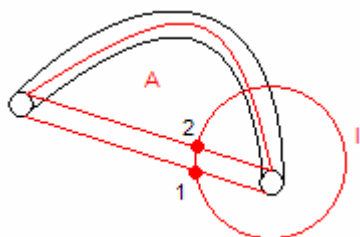
$$\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M})$$

Az első egyenletből a következő dolgot írhatjuk fel: $H = -\text{grad}\varphi_m$. Ezt beírhatjuk a harmadik egyenletbe: $\vec{B} = -\mu_0(\text{grad}\varphi_m) + \mu_0\vec{M}$. Ennek a divergenciája a második egyenlet alapján 0, azaz: $-\text{div}(\mu_0\text{grad}\varphi_m) = -\text{div}\mu_0\vec{M}$. Egyszerűsítés után a $\Delta\varphi_m = \text{div}\vec{M}$ Poisson egyenletet kapjuk. Az analógia miatt bevezetjük a mágneses töltéssűrűség fiktív mennyiségét: ρ_m -t.

$\rho_m = \text{div}(\mu_0\vec{M})$. Ha $\text{div}\vec{M} = 0$, akkor a $\Delta\varphi_m = 0$ Laplace egyenlethez jutunk. Egy rúd-mágneset a fiktív mágneses felületi töltéssűrűség, σ_m segítségével tudunk az

egyenleteinkben figyelembe venni. Ugyanis $\sigma_m = -\frac{\partial\varphi_m}{\partial n}$ Neumann peremfeltételhez vezet el minket.

Ha adott egy nagy relatív mágneses permeabilitású közeg vákuumban ($\mu_r \gg 1$), akkor felírhatjuk, hogy $B_{1t} = \mu_0 H_{1t}$ és $B_{2t} = \mu_0 \mu_r H_{2t}$, de mivel $B_{1t} \sim 0$, ezért \vec{B} merőleges a közeg határára.



Legyen most adott egy r_0 sugarú vékony vezetők, amiben I áram folyik. Mivel most nem tekintünk el a vezető vastagságától, ezért az ábrán látható A felületet a következő módon adhatjuk meg: A vezetővel azonos vastagságú, a vezető által közrefogott térrész felülete. Kérdés, hogy az $\oint_l \vec{H} d\vec{l}$ értéke mindig 0-e? Ezt nem mondhatjuk, mivel az

ábrán látható piros 1 görbére, $\oint_l \vec{H} d\vec{l} = I$. Ha tehát az egyes pont mágneses potenciálja $\varphi_m^{(1)}$, a

kettes ponté pedig $\varphi_m^{(2)}$, akkor a $\varphi_m^{(1)} - \varphi_m^{(2)} = I$, tehát a mágneses potenciál értéke „ugrik”. Ha ez a vezető többször is meg van tekerve, akkor többször „ugrik” a potenciál. Ezt a potenciált ezért ciklikus potenciálnak nevezzük. Ezt az A felületet modellezhetjük egy $m = \mu_0 I$

momentummal rendelkező kettősréteggel, amelynek egyik oldalán $\varphi_m^{(2)}$, másik oldalán $\varphi_m^{(1)}$ a potenciál. Ez azért jó, mert ha ismerjük a momentumot, akkor ki tudjuk számolni a potenciált.

$$\varphi_m = \frac{1}{4\pi\mu_0} \int_A m \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) dA = \frac{I}{4\pi} \int_A \frac{\partial}{\partial n} \left(\frac{1}{r} \right) dA, \text{ ahol A a kettősréteg felülete.}$$

Stacionárius áram mágneses tere: Most az alábbi három Maxwell-egyenletből indulunk ki:

$$\text{rot}\vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{div}\vec{B} = 0$$

$$\vec{B} = \mu\vec{H}$$

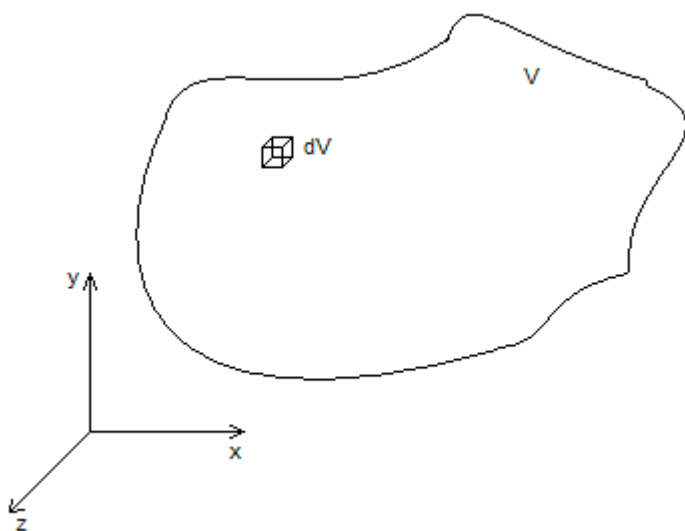
Ha bevezetjük a vektorpotenciál fogalmát, akkor \vec{B} divergenciamentessége miatt mondhatjuk, hogy $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A})$. Ezt írjuk be a harmadik egyenletbe, és abból fejezzük ki \vec{H} -t!

Azt fogjuk kapni, hogy $\vec{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot}(\vec{A})$. Ezt írjuk be az első egyenletbe, és szorozzunk be μ -

vel! Az eredményünk: $\text{rot}\text{rot}(\vec{A}) = \mu\vec{J}$. A kettős rotációképzést viszont át lehet alakítani a

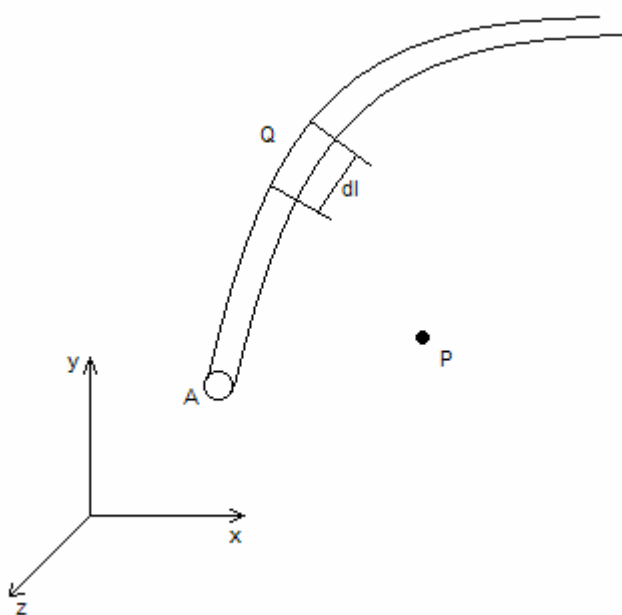
következő módon: $\mu\vec{J} = \text{grad div}(\vec{A}) - \Delta\vec{A}$. A vektorpotenciál egyértelműsítéséért a mértékválasztás alapján mondjuk azt, hogy $\text{div}(\vec{A}) = 0$. Ezt egyébként Coulomb-mértéknek nevezzük. Ezt beírva az egyenletbe, megkapjuk a vektoriális Poisson-egyenletet.: $\Delta\vec{A} = -\mu\vec{J}$. Ismerjük a Laplace operátor vektormezőkön történő alkalmazását, így látjuk, hogy a vektoriális Poisson-egyenlet tulajdonképpen 3 egyenlet (x, y, z, irányú komponensek) összefoglalása egyetlen egyenletbe. Ezen három egyenlet megoldásait ismerjük:

$$\left. \begin{aligned} A_x &= \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{J_x}{r} dV \\ A_y &= \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{J_y}{r} dV \\ A_z &= \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{J_z}{r} dV \end{aligned} \right\} \Rightarrow \vec{A} = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV .$$



A jelölések a következők, az ábra szerint: dV helyvektora \vec{r}' , a P pont helyvektora \vec{r} . Ezek alapján a dV -ből P-be mutató vektor az $\vec{r} - \vec{r}'$ vektor. A vektorpotenciált a P pontban keressük. Az egyenleteink megoldása azt adja meg. Természetesen bármely tetszőleges P pontban meghatározhatjuk így a vektorpotenciált. Ha pedig az megvan, akkor a térjellelmező vektorok kiszámítása csak néhány lépés.

Biot-Savart törvény: Tekintsük a következő ábrát a következő jelölésekkel: Adott egy



vonalszerű vezető, amiben \vec{J} áramsűrűségű áram folyik. Ennek egy $d\vec{l}$ hosszúságú darabját nevezzük Q-nak. Ez a Q pontszerűnek tekinthető, hiszen a vezeték vonalszerű, és $d\vec{l}$ is kicsi. A Q pont helyvektora \vec{r}' , a P pont helyvektora \vec{r} . Az $\vec{r} - \vec{r}'$ vektor a P pontból a Q pontba mutat. A továbbiakban használni fogjuk a $|\vec{r} - \vec{r}'| = r_{PQ}$ jelölést. Ekkor $\vec{r} - \vec{r}' = r_{PQ} \cdot \vec{r}_0$, ahol \vec{r}_0 egy Q-ból P-be mutató egységvektor. Triviális, hogy a $\vec{J}dV$ szorzat előáll $JA d\vec{l}$ alakban, hiszen $dV = Adl$. Viszont tudjuk, hogy $JA = I$, így azt mondhatjuk, hogy $\vec{J}dV = I d\vec{l}$. Az

előzőekben láttuk a vektoriális Poisson-egyenlet megoldását. Abban az áramsűrűség térfogati integrálja szerepel. Írjuk be oda, hogy $\vec{J}dV = Id\vec{l}$. Ekkor azt az eredményt kapjuk, hogy

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu I}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}}{|\vec{r} - \vec{r}'|}. \text{ Az integrál zártságát a } \operatorname{div}\vec{J} = 0 \text{ feltétel miatt követeljük meg. Ez alapján}$$

már meg tudjuk mondani a P pontban \vec{B} értékét. (A továbbiakban rot_P jelöli a P pont körüli rotációt.) $\vec{B} = \operatorname{rot}_P \vec{A} = \frac{\mu I}{4\pi} \oint \operatorname{rot}_P \left(\frac{d\vec{l}}{|\vec{r} - \vec{r}'|} \right) = \frac{\mu I}{4\pi} \oint \operatorname{rot}_P \left(\frac{d\vec{l}}{r_{PQ}} \right)$. Most teszünk néhány észrevételt

az integrandussal kapcsolatban: tudjuk, hogy $\operatorname{rot}(u\vec{v}) = \operatorname{grad}(u) \times \vec{v} + u \operatorname{rot}(\vec{v})$. A mi esetünkben $\vec{v} = \frac{d\vec{l}}{r_{PQ}}$, illetve $u = \frac{1}{r_{PQ}}$. Ezt figyelembe véve látszik, hogy a $\operatorname{rot}_P \left(\frac{d\vec{l}}{r_{PQ}} \right) = 0$, hiszen

$d\vec{l}$ a Q ponthoz tartozik, de a rotációt P pont körül kell elvégezni. Ezek alapján

$$\operatorname{grad} \frac{1}{r_{PQ}} = -\frac{1}{r_{PQ}^2} \vec{r}_0. \text{ A kapott eredményekkel az integrandusunk a következő alakú lesz:}$$

$$\operatorname{rot}_P \left(\frac{d\vec{l}}{r_{PQ}} \right) = -\frac{\vec{r}_0 \times d\vec{l}}{r_{PQ}^2}. \text{ Írjuk ezt be az egyenletünkbe, de cseréljük meg a vektoriális szorzat}$$

tényezőit, hogy a negatív előjel eltűnjön! $\vec{B} = \frac{\mu I}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l} \times \vec{r}_0}{r_{PQ}^2}$. Osszunk még le μ -vel, és

megkapjuk a Biot-Savart törvényt: $\vec{H} = \frac{I}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l} \times \vec{r}_0}{r_{PQ}^2}$. Vegyük figyelembe, hogy ez az alak

csak konstans μ esetén használható.

Megjegyzés: az egyenlet differenciális alakja: $d\vec{H} = \frac{I}{4\pi} \frac{d\vec{l} \times \vec{r}_0}{r_{PQ}^2}$ azt sugallja nekünk, hogy ez

a megoldás nyitott vezetőkre is érvényes. Ennek viszont nincs fizikai értelme!

Nézzünk most egy egyszerű példát! Legyen egy végtelen hosszú vezetők, amelyik a z tengellyel párhuzamos. Folyjon ebben I áram. Kíváncsiak vagyunk \vec{B} -re a vezetőtől r távolságban lévő P pontban. A vektorpotenciál a jelen esetben pusztán z irányú komponensből fog állni, azaz $\vec{A} = A_z \vec{e}_z$. A_z értéke viszont $A_z = \frac{\mu I}{2\pi} \ln \frac{1}{r}$. Ez viszont csak x-től és y-tól függ,

hiszen a Pitagorasz-tétel alapján $r = \sqrt{x^2 + y^2}$. \vec{B} értékét pedig már egyszerűen

$$\text{megkaphatjuk: } \vec{B} = \operatorname{rot}\vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & 0 \\ 0 & 0 & A_z \end{vmatrix}. \text{ A második sorban azért van a 0, mert a z-től}$$

független r, a harmadik sorban a két 0 pedig azért van, mert a vektorpotenciál csak z irányú komponenset tartalmaz. Kifejtve a determinánst láthatjuk, hogy $B_x = \frac{\partial A_z}{\partial y}$, valamint

$$B_y = -\frac{\partial A_z}{\partial x}. \text{ B}_x \text{ kiszámításához } \frac{\partial}{\partial x} \left(\ln \frac{1}{r} \right) \text{-t kell kiszámítani. A lánc-szabály segítségével}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\ln \frac{1}{r} \right) = \frac{\partial}{\partial r} \left(\ln \frac{1}{r} \right) \frac{\partial r}{\partial x} = r \left(\frac{-1}{r^2} \right) * \frac{1}{2} \frac{2x}{\sqrt{x^2 + y^2}} = -\frac{x}{r^2}. \text{ By kiszámításához pedig } \frac{\partial}{\partial y} \left(\ln \frac{1}{r} \right) \text{-t}$$

kell kiszámolni. Az előbbi módszerhez hasonlóan kaphatjuk, hogy $\frac{\partial}{\partial y} \left(\ln \frac{1}{r} \right) = -\frac{y}{r^2}$. Ezeket

felhasználva kapjuk, hogy $B_x = \frac{\mu I}{2\pi} \left(\frac{-y}{r^2} \right)$, és $B_y = \frac{\mu I}{2\pi} \left(\frac{x}{r^2} \right)$. Ebből B értéke:

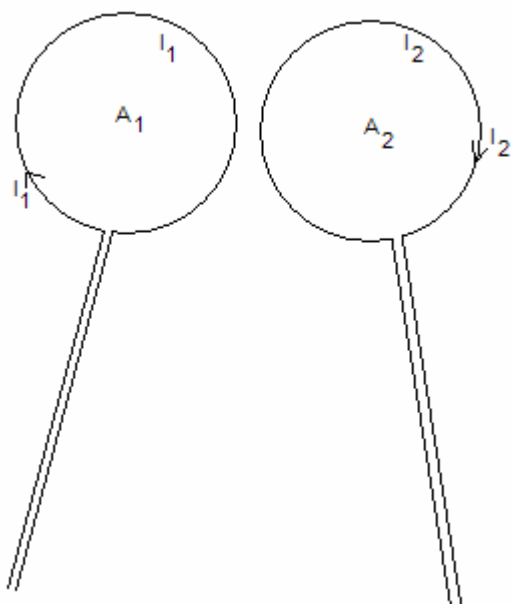
$$B = \sqrt{B_x^2 + B_y^2} = \frac{\mu I}{2\pi} \frac{\sqrt{y^2 + x^2}}{r^2} = \frac{\mu I}{2\pi r}. \text{ Ez pedig ekvivalens a gerjesztési törvény}$$

felhasználásával kapott eredménnyel.

A vektorpotenciál és a fluxus kapcsolata: A következő egyenletben A a felületet, \vec{A} a vektorpotenciált, és $d\vec{a}$ a felületelem-vektort jelöli. Tudjuk, hogy a fluxus

$$\Psi = \int_A \vec{B} d\vec{a} = \int_A \text{rot} \vec{A} d\vec{a}. \text{ Alkalmazva a Stokes-tételt, kapjuk, hogy } \Psi = \oint_l \vec{A} d\vec{l}.$$

Vonalszerű vezetők ön-és kölcsönös indukciós együtthatója: Tekintsük a következő



ábrát, amin két vonalszerű körvezető látható. A közeg, amiben vannak konstans permeabilitással rendelkezik. Ekkor felírhatunk egy egyenletrendszer a fluxusokra:

$$\Psi_1 = L_{11} I_1 + L_{12} I_2$$

Az egyenletben L_{11} és L_{22}

$$\Psi_2 = L_{21} I_1 + L_{22} I_2$$

az önindukciós együtthatók, míg L_{12} és L_{21} kölcsönös indukciós együtthatók. A szimmetria miatt $L_{21} = L_{12}$. A feladat ezen indukciós együtthatók meghatározása, a vezetékeken folyó I_1 és I_2 áramok ismeretében. A második

egyenletből kifejezve L_{21} -t: $L_{21} = \frac{\Psi_2}{I_1} \Big|_{I_2=0}$. A

fluxust viszont ki tudjuk fejezni a vektorpotenciállal, így az egyenletünk a

következő formájú lesz: $L_{21} = \frac{1}{I_1} \oint_{l_2} \vec{A}_1 d\vec{l}$. (A

továbbiakban természetesen feltételezzük, hogy $I_2=0$.) A vektorpotenciálról viszont tudjuk,

$$\text{hogy } \vec{A}_1 = \frac{\mu I}{4\pi} \oint_{l_1} \frac{d\vec{l}_1}{r}. \text{ Beírva ezt az egyenletbe: } L_{12} = L_{21} = \frac{\mu}{4\pi} \oint_{l_2} \oint_{l_1} \frac{d\vec{l}_1 d\vec{l}_2}{r}.$$

Ezt a formulát Neumann-formulának nevezzük. A kölcsönös indukciós együtthatók tehát megvannak. Nézzük, hogy mit ad a formula, ha önindukciós együtthatókat szeretnénk

számolni! $L_{11} = \frac{\Psi_1}{I_1} \Big|_{I_2=0} = \frac{\mu}{4\pi} \oint_{l_1} \oint_{l_1} \frac{d\vec{l}_1 d\vec{l}_1'}{r}$. Ebben az esetben $d\vec{l}_1$, és $d\vec{l}_1'$ is egyazon vezetéken

futnak végig. Ezért amikor $d\vec{l}_1 = d\vec{l}_1'$, akkor $r=0$ lenne, aminek következtében a mágneses tér végtelen nagy lenne, ami nem igaz. Tehát ezzel a módszerrel nem tudunk számolni. A megoldást az fogja jelenteni, hogy a mágneses tér energiáját kifejezzük a vektorpotenciál segítségével. Majd látni fogjuk, hogy ebben térfogati integrál van, ezért a vezetők térfogatától

nem fogunk tudni eltekinteni, legyen az bármilyen kicsi is. Nézzük tehát a mágneses energiát:

$$w_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{B} \vec{H} dV = \frac{1}{2} \int_V \text{rot}(\vec{A}) \vec{H} dV . \text{ Ezt matematikai összefüggések alapján a következő}$$

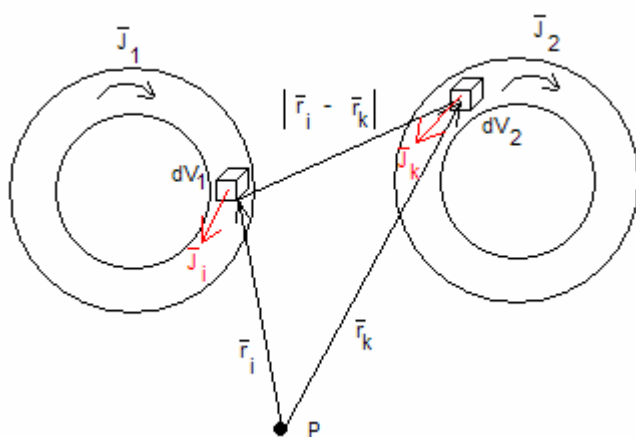
alakúra tudjuk hozni: $w_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \text{rot} \vec{H} dV - \int_V \frac{1}{2} \text{div}(\vec{H} \times \vec{A}) dV$. (Azt használtuk fel, hogy

$\text{div}(\vec{H} \times \vec{A}) = \vec{A} \text{rot} \vec{H} - \vec{H} \text{rot} \vec{A}$) Az egyenlet második tagját a Gauss-Ostrogradszkij-tétel

segítségével a következő alakúra hozzuk: $\int_V \frac{1}{2} \text{div}(\vec{H} \times \vec{A}) dV = \oint_A \frac{1}{2} (\vec{H} \times \vec{A})$. Ha $A \rightarrow \infty$, akkor

az integrál értéke 0 lesz, mert $\vec{A} \sim \frac{1}{r}$, valamint $\vec{H} \sim \frac{1}{r^2}$. Ezen megfontolások után az

eredményünk az, hogy $w_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \text{rot} \vec{H} dV = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \vec{J} dV$. Ez a teljes tér energiáját jelenti.



Tekintsük a következő ábrát: az ábrán két körvezető van, amiknek a vastagságától nem tekintünk el. Ezeket felosztjuk elemi térfogatarabokra. Ezek dV_i és dV_k . A \vec{J}_1 és \vec{J}_2 vektorok ismertek. \vec{J}_i és \vec{J}_k a dV_i -hez és dV_k -hoz tartozó áramsűrűség-vektorok. A helyvektorok jelölése a szokásos. Tudjuk, hogy a vektorpotenciál:

$$\vec{A} = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}_i(\vec{r}_i)}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|} dV_i \text{ alakú. Ezt be}$$

fogjuk írni $w_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \vec{J} dV$ -be. Ez a

kifejezés viszont a teljes tér energiáját adja, ezért nekünk szummázni kell minden i -re és minden k -ra, hogy az egyenlőség fennálljon. Így a következő összefüggéshez jutunk:

$$w_m = \frac{\mu}{8\pi} \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n \iint_{V_k V_i} \frac{\vec{J}_i(\vec{r}_i) * \vec{J}_k(\vec{r}_k)}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|} dV_i dV_k . \text{ Ez viszont még tovább egyenlő: } w_m = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \Psi_k I_i ,$$

ahol $\Psi_k = \sum_{i=1}^n L_{ik} I_k$. Ezt visszaírva az egyenletbe: $w_m = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n L_{ik} I_k I_i$. Ha összevetjük az

egyenleteinket, akkor azt láthatjuk tehát, hogy

$$\frac{\mu}{8\pi} \sum_{k=1}^n \sum_{i=1}^n \iint_{V_k V_i} \frac{\vec{J}_i(\vec{r}_i) * \vec{J}_k(\vec{r}_k)}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|} dV_i dV_k = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n L_{ik} I_k I_i . \text{ Ebből az egyenletből már ki lehet fejezni}$$

L_{ik} -t: $L_{ik} = \frac{\mu}{4\pi I_i I_k} \iint_{V_i V_k} \frac{\vec{J}_i(\vec{r}_i) * \vec{J}_k(\vec{r}_k)}{|\vec{r}_i - \vec{r}_k|} dV_i dV_k$. A nevezőben lévő $|\vec{r}_i - \vec{r}_k|$ jelen esetben is lehet

nulla, de az integrál akkor sem lesz szinguláris, tehát ez az egyenlet már jól használható. Az

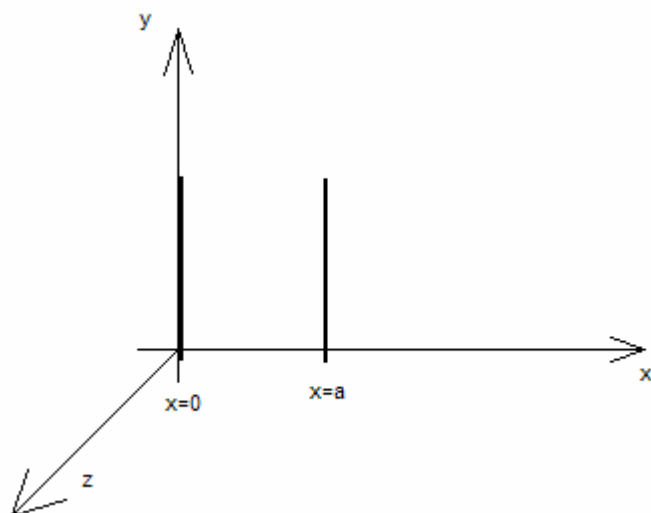
egyenletekben szereplő áramsűrűségeket lehet közelíteni is. $\vec{J}_i \approx \frac{I_i}{A_i}$, illetve $\vec{J}_k \approx \frac{I_k}{A_k}$. Az

ezekben a kifejezésekben szereplő A -k természetesen a vezetők keresztmetszeti felületeit jelentik.

A Laplace-Poisson egyenlet megoldása: Az elektromágneses térre jellemző vektorok meghatározásakor a skaláris vagy a vektoriális Laplace-Poisson egyenlethez jutottunk. Az egyenlet megoldására több módszer is van. Ezek közül az egyiket, a helyettesítő töltések módszerét már láttuk korábban. Ez a módszer használható elektrosztatikai, áramlási és mágneses tér esetében. A lehetőségek azonban korlátozottak. Nézzünk most új megoldási módszereket!

A parciális differenciálegyenlet (PDE) közvetlen megoldása: Két esetet fogunk megkülönböztetni. Az egyik az 1 dimenziós eset lesz, a másik pedig a magasabb dimenziószámú eset.

a) Egy dimenziós eset. Nézzünk erre egy példát! Legyen adott egy síkkondenzátor! Ezt azért



tekinthetjük egy dimenziósnak, mert y és z irányban nulla a változás. Legyen a kondenzátor belsejében adott ρ és ϵ . A Laplace-Poisson egyenlet ekkor

a következő alakú: $\frac{d\varphi(x)}{dx^2} = -\frac{\rho}{\epsilon}$. Az

egyenlet két integrálással egyszerűen megoldható. Integrálunk egyszer:

$\frac{d\varphi}{dx} = -\frac{\rho}{\epsilon}x + c_1$. Majd még egyszer:

$\varphi = -\frac{\rho}{\epsilon}x^2 + c_1x + c_0$. A két konstans

megadásához szükség van a peremfeltételekre. A mi példánkban ez

azt jelenti, hogy a kondenzátoron U_0 feszültség van. Vagyis $\varphi(x=0) = 0$, és $\varphi(x=a) = U_0$.

Az első egyenletből kapjuk, hogy $c_0=0$, a másodikból pedig, hogy $c_1 = \frac{U_0}{a} + \frac{\rho a}{2\epsilon}$. Ez alapján a

potenciálfüggvényünk: $\varphi(x) = -\frac{\rho}{2\epsilon}x^2 + \left(\frac{U_0}{a} + \frac{\rho a}{2\epsilon}\right)x$.

A térerősség pedig: $E(x) = -\text{grad}\varphi(x) = \frac{\rho}{\epsilon}x - \left(\frac{U_0}{a} + \frac{\rho a}{2\epsilon}\right)$.

b) Magasabb dimenziós eset. Mi a három dimenzióssal fogunk most foglalkozni, abból is az olyanokkal, amikre $\Delta\varphi = 0$. Ilyen esetben a változók szeparálásával érhetünk el

eredményeket. Ez azt jelenti, hogy a potenciálfüggvényünk: $\varphi(x, y, z) = X(x) * Y(y) * Z(z)$

alakban felírható. Ezen végrehajtva a Laplace operátort, a következőket kapjuk:

$\Delta\varphi = \frac{d^2X}{dx^2}YZ + \frac{d^2Y}{dy^2}XZ + \frac{d^2Z}{dz^2}XY = 0$. Osszuk el az egyenletet XYZ-vel!

$\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} + \frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = 0$. Látható, hogy ez az egyenlet szétesik három különálló

egyenletre, hiszen ha valamelyik két változót lefixáljuk, akkor a harmadik is állandó marad.

Így az alábbi megállapításokat tehetjük: $\frac{1}{X} \frac{d^2X}{dx^2} = -\alpha^2$; $\frac{1}{Y} \frac{d^2Y}{dy^2} = -\beta^2$ valamint

$\frac{1}{Z} \frac{d^2Z}{dz^2} = \gamma^2$. A megkötésünk csak annyi, hogy $-\alpha^2 - \beta^2 + \gamma^2 = 0$, hiszen csak ekkor

teljesül az eredeti egyenletünk. Ezekből az egyenletekből már közvetlenül megmondhatjuk $X(x)$, $Y(y)$ és $Z(z)$ függvényeket. (Például próbafüggvény módszerrel.) Ezek alapján

$$X(x) = A \cdot \sin(\alpha x) + B \cdot \cos(\alpha x), \quad Y(y) = C \cdot \sin(\beta y) + D \cdot \cos(\beta y), \quad \text{valamint}$$

$Z(z) = E e^{\gamma z} + F e^{-\gamma z}$. Az egyenletekben szereplő $A, B, C, D, E, F, \alpha, \beta, \gamma$ értékeket pedig a peremfeltételek alapján tudjuk meghatározni.

Numerikus megoldás: A numerikus megoldások a függvényt nem adják meg, csak a függvényértékeket bizonyos helyeken. A gyakorlatban azonban ez is elég, hiszen ha kellően sok pontban ismerjük a függvényértékeket, akkor akár interpoláció segítségével megadhatunk olyan megoldásokat, amik a valóságot elég jól közelítik. Numerikus módszereket akkor alkalmazunk, amikor az analitikus megoldás túl bonyolult, vagy ha nincs is szükségünk a matematikailag korrekt megoldásra. Természetesen a pontosságot meg tudjuk választani, ez csak az erőforrásainktól függ. A numerikus megoldások másik nagy előnye, hogy könnyen, és jól algoritmizálhatóak. A három módszer, amit részletesebben megvizsgálunk, a véges differenciák módszere, az integrálegyenletek módszere, és a véges elem-módszer. Nézzük most ezeket sorban!

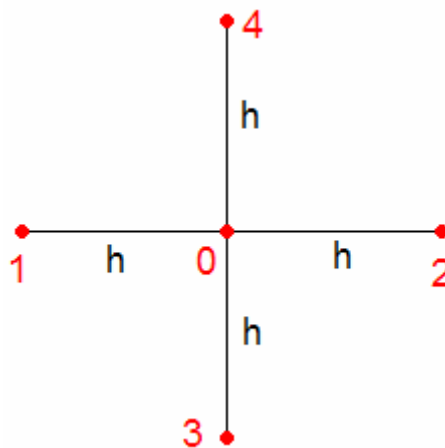
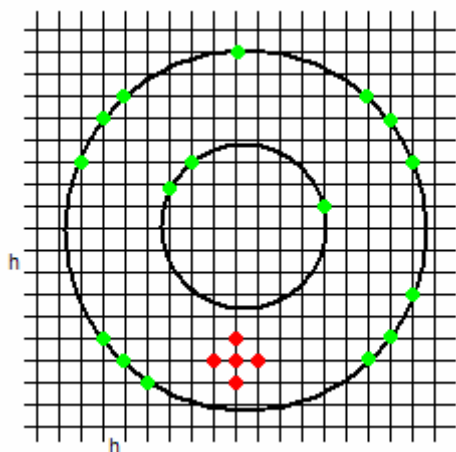
Véges differenciák módszere: Rács-módszernek is nevezik. A módszer lényege, hogy a vizsgált tartományra h rácsszélességű négyzetrácsot fektetünk, majd ennek segítségével dolgozunk tovább. 2 dimenzióban fogjuk megvizsgálni a megoldást. Ez azt jelenti, hogy

$$\frac{\partial}{\partial z} = 0, \quad \text{tehát } E_z = 0. \quad \text{Ekkor a következő egyenletet tudjuk felírni: } \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = f.$$

Ebben az egyenletben f az ismert gerjesztő függvényünk. Ez mellett még ismertek a peremfeltételek.

Tekintsük a bal oldali ábrát! Ezen egy koaxiális kábel keresztmetszete látható. A

rácspontokban vagyunk kíváncsiak a φ értékeire. Amelyik rácspont a peremre esik, ott



készen is vagyunk, hiszen a

peremfeltételek ismertek. Ezek a pontok az ábrán zöld színűek. A maradék pontok közül kiválasztunk 5 pontot. Ezek az ábrán pirossal vannak jelölve. Fontos, hogy a pontok egymáshoz képest az ábrán látható módon helyezkedjenek el. Az egyszerűség kedvéért kinagyítjuk ezt az öt pontot. Ez látszik a jobb oldali ábrán. A rácspontokban lévő potenciálokat lássuk el indexekkel, a következő módon: a nullás indexű pont legyen $\varphi_0 = \varphi_{i,j}$, ahol i az x irányú, j az y irányú indexet jelöli. A többi pont potenciálja ezek után a nullás ponthoz viszonyítva kapja az indexeit. Így tehát a négyes pont a $\varphi_4 = \varphi_{i,j+1}$, az egyes pedig a $\varphi_1 = \varphi_{i-1,j}$. Ezek után x és y irányban is Taylor sorfejtünk. X irányban a

következő eredményre jutunk:

$$\varphi_{i-1,j} = \varphi_{i,j} + \frac{\partial \varphi}{\partial x}(-h) + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} \frac{h^2}{2} + \dots$$

$$\varphi_{i+1,j} = \varphi_{i,j} + \frac{\partial \varphi}{\partial x} h + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} \frac{h^2}{2} + \dots$$

. Adjuk össze a két

egyenletet, és rendezzük át! Ekkor azt kapjuk, hogy $\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} = (\varphi_{i-1,j} + \varphi_{i+1,j} - 2\varphi_{i,j}) \frac{1}{h^2}$.

Ugyanezzel a gondolatmenettel y irányban is hasonló eredményre jutunk:

$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} = (\varphi_{i,j-1} + \varphi_{i,j+1} - 2\varphi_{i,j}) \frac{1}{h^2}$. Most ezt a két egyenletet is összeadjuk. Azt fogjuk kapni,

hogy $\Delta \varphi = \frac{\varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 - 4\varphi_0}{h^2} = f_0$. Beszorozva h^2 -tel a $\varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 - 4\varphi_0 = h^2 f_0$

egyenlethez jutunk. Ezt minden belső pontra fel kell írni. Így sok egyenletet fogunk kapni, sok ismeretlennel. Ha a Laplace egyenletet akarjuk megoldani, azaz $f=0$, akkor

$\varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4 - 4\varphi_0 = 0$, amiből átrendezéssel adódik, hogy $\varphi_0 = \frac{\varphi_1 + \varphi_2 + \varphi_3 + \varphi_4}{4}$. Ez

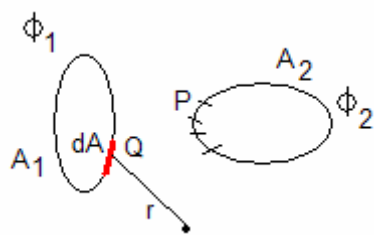
számtani közép. Ezen alapul az úgynevezett Liebmann-módszer. Ennek lényege az, hogy bizonyos belső pontokhoz felvesszünk kezdőértékeket, majd ezen számtani középére vonatkozó képlet alapján egy-egy pont értékét korrigálni tudjuk. Ez után már csak iterálni kell. Vegyük észre, hogy a kezdőértékek megválasztása önkényes ugyan, de nem fogja elrontani az eredményt, hiszen a peremfeltételek adottak. Nem triviális a Neumann peremfeltétel figyelembe vétele. A fenti jobb oldali ábra számozását használva az egyes, nullás és kettes pontok a peremen vannak, így a négyes pont hiányzik. Ekkor a peremre tükrözni kell a

hármast pont potenciálját. Ugyanis ha $\varphi_4 = \varphi_3$, akkor $E_y = -\frac{\varphi_4 - \varphi_3}{2h} = 0$, azaz teljesül a

Neumann peremfeltétel.

3 dimenzióban hasonló módon járhatunk el, csak ott már z irányban is kellenek rácsvonalak.

Integrálegyenletek módszere: Adott kettő (vagy több) elektróda. Az első elektródán kijelölünk



egy kicsi dA felületet. Ha ez elég kicsi, akkor σdA tekinthető pontszerűnek. Így n darab elektróda esetén

felírhatjuk a következő összefüggést: $\sum_{j=1}^n \int_{A_j} \frac{\sigma dA}{4\pi\epsilon r} = \varphi(r)$, a

pontszerű töltés terére vonatkozó összefüggés alapján.

Ezzel viszont az a gond, hogy a töltéeloszlást nem ismerjük. Ha viszont r az elektródán van, akkor

$\phi_i = \sum_{j=1}^n \int_{A_j} \frac{\sigma_j dA_j}{4\pi\epsilon r_{QP}}$, ahol $i=1,2,3,\dots,n$. Ez alapján σ_j már kiszámolható. Nézzük meg ennek a

megoldását numerikusan. Osszunk fel minden felületet kis részekre, amiken σ -t konstansnak tekintünk. Ekkor az integrálást közelíthetjük szummázással. Így azt kapjuk, hogy

$\phi_i = \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^{n_p} \frac{\sigma_k \Delta A_k}{4\pi\epsilon r_{QP}}$, ahol n_p a felületdarabok számát jelenti, valamint $i=1,2,3,\dots,n$. Így már σ_k

kiszámítható. Ez alapján pedig az első összefüggés segítségével a teret is megkaptuk.

Végeselem-módszer: A végeselem-módszer (VEM) nagyon hasonló a véges differenciák módszeréhez. A különbség csak annyi, hogy itt nem ragaszkodunk az ortogonális rácshoz. Felvehetünk három-, négy-, vagy akár ötszög rácst is. A cél a csúcspontokban meghatározni az ismeretlen függvényt. Most két dimenzióban fogunk dolgozni. (Három dimenzióban annyi

a különbség, hogy térben veszünk fel rácspontokat, és felületi integrál helyett térfogati

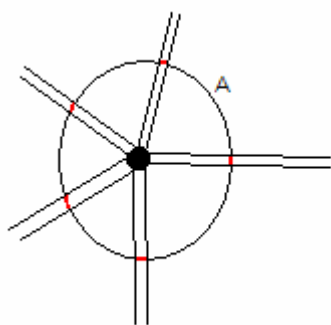
integrállal számolunk.) Felírjuk a következő funkcionált: $F(\phi) = \int_A \frac{1}{2} \varepsilon |\text{grad} \phi|^2 - \rho \phi dA$. Ez

egy energiafunkcionál. Igazolható, hogy az a ϕ , ami kielégíti a Laplace-Poisson egyenletet, az $F(\phi)$ -t minimalizálja. Ez fizikailag tehát azt jelenti, hogy az elrendezésünk energiatartalmi minimális a Laplace-Poisson egyenletnek megfelelő potenciál-eloszlás esetén. A VEM alkalmazásának fő lépései: Először a vizsgált tartományt résztartományokra bontjuk. Ez tetszőleges. Ezeken a résztartományokon a potenciált egyszerű függvényekkel közelítjük (akár elsőfokúakkal is). Ezek a függvények olyanok, hogy az együtthatók a résztartományok meghatározott pontjaiban (pl.: csúcspont) lévő potenciáloktól függenek. Ez után a funkcionált a résztartományokra vett integrálok összegeként számítjuk ki. Ezáltal egy sokváltozós

függvényhez jutunk. Ezen függvény szélsőértékének feltétele: $\frac{\partial F(\phi_1, \phi_2, \dots, \phi_N)}{\partial \phi_i} = 0$, minden

$i=1, 2, \dots, N$ -re. Ez alapján egy N ismeretlenes algebrai egyenletrendszer kapunk. Ez pedig megoldható az ismeretlen potenciálokra, miután az ismert potenciálokat behelyettesítettük. Ha a csúcspontokban már tudjuk a potenciálokat, akkor interpolációval már a tartományok belsejében is jó közelítést adhatunk a potenciálra.

A Maxwell-egyenletek és a Kirchoff törvények kapcsolata: Elsőként nézzük a csomóponti törvényt! Tekintsük a következő ábrát! Az ábrán egy csomópont látható, amiben vezetékek



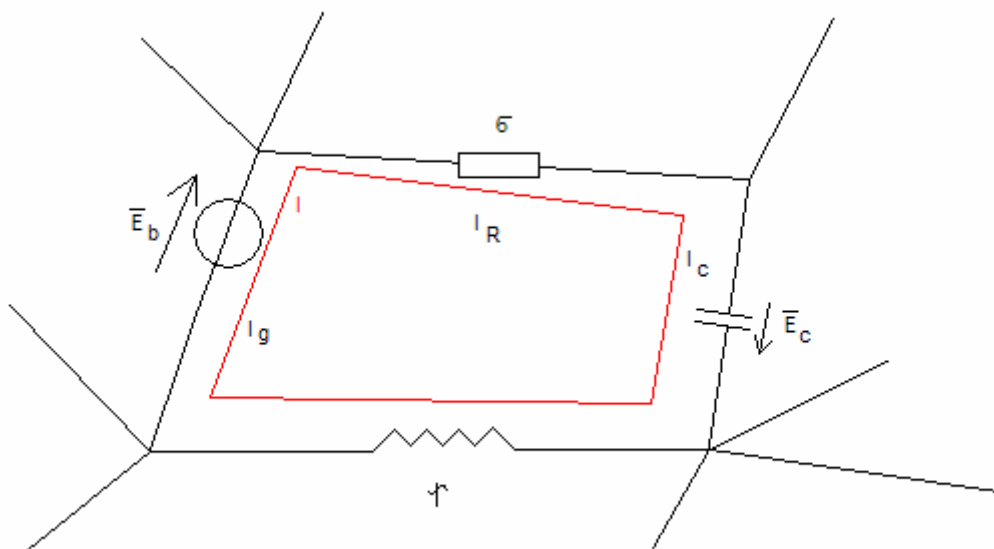
futnak össze. Ezt a csomópontot egy zárt felülettel vettük körbe. Feltételezzük most, hogy a rendszerben nincs kondenzátor.

Ekkor $\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = 0$. Ekkor azt tudjuk, hogy $\text{rot} \vec{H} = \vec{J}$. Ebből

viszont következik, hogy $\text{div} \vec{J} = 0$. A Gauss-Osztrogradszkij-tétel alapján viszont $\oint_A \vec{J} d\vec{A} = 0$. Ez viszont fizikailag azt jelenti,

hogy $\sum i_{ki} - \sum i_{be} = 0$. Ez pedig a Kirchoff-féle csomóponti törvény. A Kirchoff-féle huroktörvényhez tekintsük a következő

ábrát! A hálózatot koncentrált paraméterűnek tételezzük fel. Ez azt jelenti, hogy az összes



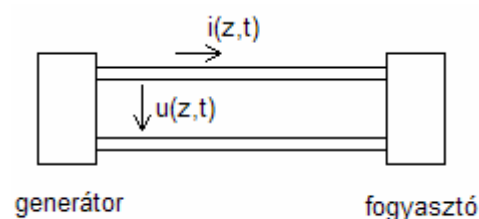
vesztéséget az ellenállásra, az elektromos térerősséget a kondenzátor lemezei közé, a mágneses teret pedig a tekercsbe képzeljük, koncentráltan. Az indukciótörvény integrális alakja: $\oint_l \vec{E} d\vec{l} = -\frac{\partial}{\partial t} \int_A \vec{B} d\vec{A}$.

Ez részletesen a következő: $\oint_l \vec{E} d\vec{l} = \int_{l_g} \vec{E}_b d\vec{l} + \int_{l_R} \frac{\vec{J}}{\sigma} d\vec{l} + \int_{l_C} \vec{E}_C d\vec{l} = -\frac{d\psi}{dt}$. Azt kaptuk tehát, hogy

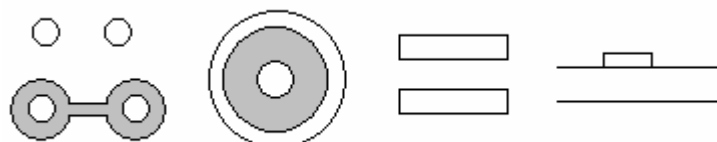
$-U_g + iR + U_C = -L \frac{di_L}{dt}$. Ez a forma viszont ekvivalens a $\sum U_K = 0$ alakkal, ami pedig

Kirchoff huroktörvénye. Jelen esetben, mint az említettük, a hálózatot koncentrált paraméterűnek tekintettük. A valóságot azonban sokkal jobban közelítik az elosztott paraméterű hálózatok, mint például a távvezetékek.

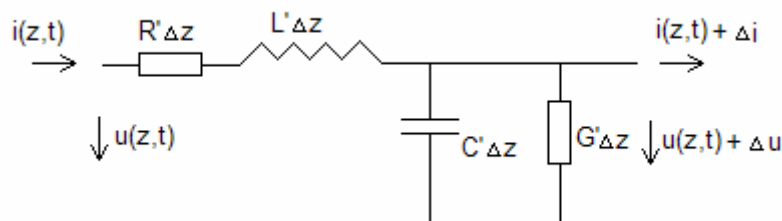
Távvezetékek: Mi a távvezetékek kapcsán kétvezetős rendszerekkel fogunk foglalkozni. A távvezeték a generátor és a fogyasztó között teremti meg a kapcsolatot. A generátor a $z=0$, a fogyasztó a $z=l$ helyen található.



A vezeték keresztmetszete sokféle lehet. Az alábbi ábra ezek közül mutat néhányat. Szürke színnel jelöltük a szigetelőanyagot. A bal felső elrendezés neve Lechel-féle távvezetékpár. Balról a második a már jól ismert koaxiális kábel.



Vegyük szemügyre a távvezeték Δz hosszú szakaszát! Ez kinagyítva, és hálózattal helyettesítve a következő ábrán látható módon néz ki. R', G', L', C' a vezetékparaméterek.



Írjuk fel a Kirchoff egyenleteket! A másodrendűen kicsi megváltozásokat el fogjuk

hanyagolni. $-u(z,t) + i(z,t)R'\Delta z + L'\Delta z \frac{\partial u(z,t)}{\partial t} + u(z,t) + \underbrace{\frac{\partial u(z,t)}{\partial z}}_{\Delta u} \Delta z = 0$. A csomóponti

törvény pedig: $-i(z,t) + G'\Delta z(u(z,t) + \Delta u) + C'\Delta z \frac{\partial u(z,t)}{\partial t} + i(z,t) + \frac{\partial i(z,t)}{\partial z} \Delta z = 0$. E két

egyenlet rendezett alakjait távíróegyenleteknek nevezzük:
$$-\frac{\partial u}{\partial z} = R' i + L' \frac{\partial i}{\partial t}$$
 . Ha $R'=0$ és
$$-\frac{\partial i}{\partial z} = G' u + C' \frac{\partial u}{\partial t}$$

$G'=0$, akkor a vezeték ideális (veszteségmentes). A továbbiakban az időbeli változásra szinuszos változást tételezünk fel. Ennek megfelelően áttérünk a komplex formalizmusra. A

távíróegyenletek komplex alakja ez alapján:
$$-\frac{dU(z)}{dz} = (R' + j\omega L')I(z) = Z_s I(z)$$
 . Deriváljuk
$$-\frac{dI(z)}{dz} = (G' + j\omega C')U(z) = Y_p U(z)$$

az első egyenletet! (Természetesen hely szerint, hiszen az időbeli változást a komplex formalizmus hordozza magában, így az egyenleteink „csak helytől függőek”.) Azt kapjuk,

hogy $-\frac{d^2 U(z)}{dz^2} = Z_s \frac{dI(z)}{dz}$. Vegyük észre, hogy az így kapott egyenlet jobb oldalán szerepel a

második (az áramra vonatkozó) távíróegyenlet. Írjuk is be oda! $-\frac{d^2 U(z)}{dz^2} = Z_s Y_p (-U(z))$. A

továbbiakban használjuk a $Z_s Y_p = \gamma^2$ helyettesítést. Ekkor a feszültségre a következő

differenciálegyenlet adódik: $\frac{d^2 U(z)}{dz^2} - \gamma^2 U(z) = 0$. Ezen egyenlet megoldása nem túl nehéz,

bárki ellenőrizheti: $U(z) = U^+ e^{-\gamma z} + U^- e^{\gamma z}$. Az U^+ és U^- kifejezések jelentését később látni fogjuk. Hasonló gondolatmenettel az áramra is hasonló összefüggést kaphatunk:

$I(z) = I^+ e^{-\gamma z} + I^- e^{\gamma z}$. A két egyenlet azonban nem független egymástól!

$I(z) = \frac{1}{Z_s} \left(-\frac{dU}{dz} \right) = \frac{\gamma}{Z_s} U^+ e^{-\gamma z} - \frac{\gamma}{Z_s} U^- e^{\gamma z}$. Vezessük be a $\frac{\gamma}{Z_s} = \frac{1}{Z_0}$ jelölést. Így az áramra

vonatkozó összefüggésünk: $I(z) = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma z}$. Tehát arra jutottunk, hogy $I^+ = \frac{U^+}{Z_0}$,

valamint $I^- = -\frac{U^-}{Z_0}$. Vegyük még egy kicsit szemügyre a terjedési együtthatót, azaz a γ -t!

$\gamma = \sqrt{Z_s Y_p} = \sqrt{(R' + j\omega L')(G' + j\omega C')} = \alpha + j\beta$. Tehát a terjedési együttható általános esetben komplex. Valós részét csillapítási tényezőnek, képzetes részét pedig fázistényezőnek

nevezzük. A hullámimpedanciáról láttuk, hogy $\frac{\gamma}{Z_s} = \frac{1}{Z_0}$. Ebből kifejezve Z_0 -t:

$$Z_0 = \frac{Z_s}{\gamma} = \frac{(R' + j\omega L')}{\sqrt{(R' + j\omega L')(G' + j\omega C')}} = \sqrt{\frac{(R' + j\omega L')}{(G' + j\omega C')}}.$$

Most foglalkozzunk kicsit a távíróegyenletek megoldásaival, és nézzük meg milyen eredményekre jutunk bizonyos egyszerűsítő feltételek esetén. Először nézzük az ideális vezeték esetét. Ekkor $R'=0$, és $G'=0$. Ezeket az értékeket behelyettesítve a terjedési együttható képletébe azt kapjuk, hogy $\gamma = j\omega\sqrt{L'C'}$. Látható, hogy a terjedési együttható tisztán képzetes, a csillapítási tényező $\alpha = 0$. Igazolható, hogy $L'C' = \mu\varepsilon$. Ha a vezetékünk

légszigetelésű, akkor $\mu = \mu_0$ és $\varepsilon = \varepsilon_0$. Ekkor $L'C' = \mu_0\varepsilon_0 = \frac{1}{c^2}$. Ekkor a fázistényező

$\beta = \omega\sqrt{L'C'} = \frac{\omega}{c}$. Ha a vezeték nem légszigetelésű, akkor azt mondhatjuk, hogy $\mu = \mu_0$,

(hiszen a magas permeabilitású anyagok nem szigetelők) és $\varepsilon = \varepsilon_0 \varepsilon_r$. Ekkor a fázistényező

$$\beta = \sqrt{\varepsilon_r} \frac{\omega}{c}. \text{ A hullámimpedancia } Z_0 = \sqrt{\frac{L'}{C'}}. \text{ Erről azt kell megjegyezni, hogy ez ideális}$$

távvezeték esetében mindig valós.

Kis csillapítású vezeték esetében azt tudjuk mondani, hogy $R' \ll \omega L'$, és $G' \ll \omega C'$. Ekkor a terjedési együtthatónk:

$$\gamma = j\omega\sqrt{L'C'} \sqrt{\left(1 - j\frac{R'}{\omega L'}\right)\left(1 - j\frac{G'}{\omega C'}\right)} \cong j\omega\sqrt{L'C'} \left(1 - j\frac{R'}{2\omega L'}\right)\left(1 - j\frac{G'}{2\omega C'}\right). \text{ Jelen esetben}$$

alkalmaztuk a Taylor-soros közelítést. Látható, hogy kis csillapítású esetben a terjedési együtthatónak valós és képzetes része is van. Ha a másodrendűen kicsi tagokat elhanyagoljuk, akkor azt mondhatjuk, hogy $\beta \cong \omega\sqrt{L'C'}$, az ideális esethez hasonlóan, valamint

$$\alpha \cong \frac{R'}{2} \sqrt{\frac{C'}{L'}} + \frac{G'}{2} \sqrt{\frac{L'}{C'}}. \text{ A csillapítási tényező tehát nem függ a frekvenciától. A}$$

$$\text{hullámimpedancia: } Z_0 = \sqrt{\frac{L'}{C'}} \sqrt{\frac{\left(1 - j\frac{R'}{\omega L'}\right)}{\left(1 - j\frac{G'}{\omega C'}\right)}} \cong \sqrt{\frac{L'}{C'}} \left[1 + \frac{1}{2j\omega} \left(\frac{R'}{L'} - \frac{G'}{C'}\right)\right].$$

Létezik egy elméleti eset is, az a torzításmentes vezeték. Ebben az esetben $\frac{R'}{L'} = \frac{G'}{C'}$. A

csillapítási tényező: $\alpha = R' \sqrt{\frac{C'}{L'}}$. A fázistényező: $\beta = \omega\sqrt{L'C'}$. A hullámimpedancia:

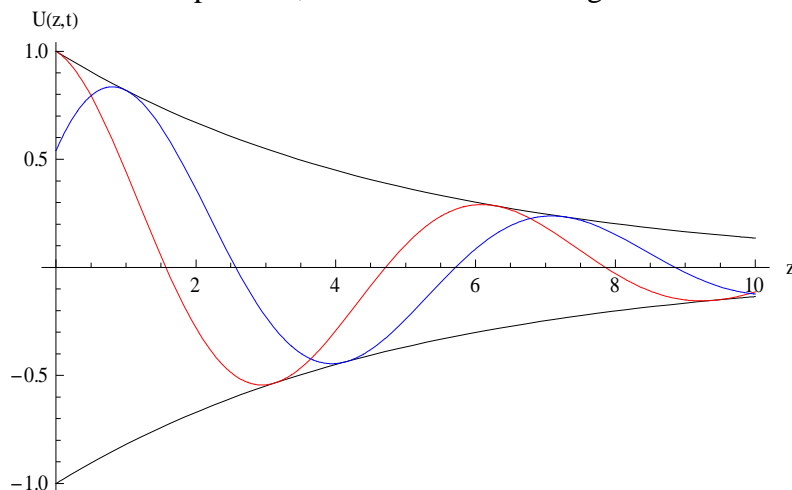
$$Z_0 = \sqrt{\frac{L'}{C'}}.$$

$U(z)$ és $I(z)$ értelmezése: Először tegyük fel, hogy $U^- = 0$. Ekkor a megoldásaink így néznek ki:

$$U(z) = U^+ e^{-\gamma z}, \text{ valamint } I(z) = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma z}. \text{ Az áram és a feszültség amplitúdó aránya minden}$$

helyen egyenlő a hullámimpedanciával: $\frac{U(z)}{I(z)} = Z(z) = Z_0$. A vezetékünk ne legyen ideális,

azaz $\gamma = \alpha + j\beta$. Ekkor $u(z,t) = \text{Re}\{U^+ e^{-\alpha z} e^{-j\beta z} e^{j\omega t}\}$. Tegyük fel, hogy U^+ valós. Ekkor $u(z,t) = |U^+| e^{-\alpha z} \cos(\omega t - \beta z)$. Ebből az alakból már látszik, hogy miért lesz α a csillapítási tényező, β pedig a fázistényező. A következő ábrán ezt a megoldást ábrázoltuk, két különböző időpontban, feltüntetve a burkoló görbét is. Látszik, hogy a hullám +z irányba



halad egy bizonyos v_f sebességgel, amit fázissebességnek nevezünk. Az ábrán a kék színű hullámhoz tartozik a későbbi időpont. Kérdés a hullám fázissebessége. Ezt úgy kapjuk meg, hogy tudjuk, hogy $\omega\Delta t = \beta\Delta z$. Ebből átrendezéssel adódik, hogy

$\frac{\Delta z}{\Delta t} = v_f = \frac{\omega}{\beta}$. Ideális vezeték esetén tudjuk, hogy $\beta = \sqrt{\epsilon_r} \frac{\omega}{c}$. Így azt kapjuk, hogy

$v_f = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_r}}$. Most már értelmet nyer az U^+ és U^- jelölés is. Hiszen most $U^- = 0$, ami viszont így

megmaradt, az egy + irányba terjedő hullám.

Most tegyük fel, hogy $U^+ = 0$. Ekkor az előzőhöz teljesen hasonló gondolkodásmóddal azt kapjuk, hogy $u(z, t) = |U^-| e^{-\alpha z} \cos(\omega t + \beta z)$. A hullám tehát $-z$ irányba terjed.

A vezetéken terjedő hullámhosszt is könnyen meghatározhatjuk. Ennek jele λ_v . A $\beta \lambda_v = 2\pi$ egyenletből λ_v -t kifejezve: $\lambda_v = \frac{2\pi}{\beta}$. Ideális vezetékre azt is mondhatjuk, hogy

$\lambda_v = \frac{2\pi c}{\omega \sqrt{\epsilon_r}} = \frac{v_f}{f}$, hiszen $\omega = 2\pi f$, és $v_f = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_r}}$. Nézzünk erre egy példát. Ha a frekvencia

$f = 50\text{Hz}$, és légszigetelésű, ideális vezetékünk van, akkor $\lambda_v = \frac{v_f}{f} = \frac{c}{50\text{Hz}} = 6 \cdot 10^6 \text{m}$. Erre

azt lehet mondani, hogy a hullám nem nagyon jelenik meg a vezetéken. Ha viszont a frekvencia $f = 50\text{MHz}$, akkor $\lambda_v = 6\text{m}$.

Csoportsebesség: a csoportsebességnek a modulált jelek esetében van nagy szerepe. A távvezetékünk legyen ideális. A gerjesztés legyen ω_1 és ω_2 körfrekvenciájú. Ekkor a feszültség függvénye: $u(z, t) = U_m [\cos(\omega_1 t - \beta_1 z) + \cos(\omega_2 t - \beta_2 z)]$. Az ismert trigonometrikus azonosság alapján ezt szorzattá tudjuk alakítani a következő módon:

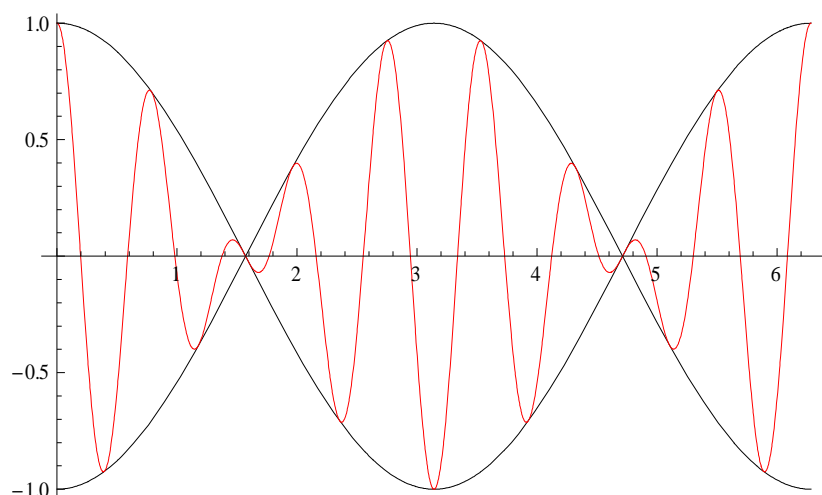
$u(z, t) = 2U_m \left[\cos\left(\frac{\omega_1 - \omega_2}{2} t - \frac{\beta_1 - \beta_2}{2} z\right) \cos\left(\frac{\omega_1 + \omega_2}{2} t - \frac{\beta_1 + \beta_2}{2} z\right) \right]$. Ezen az alakon már

látszik, hogy ez olyan, mint egy modulált jel. A második koszinusz a vivő jel, az első a

moduláló jel. A vivő jelnek $\frac{\omega_1 + \omega_2}{2}$ a körfrekvenciája, és $v_f = \frac{\omega_1 + \omega_2}{\beta_1 + \beta_2}$ a fázissebessége. A

moduláló jel ezzel szemben $\frac{\omega_1 - \omega_2}{2}$ körfrekvenciájú, és $v_g = \frac{\omega_1 - \omega_2}{\beta_1 - \beta_2}$ a sebessége. Ezt a

sebességet hívjuk csoportsebességnek. Nézzük meg ennek az ábráját!

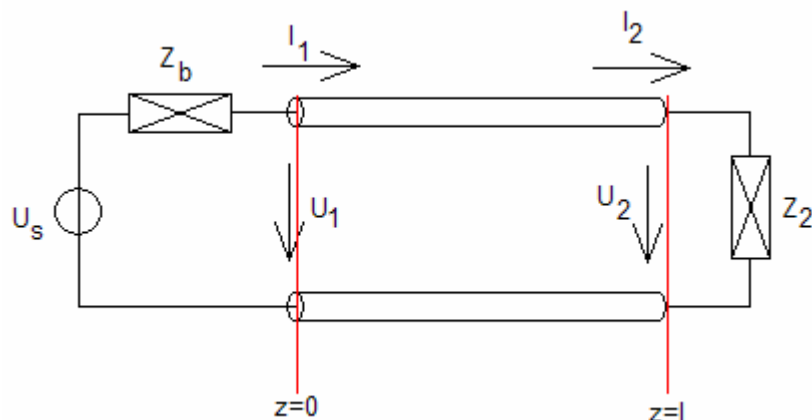


Piros színnel van ábrázolva a vivő jel. A fekete a burkoló. A vivő jel hordozza az információt. Ez terjed a csoportsebességgel. Tehát ezért fontos a csoportsebesség, hiszen maga az

információ terjed ezzel a sebességgel. Ha a moduláló jel „keskeny”, vagyis $\omega_1 - \omega_2 \rightarrow 0$,

akkor $\omega_1 \sim \omega_2 = \omega$. Ez esetben $v_f = \frac{\omega}{\beta}$, valamint $v_g = \frac{d\omega}{d\beta} = \left(\frac{d\beta}{d\omega}\right)^{-1}$.

Lezárások: Tekintsük a következő ábrán látható Z_2 -vel lezárt U_s gerjesztésű távvezetékpárt!



Amit tudunk az a két távíróegyenlet megoldása: $U(z) = U^+ e^{-\gamma z} + U^- e^{\gamma z}$, valamint

$I(z) = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma z}$. Először nézzük, hogy mit mondhatunk a távvezetékpár távolabbi

végénél, azaz, ha $z=l$. Ekkor $U_2 = U^+ e^{-\gamma l} + U^- e^{\gamma l}$, valamint $I_2 = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma l} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma l}$. A

lezárásból tudjuk, hogy $\frac{U_2}{I_2} = Z_2$. Ha ezt részletesen kifejtjük, akkor azt kapjuk, hogy

$\frac{U_2}{I_2} = Z_2 = Z_0 \frac{U^+ e^{-\gamma l} + U^- e^{\gamma l}}{U^+ e^{-\gamma l} - U^- e^{\gamma l}}$. Vezessük be a reflexiók tényező fogalmát, a következő

módon: $r_2 = \frac{U^- e^{\gamma l}}{U^+ e^{-\gamma l}}$. Ekkor $Z_2 = Z_0 \frac{1 + r_2}{1 - r_2}$. Ebből az alakból ki lehet fejezni a reflexiók

tényezőt a lezáró impedancia és a hullámimpedancia segítségével: $r_2 = \frac{Z_2 - Z_0}{Z_2 + Z_0} = |r_2| e^{j\delta}$.

Látható, hogy ha $Z_2 = Z_0$, akkor $r_2 = 0$. Ekkor nincs reflexió. Ezt hívjuk illesztésnek. Most már U^- -t ki tudjuk fejezni: $U^- = U^+ r_2 e^{-2\gamma l}$. Ezt visszaírva az eredeti egyenletbe kapjuk, hogy

$U(z) = U^+ e^{-\gamma z} + U^+ r_2 e^{-2\gamma l} e^{\gamma z}$. Ezt alakítsuk egy kicsit tovább! $U(z) = U^+ e^{-\gamma z} (e^{\gamma(l-z)} + r_2 e^{-\gamma(l-z)})$.

Vezessük be a következő jelöléseket: $U^+ e^{-\gamma l} = U_2^+$, illetve $l-z=x$. Ekkor

$U(x) = U_2^+ (e^{\gamma x} + r_2 e^{-\gamma x})$. Az áram esetében hasonló eredményre jutunk:

$I(x) = \frac{U_2^+}{Z_0} (e^{\gamma x} - r_2 e^{-\gamma x})$. Ezekben az egyenletekben már csak U_2^+ az ismeretlen. Ezt viszont

már egyszerű megkapni: $x=l$ -t kell behelyettesíteni az egyenletekbe, és akkor megkapjuk az egyes oldalra felírható összefüggéseket. (Itt $z=0$.)

Nézzünk meg most néhány speciális lezárást! Először nézzük azt az esetet, amikor a reflexiók tényező nulla. Ez esetben csak haladó hullámok vannak a vezetéken. Ez akkor fordul elő, ha

$Z_2 = Z_0$. Ekkor $U(x) = U_2^+ e^{\gamma x}$, valamint $I(x) = \frac{U_2^+}{Z_0} e^{\gamma x}$. A hullámimpedancia $\frac{U(x)}{I(x)} = Z(x) = Z_0$.

A komplex teljesítmény ebben az esetben: $S(x) = \frac{1}{2} U(x) I(x)^* = \frac{|U_2^+|^2}{Z_0^*} e^{(\gamma + \gamma^*)x}$. Ha a

távvezeték ideális, akkor $S(x) = P(x) = \frac{|U_2^+|^2}{Z_0}$.

Nézzük meg, hogy mi a helyzet, ha lezárásunk rövidzár, azaz $Z_2=0$. A reflexiós tényező ekkor $r_2=-1$. Ebben az esetben $U(x) = 2U_2^+ \sinh(\gamma x)$, az áram pedig $I(x) = 2 \frac{U_2^+}{Z_0} \cosh(\gamma x)$. Ha ideális

a vezetők, akkor a terjedési együttható tisztán képzetes. Ekkor a hiperbolikus függvényeket átírhatjuk trigonometrikusokra. Ekkor a feszültség és az áram: $U(x) = 2jU_2^+ \sin(\beta x)$, valamint

$I(x) = 2 \frac{U_2^+}{Z_0} \cos(\beta x)$. Az impedancia ezek alapján: $Z(x) = Z_0 j \tan(\beta x)$. Visszaírva a

feszültséget időfüggő alakba: $u(x,t) = 2|U_2^+| \sin(\beta x) \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right)$. Látható, hogy csak a

koszinuszos tag függ az időtől. A többi tényező nem. Ezért ez a függvény egy állóhullámot fog adni, melynek amplitúdója szinuszosan változik. A távvezetéken tehát nincs haladó hullám, csak álló. Ez azt jelenti, hogy az időtől függetlenül lesznek olyan helyek, ahol a

feszültség nulla. Ezek a csomópontok. A csomópontok közti távolság $\frac{\lambda_v}{2}$. Azt, amikor a

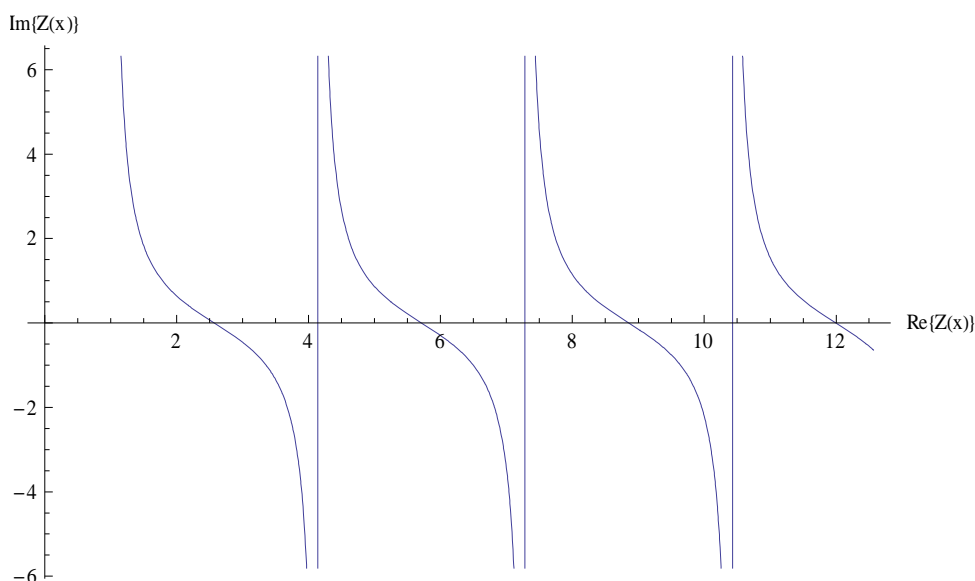
reflexiós tényező abszolút értéke eggyel egyenlő, úgy hívjuk, hogy teljes reflexió. Most láttuk, hogy rövidzárral lezárt távvezeték esetén teljes reflexió lép fel a vezeték végénél. Ha a távvezeték szakadással van lezárva, akkor $r_2=1$, azaz ebben az esetben is teljes reflexióról beszélhetünk. Ekkor a feszültség és áram függvénye: $U(x) = 2U_2^+ \cosh(\gamma x)$,

illetve $I(x) = 2 \frac{U_2^+}{Z_0} \sinh(\gamma x)$. Ideális esetben ismét könnyen kifejezhetjük a feszültség, áram és

impedancia függvényét, az előbb látott módszer segítségével. $U(x) = 2U_2^+ \cos(\beta x)$, az áram:

$I(x) = 2j \frac{U_2^+}{Z_0} \sin(\beta x)$, és az impedancia: $Z(x) = \frac{Z_0}{j \tan(\beta x)}$. A következő ábrán az impedanciát

ábráztuk. Ahol a függvény képe metszi a reális tengelyt, azokban a pontokban találhatóak a



soros rezgőkör rezonanciapontjai. Ahol az aszimptóták metszik a reális tengelyt, ott a párhuzamos rezgőkörrel analóg a távvezetékünk, így ott a párhuzamos rezgőkör rezonanciapontjai vannak. Induktív a hálózatunk, amikor a valós tengely felett vagyunk. Alatta kapacitív.

Ha $r_2 \neq 0$ és $|r_2| \neq 1$, akkor álló és haladó hullámok együtt lépnek fel a vezetéken. Ekkor

$r_2 = |r_2|e^{j\delta}$. A következőkben feltételezzük, hogy a távvezeték ideális. A feszültség függvénye: $U(x) = U_2^+(e^{j\beta x} + |r_2|e^{j\delta}e^{-j\beta x})$. Ehhez most hozzáadunk $U_2^+|r_2|e^{j\beta x} - U_2^+|r_2|e^{j\beta x}$ -t, azaz nullát, de ez segíteni fog nekünk tovább alakítani az összefüggést. Így most

$$U(x) = U_2^+ e^{j\beta x} (1 - |r_2|) + U_2^+ |r_2| e^{j\frac{\delta}{2}} \left(e^{-j(\beta x - \frac{\delta}{2})} + e^{j(\beta x - \frac{\delta}{2})} \right).$$

összevonható koszinusszá. A végeredményünk tehát az, hogy

$$U(x) = \underbrace{U_2^+ e^{j\beta x} (1 - |r_2|)}_{\text{haladó hullám}} + \underbrace{U_2^+ |r_2| e^{j\frac{\delta}{2}} 2 \cos\left(\beta x - \frac{\delta}{2}\right)}_{\text{állóhullám}}.$$

Nézzük meg a feszültség amplitúdójának változását! $|U(x)| = |U_2^+| \underbrace{\left| e^{j\beta x} \right|}_{=1} \left| (1 + |r_2|e^{j\delta}e^{-j2\beta x}) \right|$. Ha

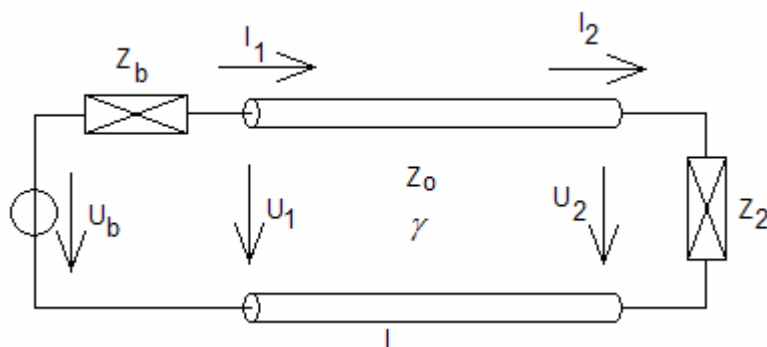
$\delta - 2\beta x = 0 + k\pi$, akkor a kifejezésnek szélsőértéke van. Ha $\delta - 2\beta x = 2k\pi$, akkor maximuma van, ha $\delta - 2\beta x = (2k+1)\pi$ akkor minimuma van, ahol $k=0,1,2,\dots$

$|U(x)|_{\max} = |U_2^+|(1 + |r_2|)$, valamint $|U(x)|_{\min} = |U_2^+|(1 - |r_2|)$. Ezek alapján be lehet vezetni az úgynevezett állóhullám-arányt. Ezt mi a feszültségre vonatkozóan tesszük meg.

$$VSWR = \frac{|U(x)|_{\max}}{|U(x)|_{\min}} = \frac{1 + |r_2|}{1 - |r_2|}. \text{ Látható, hogy ha } |r_2| = 1 \Rightarrow VSWR \rightarrow \infty, \text{ illetve ha}$$

$$|r_2| = 0 \Rightarrow VSWR \rightarrow 1.$$

A távvezeték, mint kétkapu: Tekintsük a következő ábrát: Ezen egy távvezeték látható, adott



paraméterekkel, és lezárással. Ismerjük a távíróegyenletek megoldásait:

$$U(z) = U^+ e^{-\gamma z} + U^- e^{\gamma z}, \text{ és } I(z) = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma z}. \text{ Helyettesítsünk ezekbe először } z=0\text{-t,}$$

majd $z=l$ -t!

$$\left. \begin{aligned} U_1 &= U^+ + U^- \\ I_1 &= \frac{U^+}{Z_0} - \frac{U^-}{Z_0} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{bmatrix} U_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \frac{1}{Z_0} & -\frac{1}{Z_0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U^+ \\ U^- \end{bmatrix} \text{ A második esetben pedig:}$$

$$\left. \begin{aligned} U_1 &= U^+ e^{-\gamma l} + U^- e^{\gamma l} \\ I_1 &= \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma l} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma l} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{bmatrix} U_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} e^{-\gamma l} & e^{\gamma l} \\ \frac{e^{-\gamma l}}{Z_0} & -\frac{e^{\gamma l}}{Z_0} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U^+ \\ U^- \end{bmatrix}. \text{ Ebből mátrixegyenletből invertálással}$$

kifejezhetjük $\begin{bmatrix} U^+ \\ U^- \end{bmatrix}$ -t, majd az első egyenletbe visszaírva megkaphatjuk a távvezetékünk

lánckarakterisztikáját. Könnyen kiszámítható, hogy ezt fogjuk kapni:

$$\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} \cosh(\gamma l) & Z_0 \sinh(\gamma l) \\ \frac{1}{Z_0} \sinh(\gamma l) & \cosh(\gamma l) \end{bmatrix}. \text{ Látható a lánckarakterisztika alapján, hogy az elrendezésünk}$$

reciprok és szimmetrikus.

Definiáljuk a bemeneti impedanciát a következő módon:

$$Z_1 = \frac{U_1}{I_1} = \frac{Z_2 I_2 \cosh(\gamma l) + Z_0 I_2 \sinh(\gamma l)}{Z_2 \frac{I_2}{Z_0} \sinh(\gamma l) + I_2 \cosh(\gamma l)} = \frac{Z_2 \cosh(\gamma l) + Z_0 \sinh(\gamma l)}{Z_0 \cosh(\gamma l) + Z_2 \sinh(\gamma l)} = Z_0 \frac{Z_2 + Z_0 \tanh(\gamma l)}{Z_0 + Z_2 \tanh(\gamma l)}. \text{ Ha}$$

ezt megtesszük, akkor láthatjuk, hogy a generátor szempontjából a távvezeték, a lezárásokkal olyan, mintha egyedül a bemeneti impedancia lenne rákapcsolva. Így a következő módon is ki

lehet fejezni I_1 -t és U_1 -t: $I_1 = \frac{U_b}{Z_1 + Z_b}$, valamint $U_1 = \frac{U_b Z_1}{Z_1 + Z_b}$. Ha feltesszük, hogy a

távvezeték ideális, akkor $Z_1 = Z_0 \frac{Z_2 + jZ_0 \tan(\beta l)}{Z_0 + jZ_2 \tan(\beta l)}$. Ha most $l = \frac{\lambda}{4}$, akkor

$\beta l = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \tan(\beta l) \rightarrow \infty \Rightarrow Z_1 = \frac{Z_0^2}{Z_2}$. Ezt hívjuk impedancia-transzformációnak.

Ha $Z_2 = 0 \Rightarrow Z_1^r = Z_0 \tanh(\gamma l)$. Ez a rövidzárási bemeneti impedancia. Ha

$Z_2 \rightarrow \infty \Rightarrow Z_1^i = \frac{Z_0}{\tanh(\gamma l)}$. Ez az üresjárás bemeneti impedancia. Ezek alapján $Z_0 = \sqrt{Z_1^r Z_1^i}$,

illetve $\tanh(\gamma l) = \sqrt{\frac{Z_1^r}{Z_1^i}}$, amiből γl számolható.

Elektromágneses hullámok: Ebben a témában feltételezzük, hogy $\rho = 0$, $\vec{E}_b = 0$, és a közeg, amiben vizsgálódunk homogén. A téma tárgyalásához elevenítsük fel a Maxwell-egyenleteket!

$$(1) \text{rot}(\vec{H}) = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$(2) \text{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$(3) \text{div}(\vec{B}) = 0$$

$$(4) \text{div}(\vec{D}) = \rho$$

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E}, \vec{B} = \mu \vec{H}, \text{ valamint } \vec{J} = \sigma \vec{E}.$$

Ezek után vegyük a második egyenlet rotációját! $\text{rot rot} \vec{E} = -\text{rot} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial t} \mu \text{rot} \vec{H}$. Ez után alakítsuk át az első egyenletet, és írjuk be az imént kapott egyenletbe! Átalakítás:

$rot(\vec{H}) = \sigma \vec{E} + \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$. Beírás: $rot rot \vec{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \left(\mu \sigma \vec{E} + \mu \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) = -\frac{\partial}{\partial t} \mu \left(\sigma \vec{E} + \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right)$. A dupla

rotációra vonatkozó összefüggés alapján: $grad div \vec{E} - \Delta \vec{E} = -\mu \sigma \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$. Mivel

$\rho = 0 \Rightarrow div \vec{D} = 0 \Rightarrow div \vec{E} = 0$. Az egyenletünk tehát így néz ki: $\Delta \vec{E} - \mu \sigma \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0$.

Ez az egyenlet pedig egy homogén hullámeqyenlet. Ez megfordítva is, a mágneses tér jellemző vektoraival. Ekkor azt kapjuk, hogy $\Delta \vec{H} - \mu \sigma \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \vec{H}}{\partial t^2} = 0$. Ügyelni kell arra,

hogy a két egyenlet megoldásai nem feltétlenül tartoznak össze! Ha viszont megoldjuk

például \vec{E} -t, akkor a $rot(\vec{E}) = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$ egyenlet alapján \vec{H} számolható.

Két esetet különböztetünk meg: Az első eset a szigetelőké, ahol $\sigma = 0$. Az egyenletünk ekkor $\Delta \vec{E} - \mu \varepsilon \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = 0$ alakú, ami nem hullámeqyenlet. A másik eset a vezetőké, amikor $\sigma \sim \infty$.

Az egyenlet ekkor $\Delta \vec{E} - \mu \sigma \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = 0$ alakú. Ezt az egyenletet diffúziós egyenletnek nevezzük.

A továbbiakban időben szinuszos változást fogunk feltételezni, így természetesen a komplex leírást fogjuk alkalmazni. Az egyenletünk ezzel az írásmóddal a következőképpen néz ki:

$\Delta \vec{E} - \mu \sigma j \omega \vec{E} - \mu \varepsilon (j \omega)^2 \vec{E} = 0$. Az egyenletbe írjuk be a komplex dielektromos állandót,

illetve emeljünk ki $j \omega \mu$ -t! $\Delta \vec{E} - j \omega \mu j \omega \varepsilon \vec{E} = 0$. Most mondjuk azt, hogy $j \omega \mu j \omega \varepsilon = \gamma^2$.

Ezt visszaírva az egyenletbe: $\Delta \vec{E} - \gamma^2 \vec{E} = 0$. Ez az egyenlet a Helmholtz egyenlet. A

mágneses tér: $\vec{H} = -\frac{1}{j \omega \mu} rot \vec{E}$. Természetesen a mágneses térre is fel lehet írni a Helmholtz

egyenletet: $\Delta \vec{H} - \gamma^2 \vec{H} = 0$. Ekkor az elektromos térerősség: $\vec{E} = \frac{1}{j \omega \mu} rot \vec{H}$.

Síkhullámok: Síkhullámok esetében $\vec{E}(z)$ csak z -től függ. \vec{E} az (x, y) síkkal párhuzamos

síkokban állandó. Ez azzal jár, hogy $\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial y} = 0$ és hogy $\Delta \vec{E} = \frac{d^2 \vec{E}}{dz^2}$. A hullám terjedési

iránya mindig z irányú lesz.

A Helmholtz egyenlet: $\frac{d^2 \vec{E}}{dz^2} = \gamma^2 \vec{E}$. Ez az egyenlet hasonlít a távvezetékek egyenleteire. Az

egyenlet megoldása: $\vec{E} = \vec{E}_1 e^{-\gamma z} + \vec{E}_2 e^{\gamma z}$, ahol $\gamma = \sqrt{j \omega \mu (\sigma + j \omega \varepsilon)} = j \omega \sqrt{\mu \varepsilon}$ a terjedési

együttható. Számoljuk ki most ennek a rotációját! $rot \vec{E} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 0 & 0 & \frac{d}{dz} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} = \frac{d}{dz} (\vec{e}_z \times \vec{E})$. Így már

könnyen ki tudjuk számolni \vec{H} -t. $\vec{H} = -\frac{1}{j \omega \mu} rot \vec{E} = -\frac{1}{j \omega \mu} \frac{d}{dz} (\vec{e}_z \times \vec{E})$. Ebből azt

állapíthatjuk meg, hogy $\vec{E} \perp \vec{H}$, valamint $\vec{H}_z = \vec{E}_z = 0$. Az ilyen hullámokat transzverzális elektromos és mágneses hullámoknak nevezzük. Röviden TEM.

Írjuk fel most a komplex Poynting-vektort!

$$\vec{S}_K = \frac{1}{2} \vec{E} \times \vec{H}^* = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ E_x & E_y & 0 \\ H_x^* & H_y^* & 0 \end{vmatrix} = \frac{1}{2} \vec{e}_z (E_x H_y^* - E_y H_x^*) \text{ Legyen } \vec{E} = E \vec{e}_x! \text{ Ekkor}$$

$$\vec{H} = -\frac{1}{j\omega\mu} \frac{d}{dz} (\vec{e}_z \times \vec{E}) = -\frac{1}{j\omega\mu} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{d}{dz} E & 0 & 0 \end{vmatrix} = -\frac{1}{j\omega\mu} \frac{dE}{dz} \vec{e}_y.$$

Most már látjuk, hogy $E(z) = E_1^+ e^{-\gamma z} + E_1^- e^{\gamma z}$ alakú. $H(z)$ pedig:

$$H(z) = -\frac{1}{j\omega\mu} (-\gamma E_1^+ e^{-\gamma z} + \gamma E_1^- e^{\gamma z}) \text{ alakú. Vizsgáljuk meg ennek a kifejezésnek a részeit:}$$

$$\frac{\gamma}{j\omega\mu} = \frac{\sqrt{\gamma\omega\mu(j\omega\epsilon + \sigma)}}{j\omega\mu} = \sqrt{\frac{j\omega\epsilon + \sigma}{j\omega\mu}} = \frac{1}{Z_0}. \text{ Ez alapján a közeg hullámimpedanciája:}$$

$$Z_0 = \frac{j\omega\mu}{\gamma} = \sqrt{\frac{j\omega\mu}{j\omega\epsilon + \sigma}}. \text{ Írjuk ezt be } H(z)\text{-be! } H(z) = \frac{E_1^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{E_1^-}{Z_0} e^{\gamma z}. \text{ Ezek után már fel is}$$

állíthatjuk a síkhullám-távvezeték analógiát! Ezt a következő táblázatban foglaljuk össze.

Síkhullám	Távvezeték
E	U
H	I
Z_0	Z_0
γ	γ
μ	L'
-	R'
ϵ	C'
σ	G'

Síkhullámok reflexiója merőleges beesés esetén: Adott két közeg. A határfelületükön $z=0$.

Mind az elektromos, mind a mágneses térerősség érintőirányú a közeghatáron.. Ekkor az első

közeg egyenletei: $E = E_1^+ e^{-\gamma z} + E_1^- e^{\gamma z}$ és $H = \frac{E_1^+}{Z_{01}} e^{-\gamma z} - \frac{E_1^-}{Z_{01}} e^{\gamma z}$. A második közeg egyenletei:

$E = E_2^+ e^{-\gamma z}$ és $H = \frac{E_2^+}{Z_{02}} e^{-\gamma z}$. A második közeg egyenleteiből a második tagok azért maradtak

le, mert ott nincs reflexió, mert a közeget z irányban végtelennek tekintjük. A határfelületen

$z=0$, ezért az egyenletek: $E_1^+ + E_1^- = E_2^+$, valamint $\frac{E_1^+}{Z_{01}} + \frac{E_1^-}{Z_{01}} = \frac{E_2^+}{Z_{02}}$, hiszen az elektromos tér

tangenciális komponense a közeghatáron állandó. Bevezetve a reflexió tényezőt: $r_{12} = \frac{E_1^-}{E_1^+}$,

az egyenletek a következőképpen alakulnak: $E_1^+(1 + r_{12}) = E_2^+$, és $\frac{E_1^+}{Z_{01}}(1 - r_{12}) = \frac{E_2^+}{Z_{02}}$. Most

összük el egymással a két egyenletet! Azt kapjuk, hogy $Z_{02} = Z_{01} \frac{1 + r_{12}}{1 - r_{12}}$. Ebből már a

reflexiós tényező meghatározható. $r_{12} = \frac{Z_{02} - Z_{01}}{Z_{01} + Z_{02}}$. A távvezeték analógia alapján ez egy

végtelen hosszú Z_{01} hullámimpedanciájú, és egy szintén végtelen hosszú Z_{02} hullámimpedanciájú távvezeték összekapcsolásának felel meg. Ha megvan a reflexiós

tényező, akkor $E_2 = E_1^+ (1 + r_{12}) = E_1^+ \frac{2Z_{02}}{Z_{01} + Z_{02}}$, valamint $H_2 = \frac{E_2}{Z_{02}} = \frac{2E_1^+}{Z_{01} + Z_{02}}$. Az $(1+r)$

együtthatót behatolási tényezőnek nevezzük.

Ha a második közeg fém, azaz $\sigma_2 = \infty$, akkor $Z_{02} = \sqrt{\frac{j\omega\mu_2}{j\omega\epsilon_2 + \sigma_2}} \rightarrow 0$. Ekkor $E_1 = E_2 = 0$, és

$H_2 = 0$. Teljes reflexió lép fel, így az első közegben állóhullámok alakulnak ki. Ez a jelenség az elektromos fal. Távközvetékek esetében ez a rövidzár lezárást jelenti. Vegyük észre mg, hogy a közeghatáron $\vec{K} = \vec{H}_1 \times \vec{e}_z$ felületi áram fog folyni.

Ha a második közeg permeabilitása végtelen ($\mu_2 = \infty$), akkor $Z_{02} \rightarrow \infty$. Ez a jelenség a mágneses fal. Az első közegben szintén állóhullámok alakulnak ki. A szakadással lezárt távközvetékekkel analóg.

Tekintsük most a következő, általános esetet: $\vec{E} = \vec{e}_x (E^+ e^{-\gamma z} + E^- e^{\gamma z})$,

$H = \vec{e}_y \left(\frac{E^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{E^-}{Z_0} e^{\gamma z} \right)$. A terjedési együttható $\gamma = \sqrt{j\omega\mu(\sigma + j\omega\epsilon)}$, a hullámimpedancia:

$Z_0 = \sqrt{\frac{j\omega\mu}{j\omega\epsilon + \sigma}}$. Nézzük meg, hogy mit mondhatunk erről a hullámról szigetelőanyagban,

amikor $\sigma = 0$. Ekkor $\gamma = j\omega\sqrt{\mu\epsilon}$. A csillapítási tényező 0, a fázistényező pedig $\beta = \frac{\omega}{v_f}$. A

fázissebesség $v_f = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_r}}$, ahol $\sqrt{\epsilon_r} = n$, a közeg törésmutatója. A hullámimpedancia

$Z_0 = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}}$. Levegőben μ_0 -t és ϵ_0 -t helyettesítve megkapjuk a szabadtér hullámellenállását,

$120 \pi \Omega$ -t, ami közelítőleg 377Ω .

Most nézzük meg, mi történik ha közeg nem ideális szigetelő, hanem veszteséges! Most

$\sigma \neq 0$. Ekkor $\gamma = \sqrt{j\omega\mu(j\omega\epsilon + \sigma)}$. Vezessük be a veszteségi tényezőt, a következő

módon: $\tan \delta = \frac{\sigma}{\omega\epsilon}$. Ezt lehetséges mérni. Ezt beírva a terjedési együtthatóba, majd azt

közelítve a Taylor-sor első két elemével: $\gamma = j\omega\sqrt{\mu\epsilon} \sqrt{1 - j \tan \delta} \cong j\omega\sqrt{\mu\epsilon} \left(1 - j \frac{\tan \delta}{2} \right)$.

Most már a csillapítási tényező nem nulla, hanem $\alpha = \frac{\tan \delta}{2} \omega\sqrt{\mu\epsilon}$.

Síkhullám jó vezetőben: Ez a fémeket jelenti, ám most nem ideális fémekről lesz szó, hanem

véges vezetőképességűekről. Jó vezető egy fém, ha $\frac{|\vec{J}|}{|\vec{J}_{eltolási}|} = \frac{\sigma}{\omega\epsilon} \gg 1$. Ha például azt

mondjuk, hogy $\frac{\sigma}{\omega\epsilon} \geq 10$, akkor a frekvenciára azt kapjuk, hogy $\frac{\sigma}{2\pi\epsilon * 10} \geq f$. A fémekre

$\sigma \sim 10^7 \frac{S}{m}$. Mivel az eltolási áramsűrűséget fémekben nem lehet mérni, ezért a permittivitást

nem nagyon tudjuk. Legyen $\varepsilon = \varepsilon_0$. Ezeket az értékeket behelyettesítve azt kapjuk, hogy $f \leq 10^{17} \text{ Hz}$. Tehát használható a dolog. (Ahol alkalmazhatóak a Maxwell-egyenletek, tehát nem kvantumfizikai problémákkal szembesülünk, ott alkalmazható.)

Nézzük a terjedési együtthatót! $\gamma = \sqrt{j\omega\mu(\sigma + j\omega\varepsilon)}$. A nagy σ mellett $j\omega\varepsilon$ -t

elhanyagolhatjuk. Így $\gamma \cong \sqrt{j\omega\mu\sigma} = (1+j)\sqrt{\frac{\omega\mu\sigma}{2}}$. Ebben a kifejezésben a négyzetgyökös

tagot jelöljük k-val! Így $\gamma = (1+j)k$. Ez azért jó, mert így látszik, hogy a csillapítási-, és a fázistényező is egyaránt k. Ezen kívül megjegyezzük, hogy a csillapítási tényező nagy. A

hullámellenállás: $Z_0 \cong \sqrt{\frac{j\omega\mu}{\sigma}} = \frac{\gamma}{\sigma} = \frac{(1+j)k}{\sigma}$. Ezekkel a jelölésekkel a vezetőben terjedő

síkhullám a következő módon írható fel: $\vec{E} = \vec{e}_x (E^+ e^{-(1+j)kz} + E^- e^{(1+j)kz})$, az áramsűrűség:

$\vec{J} = \sigma \vec{E} = \vec{e}_x (\sigma E^+ e^{-(1+j)kz} + \sigma E^- e^{(1+j)kz})$, a mágneses térerősség pedig:

$$\vec{H} = \vec{e}_y (E^+ e^{-(1+j)kz} - E^- e^{(1+j)kz}) \frac{\sigma}{\gamma}.$$

Végtelen vezető feltér: Nézzük meg most azt az esetet, amikor a hullám egy nagy kiterjedésű vezetővel találkozik. A nagy kiterjedés jelentse azt, hogy z irányban végtelen, y irányban pedig legyen b széles a vezetőnk. Első megállapításunk az, hogy $E^- = 0$, mert $e^{(1+j)kz} \rightarrow \infty$, ha $z \rightarrow \infty$, de végtelen nagy hullám nem lehetséges. Így az elektromos tér $E = E^+ e^{-(1+j)kz}$, az áramsűrűség: $J = \sigma E^+ e^{-(1+j)kz}$, a mágneses tér pedig: $H = \frac{\sigma}{\gamma} E^+ e^{-(1+j)kz}$. A kérdés E^+ értéke.

Ezt úgy fogjuk meghatározni, hogy feltesszük, hogy a végtelen félterünk egy (y,z) síkkal párhuzamos síkmetszetén átfolyó áramot ismerjük. Legyen ez I_0 . Ennek a felületnek a határát jelöljük l-lel. (Ez az l a végtelenben záródik!) Ekkor azt mondhatjuk, hogy $\oint_l \vec{H} d\vec{l} = I_0$. Az

integrál értékét viszont könnyen kiszámíthatjuk, nem fog zavarni, hogy l végtelen, hiszen $\oint_l \vec{H} d\vec{l} = H(z=0)b$. A két egyenlet alapján $H(z=0)b = I_0$. Beírva a mágneses tér

helyettesítési értékét: $\frac{\sigma}{\gamma} E^+ \underbrace{e^{-(1+j)k \cdot 0}}_{=1} b = I_0$. Innen már nincs nehéz dolgunk: $E^+ = \frac{I_0}{\sigma b} \gamma$. Ezek

után nézzük meg, hogy hogyan változik az áramsűrűség! Az előbb kapott eredményt felhasználva: $J(z) = \frac{I_0}{b} (1+j)k e^{-(1+j)kz}$. Most feltesszük, hogy I_0 valós. Így

$|J(z)| = \frac{I_0}{b} \sqrt{2} k e^{-kz}$. A hullámhossz természetesen $\Lambda = \frac{2\pi}{\beta} = \frac{2\pi}{k}$. Az áramsűrűség egy

hullámhossznyi távolságra: $J(z = \Lambda) = J_0 e^{-2\pi}$, ahol $J_0 = |J(z=0)| = \frac{I_0}{b} \sqrt{2} k$. Ennek

segítségével: $|J(z)| = J_0 e^{-kz} = \frac{J_0}{e}$, ha $kz=1$. Ekkor $\frac{1}{k} = \delta$ a behatolási mélység. Ez a jelenség az áramkiszorítás.

Nézzünk erre egy példát! Legyen a frekvencia $f=50\text{Hz}$. A vezető legyen rézből. Ez azt jelenti, hogy $\sigma = 57 \cdot 10^6 \frac{\text{S}}{\text{m}}$. A behatolási mélység: $\delta = \sqrt{\frac{2}{\omega\mu\sigma}} = \sqrt{\frac{1}{\pi f\mu\sigma}} = 9.44\text{mm}$. A δ -nál

vastagabb vezető végtelen vastagnak tekinthető.

Impedancia (1xb méretű hasábra): Legyen adott most egy hasábunk. X irányban l, y irányban b méretű. Z irányban végtelen. Kérdés ennek az impedanciája. Ezt a teljesítmény segítségével fogjuk meghatározni úgy, hogy tudjuk, hogy $P + jQ = \frac{1}{2} I_0^2 Z_b$. A teljesítményt pedig a

Poynting-vektor integráljaként állítjuk elő. Pontosabban annak a mínusz egyszersékként, mert a felületi normális kifelé mutat, de akkor a teljesítmény kiáramló lenne. Továbbá tudjuk azt, hogy teljesítmény csak az (x,y) síkban áramlik át. Ezek után:

$$P + jQ = \frac{1}{2} I_0^2 Z_b = -\oint_A \vec{S}_K \cdot d\vec{A} = -\frac{1}{2} \oint_A (\vec{E} \times \vec{H}^*) \cdot d\vec{A}. \text{ Ez alapján az impedancia:}$$

$$Z_b = -\frac{1}{I_0^2} \oint_A (\vec{E} \times \vec{H}^*) \cdot d\vec{A}. \text{ Ezt az integrált már nem nehéz kiszámítani:}$$

$$Z_b = -\frac{1}{I_0^2} lb E_x(0) H_y^*(0) = \frac{lb}{I_0^2} \frac{I_0 \gamma}{\sigma b} \frac{I_0^*}{b} = \frac{l\gamma}{\sigma b} = \frac{l(1+j)}{\sigma b \delta}. \text{ Az impedanciát megkaptuk. Azonban}$$

$$Z_b = R_b + j\omega L_b. \text{ Jelen esetben jól látszik, hogy } R_b = \omega L_b = \frac{l}{\sigma b \delta}. \text{ Tehát a végtelen vastag}$$

vezető váltakozó áramú ellenállása megegyezik a δ mélységű szakasz egyenáramú ellenállásával. Ha a vezető keresztmetszete nem hasáb, hanem valamilyen tetszőleges alakzat, akkor a következőket mondhatjuk. Legyen D a vezető átlagos átmérője, K a kerülete. Ha

$$D \gg \delta, \text{ akkor } R_b = \omega L_b \sim \frac{l}{\sigma K \delta}.$$

Kör keresztmetszetű vezető esetén a Helmholtz egyenletet henger-koordinátarendszerben kell megoldani. Ennek eredménye az lesz, hogy $R_0 = \frac{l}{\sigma r_0^2 \pi}$, ahol r_0 a vezető sugara, R_0 pedig az

egyenáramú ellenállás. Jelöljük x-szel a következő mennyiséget: $x = \frac{r_0}{2\delta}$. Ha $x > 1$, akkor

$$\frac{R}{R_0} = x + \frac{1}{4} + \frac{3}{64x}, \text{ illetve } \frac{\omega L_b}{R_0} = x - \frac{3}{64x}.$$

$$\text{Ha } x < 1, \text{ akkor } R_b \sim R_0, \text{ valamint } L_b = \frac{x^2 R_0}{\omega} = \frac{r_0^2 \omega \mu \sigma}{8\omega} \frac{l}{r_0^2 \pi \sigma} = \frac{\mu l}{8\pi}.$$

$$\text{Ha } x \gg 1, \text{ akkor } R_b \sim x R_0 = \frac{r_0}{2\delta} \frac{l}{r_0^2 \pi \sigma} = \omega L_b.$$

Lemez alakú vezető: Jelen esetben a lemeznek van vastagsága is. Legyen ez d. Így most a $z=d$ helyen már lesz reflexió. A távvezeték analógia esetén ez azt jelenti, hogy a távvezeték

$Z_{02} = 120\pi\Omega$ ellenállással van lezárva. (Szabadtér!) A reflexiós tényező: $r = \frac{Z_{02} - Z_{01}}{Z_{02} + Z_{01}}$. Z_{02} -t

ismerjük, Z_{01} pedig: $Z_{01} = \sqrt{\frac{j\omega\mu}{\sigma}} \ll Z_{02} \Rightarrow r \rightarrow 1$. Ebből viszont az is következik, hogy

$E^- = E^+ e^{-2\gamma d}$. Ezt felhasználva: $E(z) = E^+ e^{-\gamma z} (e^{\gamma(d-z)} + 1 * e^{-\gamma(d-z)})$. A zárójeles tag

összevonható: $E(z) = 2E^+ e^{-\gamma d} \cosh(\gamma(d-z))$. Ez alapján már tudjuk az áramsűrűséget, és a

mágneses térerősséget is: $J(z) = 2\sigma E^+ e^{-\gamma d} \cosh(\gamma(d-z))$, valamint

$H(z) = \frac{2\sigma E^+ e^{-\gamma d}}{Z_{01}} \sinh(\gamma(d-z))$. A továbbiakban használjuk az $E^+ e^{-\gamma d} = E_2^+$ jelölést. A

terjedési együttható meghatározása nem nehéz, hiszen $\gamma = \sqrt{j\omega\mu\sigma} = (1+j)k = \frac{1+j}{\delta}$, a

hullámimpedancia pedig $Z_0 = \frac{\gamma}{\sigma}$. A kérdés a lemezünk impedanciája. Ha a b szélességű

szakasz árama ismert (b y irányú): $I = \int_0^d J(z) b dz = \frac{2\sigma b E_2^+}{\gamma} \sinh(\gamma d)$. Így azt kapjuk, hogy

$E_2^+ = \frac{\mathcal{I}}{2\sigma b \sinh(\gamma d)}$. Most kiszámítjuk a teljesítményt a bxl méretű lemezre:

$$\frac{1}{2} I^2 (R_b + j\omega L_b) = \frac{1}{2} lb \left(E(0)H^*(0) - E(d)\underbrace{H^*(d)}_{=0} \right) = \frac{lb}{2} \frac{4|E_2^+|^2}{Z_0^*} \cosh(\gamma d) \sinh^*(\gamma d). \text{ Ebbe most}$$

beírhatjuk az előbbi eredményünket, azaz, hogy $E_2^+ = \frac{\mathcal{I}}{2\sigma b \sinh(\gamma d)}$. Így most

$$R_b + j\omega L_b = \frac{l(1+j) \cosh(\gamma d)}{\delta b \sigma \sinh(\gamma d)}. \text{ Jelöljük } \frac{d}{\delta} \text{-t } v\text{-vel! Így } R_b + j\omega L_b = \frac{l(1+j)}{\delta b \sigma} \frac{1}{\tanh((1+j)v)},$$

mert $\gamma d = (1+j)\frac{d}{\delta}$.

Ha $v \ll 1$ az azt jelenti, hogy a lemez a behatolási mélységhez képest vékony. Ekkor

$\tanh(x) \sim x$, azaz $R_b + j\omega L_b = \frac{l}{\delta b \sigma} \Rightarrow \omega L_b = 0$. Így $R_b = R_0$. Ebben az esetben nincs

áramkiszorítás.

Ha $v \gg 1$ az azt jelenti, hogy a lemez a behatolási mélységhez képest vastag. Ekkor

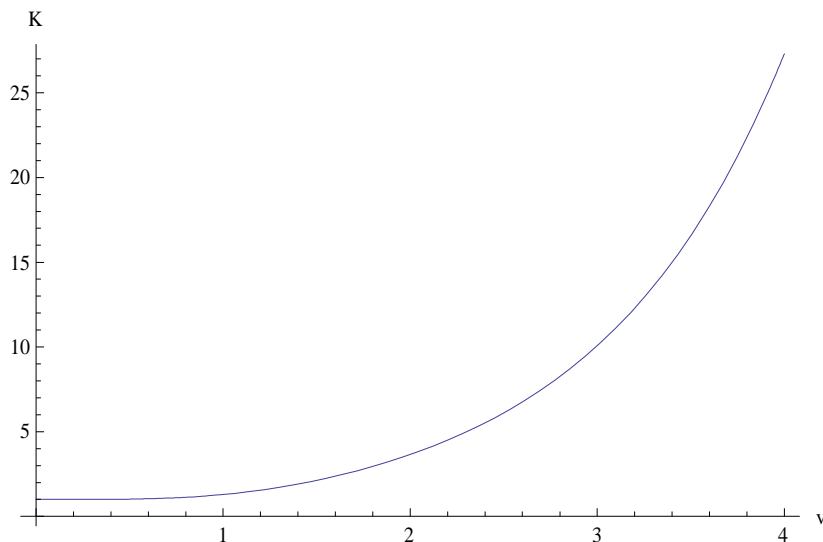
$\frac{\cosh(\gamma d)}{\sinh(\gamma d)} \approx 1$, amiből az következik, hogy $R_b + j\omega L_b = \frac{l}{\delta b \sigma} (1+j) \Rightarrow R_b = \omega L_b = \frac{l}{\delta b \sigma}$.

Definiáljuk az árnyékolási tényezőt a következő módon:

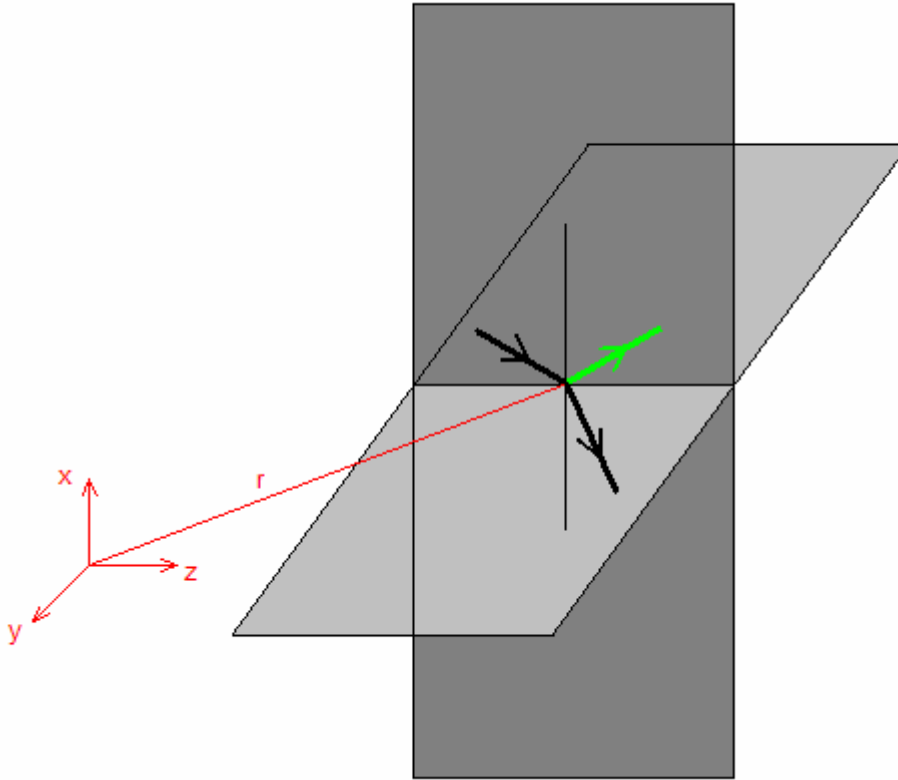
$$K = \left| \frac{E(z=0)}{E(z=d)} \right| = \left| \frac{2E_2^+ \cosh(\gamma d)}{2E_2^+ \cosh(0)} \right| = |\cosh(\gamma d)| = |\cosh((1+j)v)|. \text{ Ez az utóbbi alak a}$$

trigonometrikus azonosságokkal átalakítható, így K értéke a következő lesz:

$$K = \sqrt{\frac{\cosh(2v) + \cos(2v)}{2}}. \text{ Ábrázolva ez így fog kinézni:}$$



Síkhullám reflexió ferde beesésnél: Tekintsük a következő ábrát: A világosszürke sík a két



közeg határfelülete. A sötétszürke a reflexió síkja. A Reflexió helyének helyvektora r , az ábrán pirossal van jelölve. A zöld nyíl a visszaverődő hullám, jele E_1' , irányvektora. \vec{e}_1' Az érkező hullám jele E_1 , irányvektora. \vec{e}_1 A behatoló hullám jele E_2 lesz, irányvektora pedig. \vec{e}_2 . A beesési, visszaverődési, és elhajlási szögek sorban: $\alpha_1; \alpha_1'; \alpha_2$ A határfelületen $(\vec{E}_1 + \vec{E}_1') \times \vec{n} = \vec{E}_2 \times \vec{n}$, valamint $(\vec{H}_1 + \vec{H}_1') \times \vec{n} = \vec{H}_2 \times \vec{n}$. Ezek alapján a beeső, visszaverődő,

és behatoló hullámok egyenletei: $E_1 = E_{01} e^{j\omega \left(t - \frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_1}{v_1} \right)}$, $E_1' = E_{01}' e^{j\omega \left(t - \frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_1'}{v_1} \right)}$, valamint

$E_2 = E_{02} e^{j\omega \left(t - \frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_2}{v_2} \right)}$. A fázisok egyenlősége akkor áll fenn, ha $\frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_1}{v_1} = \frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_1'}{v_1} = \frac{\vec{r} \cdot \vec{e}_2}{v_2}$. Az elrendezés

geometriájából adódóan ez más alakban: $\frac{\sin \alpha_1}{v_1} = \frac{\sin \alpha_1'}{v_1} = \frac{\sin \alpha_2}{v_2}$. Az első két tag

egyenlőségéből következik, hogy $\alpha_1 = \alpha_1'$. Így $\frac{\sin \alpha_1}{v_1} = \frac{\sin \alpha_2}{v_2}$. Ezt átrendezve adódik, hogy

$\frac{\sin \alpha_1}{\sin \alpha_2} = \frac{v_1}{v_2}$. Ha most feltesszük, $\sigma_1 = \sigma_2 = 0$, és $\mu_1 = \mu_2 = \mu_0$, akkor –mivel $v = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}}$ – azt

kapjuk, hogy $\frac{\sin \alpha_1}{\sin \alpha_2} = \frac{v_1}{v_2} = \sqrt{\frac{\epsilon_2}{\epsilon_1}} = n_{2,1}$. A térerősségek amplitúdójára a Fresnel-képletek

vonatkoznak.

Nézzük először a transzverzális elektromos beesést. Ez röviden TE beesés. Abból indulunk ki,

hogy $E_1 + E_1' = E_2$, valamint $H_1 \cos \alpha_1 - H_1' \cos \alpha_1 = H_2 \cos \alpha_2$. Legyen $r_{TE} = \frac{E_1'}{E_1}$. Ha

$\sigma_1 = \sigma_2 = 0$, akkor $Z_{01} = \sqrt{\frac{\mu_1}{\epsilon_1}}$, és $Z_{02} = \sqrt{\frac{\mu_2}{\epsilon_2}}$. Ezek alapján már meg lehet határozni a

reflexió tényezőjét: $r_{TE} = \frac{Z_{02} \cos \alpha_1 - Z_{01} \cos \alpha_2}{Z_{02} \cos \alpha_1 + Z_{01} \cos \alpha_2}$. Brewster-szögnek hívjuk azt a szöveget,

amikor a reflektált hullám amplitúdója: $E_1' = 0$.

Ezek után nézzük meg a TM hullám beesését is! A TE módushoz képest annyi a különbség, hogy E és H szerepe felcserélődik. Így, kis számolással adódik, hogy

$$r_{TM} = \frac{E_1'}{E_1} = \frac{Z_{02} \cos \alpha_2 - Z_{01} \cos \alpha_1}{Z_{02} \cos \alpha_2 + Z_{01} \cos \alpha_1}.$$

Síkhullámok polarizációja: Adott két síkhullám. Ezek között mindig φ a fáziskülönbség.

Ezek összegének viselkedéséről fogunk most megállapítani néhány dolgot. Először legyen

$$E_x = E_1 \cos(\omega t), \text{ és } E_y = E_2 \cos(\omega t + \varphi).$$

Már az elnevezés is sugallja, hogy ez a két síkhullám tulajdonképpen egy síkhullám x és y irányú komponense. Ha a két egyenletet ilyen általános formában nézzük, akkor az tűnik fel, hogy ez egy ellipszis paraméteres egyenlete.

Ez azt jelenti, hogy azon síkhullám elektromos térerősség komponensének vége, amelynek a komponensei fent láthatóak, az (x,y) síkban, egy ellipszist ír le. Ha szűkítünk az

általánosságon, és azt mondjuk, hogy $E_1 = E_2 = E_0$, és $\varphi = \pm \frac{\pi}{2}$, akkor az ellipszis egy E_0

sugarú kör lesz. Ez a jelenség a cirkuláris polarizáció. Ekkor a térerősség-komponensek:

$$E_x = E_0 \cos(\omega t) \text{ és } E_y = \pm E_0 \cos(\omega t + \varphi),$$

ahol a pozitív irány az óramutató járásával megegyező forgásra utal.

Abban az esetben ha a fáziskülönbség nulla, lineáris polarizációról beszélünk. Ekkor

$$E_x = E_1 \cos(\omega t) \text{ és } E_y = \pm E_2 \cos(\omega t).$$

Az egyenesünk iránytangense értelemeszerűen $\tan \alpha = \pm \frac{E_2}{E_1}$. A lineáris polarizáció speciális esete a vízszintes és a függőleges polarizáció.

Előbbi esetben $E_y = 0$, utóbbiban pedig $E_x = 0$ teljesül.

Elektromágneses hullámok gerjesztése: Most a tér gerjesztettségi vektoraival fogunk foglalkozni, a Maxwell-egyenletekből kiindulva. Adottnak tekintjük $\vec{J}(\vec{r}, t)$, és $\rho(\vec{r}, t)$ gerjesztési adatokat. Bevezetjük a vektorpotenciált, és a skalárpotenciált, majd ezekkel fogunk tovább dolgozni. Így Gauss mágneses törvénye a következő alakú: $\vec{B} = \text{rot} \vec{A}$, az

indukciótörvény pedig: $\text{rot} \left(\vec{E} - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0$. Ebből az egyenletből az látszik, hogy $\vec{E} - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$

mindig rotációmentes. Így bevezetjük a skalárpotenciált. $\vec{E} - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\text{grad} \varphi$. Ezt kicsit

átrendezve: $\vec{E} = -\text{grad} \varphi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$. Most már csak a potenciálokat meg meghatározni. Ehhez

szükség van a maradék két egyenletre. A gerjesztési törvénybe beírjuk, hogy $\vec{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot} \vec{A}$. Így

a $\text{rot} \left(\frac{1}{\mu} \text{rot} \vec{A} \right) = \vec{J} - \underbrace{\epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \epsilon \frac{\partial}{\partial t} \text{grad} \varphi}_{= \frac{\partial}{\partial t} \epsilon \vec{E}}$ egyenlethez jutunk. Ezek után μ -t konstansnak

tekintjük, és átalakítjuk a dupla rotációt. Az egyenletünk ekkor így néz ki:

$\text{grad}(\text{div}\vec{A}) - \Delta\vec{A} = \mu\vec{J} - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \mu\epsilon \text{grad} \frac{\partial\varphi}{\partial t}$. A mértékválasztás még nem történt meg.

Célszerű olyan mértéket választani, hogy az egyenlet egyszerűsödjön. Jelen esetben a

Lorentz-féle feltételt alkalmazzuk, azaz $\text{div}\vec{A} = -\mu\epsilon \frac{\partial\varphi}{\partial t}$. Ekkor ez egyenletünk az alábbi

formára egyszerűsödik: $\Delta\vec{A} - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu\vec{J}$. Ez egy vektoriális, inhomogén hullámeqyenlet.

Kérdés, hogy φ -t hogyan tudjuk meghatározni. Erre ott van még a Gauss-törvény. Ez a

potenciálokkal így néz ki: $\text{div}\epsilon\left(-\frac{\partial\vec{A}}{\partial t} - \text{grad}\varphi\right) = \rho$. Ezek után tekintsük ϵ -t is konstansnak,

és az egyenletbe írjuk be az előbb választott mértéket! Azt kapjuk, hogy $\mu\epsilon \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} - \Delta\varphi = \frac{\rho}{\epsilon}$.

Rendezzük még át egy kicsit: $\Delta\varphi - \mu\epsilon \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{\rho}{\epsilon}$. Ezzel kaptunk egy inhomogén skaláris hullámeqyenletet. Ezen egyenletek megoldásai:

$$\vec{A}(x_1, x_2, x_3, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}\left(\xi_1, \xi_2, \xi_3, \left(t - \frac{r}{v}\right)\right)}{r} dV, \text{ ahol } v\text{-re az adódik, hogy } v = \frac{1}{\sqrt{\mu\epsilon}}.$$

(ξ_1, ξ_2, ξ_3) a gerjesztés helye, és $\frac{r}{v}$ a (ξ_1, ξ_2, ξ_3) pontból (x_1, x_2, x_3) pontba jutáshoz

szükséges idő. Magyarul ez egy késleltetést jelent. Ezért ez a potenciál retardált

(=késleltetett). Ha megoldásban $\left(t + \frac{r}{v}\right)$ lenne, akkor a potenciál avanszált (=siettetett) lenne,

de akkor a rendszer akauzális lenne, így ennek fizikai tartalma nincs. Hasonló módon a

skalárpotenciál is retardált: $\varphi(\vec{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{\rho\left(\vec{r}_g, \left(t - \frac{r}{v}\right)\right)}{r} dV$, ahol \vec{r}_g a gerjesztés helye.

Értelem szerűen mindkét integrálban az r a gerjesztés és megfigyelési pont közötti távolságot

jelenti. Mondtuk, hogy a sebességre a $v = \frac{1}{\sqrt{\mu\epsilon}}$ összefüggés adódik. Ha $\mu = \mu_0$ és $\epsilon = \epsilon_0$,

akkor $v=c$, ami egy fizikai állandó. Ez mellett még μ_0 is fizikai állandó. ϵ_0 viszont már nem

az, hiszen az az $\epsilon_0 = \frac{c^2}{\mu_0}$ összefüggés alapján adódik.

Hertz-dipólus: A Hertz-dipólus egy +Q és egy -Q töltés egymástól l távolságra. Ha a töltések időben állandóak, akkor statikus a dipólus, ha időben változnak, akkor rezgő. Rezgő dipólus esetén a negatív töltés felől áram fog folyni a pozitív töltés felé. Ez az áramkör az eltolási áramok által fog záródni. A továbbiakban a rezgő dipólussal foglalkozunk, szinuszos időbeli változást feltételezve (->komplex írásmód!). A dipólus hosszáról azt tudjuk, hogy $l \ll \lambda$, és a megfigyelési pont messze van. Ez azt jelenti, hogy $r \gg l$. Az előző pontban kapott eredményeket fogjuk felhasználni, de előtte kicsit átalakítjuk azt. Ott az integrandusban szerepel a következő kifejezés: $\vec{J}dV$. Ezt alakítjuk át: $\vec{J}dV = JAd\vec{l} = Id\vec{l}$. Ekkor a

vektorpotenciál: $\vec{A} = \frac{I_0 \mu}{4\pi} \int_l \frac{e^{j\omega(t-\frac{r}{v})}}{r} d\vec{l} = A \vec{e}_z = \frac{I_0 \mu}{4\pi} \frac{e^{j\omega(t-\frac{r}{v})}}{r} \vec{e}_z$. Ezt azért tudtuk megtenni,

mert r értékét állandónak tekintettük, hiszen $r \gg \lambda$. A továbbiakban gömbi koordinátarendszerben dolgozunk. Ennek megfelelően ϑ fogja jelölni az elevációs szöget. (Egy adott pont helyvektorának a z tengellyel bezárt szöge.) Az azimutszöget φ -vel fogjuk jelölni, így az most nem skalárpotenciál. (Azimutszög: egy adott pont helyvektorának vesszük az (x,y) síkra vett merőleges vetületét. Ennek a vetületnek az x tengellyel bezárt szöge az azimutszög.) A harmadik koordináta a gömbi koordinátarendszerben a sugár. Jele: r . A gömbön a jobbsodrás a következő sorrendben van: első r , második ϑ , és a harmadik φ . Ezek után nézzük a vektorpotenciál komponenseit: $A_r = A \cos \vartheta$, $A_\vartheta = A \sin \vartheta$, és $A_\varphi = 0$. A

$$\text{mágneses térerősség: } \vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \text{rot} \vec{A} = \frac{1}{\mu_0} \begin{vmatrix} \vec{e}_r & \vec{e}_\vartheta & \vec{e}_\varphi \\ r^2 \sin \vartheta & r \sin \vartheta & r \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \vartheta} & 0 \\ A_r & r A_\vartheta & 0 \end{vmatrix} = \frac{\vec{e}_\varphi}{r \mu_0} \left(\frac{\partial}{\partial r} (r A_\vartheta) - \frac{\partial A_r}{\partial \vartheta} \right). \text{ Ha}$$

most visszaemlékezünk arra, hogy $\vec{A} = \frac{I_0 \mu}{4\pi} \frac{e^{j\omega(t-\frac{r}{v})}}{r} \vec{e}_z$, akkor ezt átírhatjuk gömbi

koordinátarendszerbe: Így most $A_r = \frac{I_0 \mu_0 l}{4\pi} \frac{e^{j\omega(t-\frac{r}{v})}}{r} \cos \vartheta$, valamint

$$A_\vartheta = \frac{-I_0 \mu_0 l}{4\pi} \frac{e^{j\omega(t-\frac{r}{v})}}{r} \sin \vartheta. \text{ Ezek alapján a mágneses térerősség:}$$

$$H_\varphi = \frac{I_0 l}{4\pi} e^{j\omega(t-\frac{r}{v})} \left(\frac{1}{r^2} + j \frac{\beta}{r} \right) \sin \vartheta, \text{ ahol } \beta = \frac{\omega}{v}, \text{ és } \lambda = \frac{2\pi}{\beta}. \text{ A másik két komponens:}$$

$$H_r = H_\vartheta = 0.$$

Az elektromos térerősség: $\vec{E} = -\text{grad} \varphi - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$, de a skalárpotenciált nem számoltuk ki. Ez

viszont nem probléma. Tudjuk, hogy $\text{div} \vec{A} = -\mu \epsilon \frac{\partial \varphi}{\partial t}$, ami szinuszos esetben $\text{div} \vec{A} = -\mu \epsilon j \omega \varphi$

alakú, amiből a skalárpotenciál számolható. Ez viszont hosszú. Ezért visszanyúlunk ismét a

Maxwell-egyenletekhez. A gerjesztési törvényből kifejezzük a térerősséget: $\vec{E} = \frac{1}{j\omega \epsilon} \text{rot} \vec{H}$,

$$\text{mert az áramsűrűség a dipóluson kívül nulla. } \vec{E} = \frac{1}{j\omega \epsilon_0} \begin{vmatrix} \vec{e}_r & \vec{e}_\vartheta & \vec{e}_\varphi \\ r^2 \sin \vartheta & r \sin \vartheta & r \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \vartheta} & 0 \\ 0 & 0 & H_\varphi \end{vmatrix}. \text{ Ez alapján a}$$

térerősség-komponensek: $E_\varphi = 0$, $E_\vartheta = -\frac{1}{j\omega \epsilon_0 r \sin \vartheta} \frac{\partial}{\partial r} (r \sin \vartheta H_\varphi)$, és

$$E_r = \frac{1}{j\omega\epsilon_0 r^2 \sin\vartheta} \frac{\partial}{\partial r} (r \sin\vartheta H_\varphi). \text{ Ha ezekbe beírjuk } H_\varphi = \frac{I_0 l}{4\pi} e^{j\omega\left(t - \frac{r}{v}\right)} \left(\frac{1}{r^2} + j\frac{\beta}{r} \right) \sin\vartheta$$

értékét, akkor a következőket kapjuk: $E_r = \frac{I_0 l}{2\pi} \frac{e^{j(\omega t - \beta r)}}{r^2} \cos\vartheta \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} \left(1 + \frac{1}{j\beta r} \right)$, valamint

$$E_\vartheta = \frac{I_0 l}{4\pi} \frac{e^{j(\omega t - \beta r)}}{r} \sin\vartheta \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} j\beta \left(1 + \frac{1}{j\beta r} + \frac{1}{(j\beta r)^2} \right). \text{ Ebben az utolsó összefüggésben jelöljük}$$

$$\left(1 + \frac{1}{j\beta r} + \frac{1}{(j\beta r)^2} \right) \text{-t } \delta_s \text{-sel. Ez a sugárzási tényező. Ennek segítségével a dipólus}$$

környezetét közelítésre, indukciós térre, és távoltérre oszthatjuk. Ha $\beta r = \frac{1}{2} \Rightarrow r = \frac{\lambda}{4\pi}$. Közel vagyunk a dipólushoz. Itt a dipólus úgy viselkedik, mint egy töltés. A sugárzási tényezőben $\frac{1}{(j\beta r)^2}$ dominál. Jelen esetben $\delta_{\text{közelítés}} = -3 - j2$.

Ha $\beta r = 1 \Rightarrow r = \frac{\lambda}{2\pi}$. Ez az indukciós tér. A sugárzási tényezőben $\frac{1}{j\beta r}$ dominál. Jelen esetben $\delta_{\text{indukciós}} = -j$.

Ha $\beta r = 2 \Rightarrow r = \frac{\lambda}{\pi}$. Ez a távoltér. A sugárzási tényezőben az 1-es dominál. Jelen esetben $\delta_{\text{távoltér}} = -0.75 - j0.5$. A távoltér másik elnevezése a sugárzási tér. A továbbiakban a távoltér viselkedését vizsgáljuk, ugyanis ez lényeges az antennák szempontjából. Az antennák ugyanis szuperpozíció segítségével modellezhetőek Hertz-dipólusokkal.

A következő közelítéseket tesszük meg: $H_\varphi \cong \frac{I_0 l}{4\pi} j\beta \sin\vartheta \frac{e^{j(\omega t - \beta r)}}{r}$, és

$$E_\vartheta = \frac{I_0 l}{4\pi} j\beta \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} \sin\vartheta \frac{e^{j(\omega t - \beta r)}}{r}. \text{ Vegyük észre, hogy } \frac{E_\vartheta}{H_\varphi} = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} = Z_0 = 120\pi\Omega, \text{ vagyis a}$$

szabadtér hullámellenállása. Áttérünk komplex amplitúdókra, és beírjuk, hogy $\beta = \frac{2\pi}{\lambda}$,

illetve, hogy $Z_0 = 120\pi\Omega$. Ekkor azt kapjuk, hogy $H_\varphi = j \frac{I_0 l}{2\lambda} \sin\vartheta \frac{e^{-j\beta r}}{r}$ és, hogy

$$E_\vartheta = j \frac{60\pi I_0 l}{\lambda} j\beta \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} \sin\vartheta \frac{e^{-j\beta r}}{r}.$$

A következőkben két fontos antennajellemzőt ismerünk meg: a sugárzási diagramot, és a sugárzási ellenállást.

Sugárzási diagram: Ez az elektromos térerősség változását mutatja meg egy adott, R =állandó

sugarú gömbön. Ez tehát egy ilyen alakú függvény képe: $f(\vartheta, \varphi) = \frac{|E(\vartheta, \varphi)|}{|E|_{\max}} \Big|_{R=\text{állandó}}$. Hertz-

dipólus esetén a térerősség akkor maximális, ha $\vartheta = 90^\circ$. $E_{\max} = \frac{I_0 l}{4\pi} \beta Z_0 \frac{1}{r}$. Ezért

$f(\vartheta, \varphi) = \sin\vartheta$, csak ϑ -tól függ.

Sugárzási ellenállás: Az elején le kell szögezni, hogy a sugárzási ellenállás fiktív mennyiség!

Jelöljük a sugárzási ellenállást R_s -sel! Ekkor tudjuk, hogy $P = \frac{1}{2} I_0^2 R_s = \operatorname{Re} \left\{ \int_A \vec{S}_K d\vec{A} \right\}$, ahol A

a teljes gömbfelület. $\vec{S}_K = \frac{1}{2} \vec{E} \times \vec{H}^* = \frac{1}{2} \left(\frac{I_0 l}{4\pi} \right)^2 \beta^2 Z_0 \sin^2 \vartheta \frac{1}{r^2} \vec{e}_r$. Ez viszont szerencsére

valós. Így tehát $P = \frac{1}{2} \left(\frac{I_0 l}{4\pi} \right)^2 \beta^2 Z_0 \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \sin^2 \vartheta \frac{1}{r^2} r^2 \sin \vartheta d\vartheta d\varphi = \frac{1}{2} \left(\frac{I_0 l}{4\pi} \right)^2 \beta^2 Z_0 \frac{8\pi}{3}$. Ez alapján

$R_s = \left(\frac{\beta l}{4\pi} \right)^2 Z_0 \frac{8\pi}{3} = 80\pi^2 \left(\frac{l}{\lambda} \right)^2$, mert beírtuk a szabadtér hullámellenállását és β -t. Vigyázni

kell azonban, mert az antennához közel meddő teljesítmény is van. Nézzünk egy példát. Legyen a frekvencia $f=30\text{MHz}$, és $l=0.5\text{m}$. Ezen adatok alapján a sugárzási ellenállásra körülbelül 1.97Ω adódik.

Számoljuk még ki a maximális térerősséget. $E_{\max} = \frac{I_0 l}{4\pi} \beta Z_0 \frac{1}{r}$. Ezt írjuk be a teljesítmény

képletébe! $P = \frac{4\pi}{3} \left(\frac{I_0 l}{4\pi} \right)^2 \beta^2 Z_0 = r^2 \pi \frac{4}{3} \frac{1}{Z_0} |E_{\max}|^2$. Ez alapján $S_{\text{átlag}} = \frac{P}{4\pi r^2} = \frac{|E_{\max}|^2}{3Z_0}$,

valamint $S_{\max} = \frac{1}{2} \frac{|E_{\max}|^2}{Z_0}$. Látható, hogy $\frac{S_{\max}}{S_{\text{átlag}}} = \frac{3}{2}$. Ezt hívnánk az antenna nyereségének,

ha ideális lenne, de nem az. Ebből következtethetünk, az irányhatásra is. Az antenna nem

anizotróp módon sugároz. Mindezek alapján: $|E_{\max}| = \sqrt{\frac{3Z_0 P}{4\pi r^2}} = \frac{1}{r} \sqrt{90P}$.

Hullámvezetők: A következőkben a csőtápvonalakról lesz szó. A hengeres csőtápvonalat például úgy képzelhetjük, el, mint egy koaxiális kábelt, amiből ki lett húzva az ér. Ennek számítása azonban bonyolult, ezért mi a téglalap keresztmetszetű csőtápvonallal fogunk foglalkozni. A tér a csőtápvonalak belsejében tud terjedni, ehhez azonban nagy frekvencia kell. A hullámterjedés iránya mindig z irányú. A csőtápvonal x irányú mérete a, y irányú mérete b lesz. A gerjesztésről feltételezzük, hogy időben szinuszosan váltakozik, így a komplex leírást fogjuk alkalmazni. A csőtápvonalak belsejében az áramsűrűség, és a töltések eloszlása zérus.

TM módus: Ezen egyszerűsítések megtétele után a vektoriális inhomogén hullámegyenletünk homogénné válik, és így fog kinézni: $\Delta \vec{A} - \mu \epsilon (j\omega)^2 \vec{A} = 0$. Tovább egyszerűsítünk a dolgokon: A vektorpotenciálról feltételezzük, hogy csak z irányú komponense van. Ekkor a mágneses térnek is csak z irányú komponense van. Így kapjuk a TM módusú megoldásokat. A vektorpotenciál tehát így néz ki: $\vec{A} = A(x, y, z) \vec{e}_z$. Még egyszerűbb lesz a helyzet a szorzatszerparációt követően. Azt mondjuk, hogy $A(x, y, z) = X(x)Y(y)e^{-\gamma z}$ alakú.

Helyettesítsük ezt be az egyenletbe. Azt fogjuk kapni, hogy $\frac{1}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} + \frac{1}{Y} \frac{d^2 Y}{dy^2} + \gamma^2 = -\omega^2 \mu \epsilon$.

A Laplace-Poisson egyenlet megoldásánál látottakhoz hasonló módon: $\frac{1}{X} \frac{d^2 X}{dx^2} = -k_x^2$ és

$\frac{1}{Y} \frac{d^2 Y}{dy^2} + \gamma^2 = -k_y^2$. Ez alapján a diszperziós egyenlet: $-k_x^2 - k_y^2 + \gamma^2 = -\omega^2 \mu \epsilon$. Ez rendezve:

$\gamma^2 = k_x^2 + k_y^2 - \omega^2 \mu \epsilon$. Ezek után a két differenciálegyenletünk megoldásai a következők lesznek: $X(x) = b_x \cos(k_x x) + c_x \sin(k_x x)$, és $Y(y) = b_y \cos(k_y y) + c_y \sin(k_y y)$. A konstansok meghatározásához szükség van a peremfeltételekre: \vec{E} merőleges a cső falára, mert az ideális. Ezért $E_z=0$ teljesül a cső falán. Ez azt jelenti, hogy $E_z = -j\omega A + \frac{1}{j\omega\mu\epsilon} \frac{\partial}{\partial z} \text{div}A = 0$. Viszont

tudjuk, hogy $\text{div}A = \frac{\partial A}{\partial z} = -\gamma XY e^{-\gamma z}$. Ezt visszaírva az egyenletbe: $E_z = \left(\frac{\gamma^2}{j\omega\mu\epsilon} - j\omega \right) A = 0$

egyenlethez jutunk. Ez viszont azt jelenti, hogy $A=0$ a cső falán. Akkor vagyunk a cső falán, ha $x=0$, vagy $y=0$, vagy $x=a$, vagy $y=b$. Az első két feltételből adódik, hogy $b_x=b_y=0$, mert $\cos 0=1$, és akkor nem lenne $A=0$. A harmadik és a negyedik feltételből adódik, hogy $\sin(k_x a)=0$, és $\sin(k_y b)=0$. Ezekből a feltételekből adódik, hogy $k_x = \frac{m\pi}{a}$, és $k_y = \frac{n\pi}{b}$, ahol $m=1,2,3\dots$ és $n=1,2,3\dots$. Ez az m és az n a módusindex. A vektorpotenciálunk tehát jelenleg így néz ki: $A = c_x \sin\left(\frac{m\pi}{a}x\right) c_y \sin\left(\frac{n\pi}{b}y\right) e^{-\gamma z}$. A továbbiakban $c_x c_y = C$ A diszperziós

egyenletből kifejezhető a terjedési együttható: $\gamma = \sqrt{k_x^2 + k_y^2 - \omega^2 \mu \epsilon}$. Ha a terjedési együttható valós, akkor a hullám csillapodik, nem terjed. Ez nem jó. Ha tisztán képzetes, akkor csillapítatlan a hullámterjedés. Ez akkor lehetséges, ha $k_x^2 + k_y^2 < \omega^2 \mu \epsilon$. Ez alapján meg lehet adni egy határfrekvenciát, amely alatt nem terjed a hullám. Tegyük ezt meg. Legyen a jele $f_{h,m,n}$ így jelölve a módust is. $k_x^2 + k_y^2 = (2\pi f_{\text{határ}})^2 \mu \epsilon$. Ez alapján

$$f_{h,m,n} = \sqrt{\frac{k_x^2 + k_y^2}{4\pi^2 \mu \epsilon}} = \frac{\sqrt{\left(\frac{m\pi}{a}\right)^2 + \left(\frac{n\pi}{b}\right)^2}}{2\pi \sqrt{\mu_r \epsilon_r}} c. \text{ A legkisebb határfrekvencia akkor adódik, ha}$$

$$m=n=1. f_{h,1,1} = \frac{\sqrt{\left(\frac{1}{a}\right)^2 + \left(\frac{1}{b}\right)^2}}{2\sqrt{\mu_r \epsilon_r}} c. \text{ Lehet számolni határhullámhosszt is, ez azonban fiktív. Ez}$$

ugyanis nem a csőben terjedő hullámhossz lesz, hanem a határfrekvenciához tartozó

$$\text{szabadtéri hullámhossz. } \lambda_{h,m,n} = \frac{c}{f_{h,m,n}} = \frac{2\sqrt{\mu_r \epsilon_r}}{\sqrt{\left(\frac{m}{a}\right)^2 + \left(\frac{n}{b}\right)^2}}. \text{ Például, ha } \mu_r = \epsilon_r = 1, a=b,$$

$n=m=1$, akkor $\lambda_{h,1,1} = \sqrt{2}a$. Ezek alapján például ha $a=10\text{cm}$, akkor a határfrekvencia 1,1-es módusnál körülbelül 3GHz. Általában a csőtápvonalakon csak egyetlen módust engednek terjedni. Nézzük meg a térijellemzők viselkedését. A mágneses tér:

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu} \text{rot}\vec{A} = \frac{1}{\mu} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & 0 & A \end{vmatrix}. \text{ Ez alapján } H_x = \frac{C}{\mu} k_y \sin(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ az } y \text{ irányú}$$

komponens: $H_y = -\frac{C}{\mu} k_x \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}$, és $H_z = 0$. Az elektromos tér:

$$\vec{E} = \frac{1}{j\omega\epsilon} \operatorname{rot}\vec{H} = \frac{1}{j\omega\epsilon} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ H_x & H_y & 0 \end{vmatrix}. \text{ Ez alapján nem nehéz kiszámítani az elektromos tér}$$

komponenseit: $E_x = -\frac{C\gamma}{j\omega\epsilon} k_x \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}$, az y irányú komponens:

$$E_y = -\frac{C\gamma}{j\omega\epsilon} k_y \sin(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ a z irányú pedig:}$$

$$E_z = C \frac{\gamma^2 - \omega^2 \mu \epsilon}{j\omega\epsilon} \sin(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}.$$

TE módus: a transzverzális elektromos hullámok megismeréséhez bevezetjük az elektromos vektorpotenciál fogalmát. Jele \vec{F} . Mivel a csőtápvonalban $\operatorname{div}\vec{D} = 0$, ezért azt fogjuk

mondani, hogy $\vec{D} = \epsilon \operatorname{rot}\vec{F}$. A gerjesztési törvény alapján $\operatorname{rot}\vec{H} = \epsilon \operatorname{rot} \frac{\partial \vec{F}}{\partial t}$. Ezt rendezzük:

$$\operatorname{rot} \left(\vec{H} - \epsilon \frac{\partial \vec{F}}{\partial t} \right) = 0. \text{ Itt viszont be tudjuk vezetni a mágneses skalárpotenciált, mert } \vec{H} - \epsilon \frac{\partial \vec{F}}{\partial t}$$

mindig rotációmentes. Azt fogjuk kapni, hogy $\vec{H} = -\operatorname{grad}\varphi^m + \epsilon \frac{\partial \vec{F}}{\partial t}$. Itt térünk át a komplex

írasmódra, majd a kapott eredményt beírjuk az indukciótörvénybe. Ezt fogjuk kapni:

$$\operatorname{rot}\operatorname{rot}\vec{F} = -j\omega\vec{B} = -\mu\epsilon(j\omega)^2 \vec{F} + j\omega\mu\operatorname{grad}\varphi^m. \text{ Rendezve, és kiküszöbölve a dupla rotációt:}$$

$$\operatorname{grad}(\operatorname{div}\vec{F}) - \Delta\vec{F} = -\mu\epsilon(j\omega)^2 \vec{F} + j\omega\mu\operatorname{grad}\varphi^m. \text{ Most következik a mértékválasztás: A}$$

Lorentz-feltétel fogja nekünk leegyszerűsíteni az egyenletet: $\operatorname{div}\vec{F} = j\omega\mu\varphi^m$. Az egyenletünk

végző alakja: $\Delta\vec{F} - \mu\epsilon(j\omega)^2 \vec{F} = \vec{0}$. Az egyenlet neve: Helmholtz egyenlet. Ha a

vektorpotenciálnak csak z irányú komponense van, akkor $E_z=0$. Ekkor a Helmholtz egyenlet egyszerűsödik a következő, skaláris alakra: $\Delta F - \mu\epsilon(j\omega)^2 F = 0$. A TM módushoz hasonlóan

egyszerűsítsük a dolgot a szorzatszeparáció segítségével: $F(x, y, z) = X(x)Y(y)e^{-\gamma z}$. Ennek megoldását már láttuk a TM módus esetén, így azt nem részletezzük. A disperziós egyenlet is teljesen azonos. Ezek szerint F a következő alakú:

$$F(x, y, z) = (b_x \sin(k_x x) + c_x \cos(k_x x))(b_y \sin(k_y y) + c_y \cos(k_y y))e^{-\gamma z}. \text{ Az elektromos tér innen}$$

$$\text{már könnyen meghatározható, ugyanis } \vec{E} = \operatorname{rot}\vec{F} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & 0 & F \end{vmatrix}. \text{ Ez alapján } E_x = \frac{\partial F}{\partial y},$$

valamint $E_y = -\frac{\partial F}{\partial x}$. Nézzük a peremfeltételeket: Ha $x=0$ vagy $x=a$, akkor $E_y=0$. Ebből az

következik, hogy $b_x=0$. Ha pedig $y=0$ vagy $y=b$, akkor $E_x=0$. Ebből pedig az következik, hogy $b_y=0$. Így most a vektorpotenciálunk: $F(x, y, z) = C \cos(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}$. Már csak k_x és k_y a kérdés. Ha $y=b$, akkor $E_x=0$. Ez akkor lehetséges, ha $\sin(k_y b)=0$. Ha pedig $x=a$, akkor $E_y=0$.

Ez akkor lehetséges, ha $\sin(k_x a)=0$. Ezekből a feltételekből: $k_y = \frac{n\pi}{b}$ és $k_x = \frac{m\pi}{a}$, ahol

$n=0,1,2,\dots$ és $m=0,1,2,\dots$, de ügyelni kell arra, hogy m és n egyszerre nem lehet nulla, mert akkor F konstans lenne, így nem lenne elektromos tér. A határhullámhosszra és a terjedési

együtthatóra tett megállapítások itt is érvényesek, azzal a kikötéssel, hogy itt m és n közül az egyik, de csak az egyik nulla is lehet. Ezért TE módus esetében három alpmódus létezik. TE_{10} , TE_{01} és TE_{11} . Az első index m , a második n . A határhullámhosszokra a következő

összefüggések adódnak: $\lambda_{h,1,0} = 2a$, $\lambda_{h,0,1} = 2b$ és $\lambda_{h,1,1} = \frac{2}{\sqrt{\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2}}}$.

Ezek után nézzük meg TE módus esetén is a térkomponenseket. Azt már tudjuk, hogy

$$E_x = \frac{\partial F}{\partial y} = -k_y C \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ valamint } E_y = -\frac{\partial F}{\partial x} = k_x C \sin(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ és}$$

$E_z=0$. Ezek alapján a mágneses tér komponensei meghatározhatóak az indukciótörvényből.

$$\vec{H} = -\frac{1}{j\omega\mu} \text{rot}\vec{E} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & 0 \end{vmatrix}. \text{ Ez alapján a mágneses tér komponensei:}$$

$$H_x = -\frac{C\gamma}{j\omega\mu} k_x \sin(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ az } y \text{ irányú komponens:}$$

$$H_y = -\frac{C\gamma}{j\omega\mu} k_y \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}, \text{ és végül a } z \text{ irányú:}$$

$$H_z = -\frac{C\gamma}{j\omega\mu} (k_x^2 + k_y^2) \cos(k_x x) \cos(k_y y) e^{-\gamma z}.$$

Nézzük meg, hogy mi adódik a csőben terjedő hullám hullámhosszára, azaz Λ -ra! Láttuk,

hogy ha $k_x^2 + k_y^2 < \omega^2 \mu \epsilon$, akkor $\gamma = j\beta$. Ebből $\beta = \sqrt{\omega^2 \mu \epsilon - k_x^2 - k_y^2} = \frac{2\pi}{\Lambda}$, azt is láttuk

korábban, hogy határesetben $k_x^2 + k_y^2 = \left(\frac{2\pi}{\lambda_{h,m,n}}\right)^2 \mu_r \epsilon_r$. Ebből már ki lehet fejezni a csőben

terjedő hullámhosszt a szabadtéri hullámhosszal. $\Lambda_{m,n} = \frac{1}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r} \sqrt{\frac{1}{\lambda^2} - \frac{1}{\lambda_{h,m,n}^2}}}$, ahol λ a szabadtéri

hullámhossz. Ezt kicsit tovább alakítva: $\Lambda_{m,n} = \frac{1}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r} \sqrt{1 - \left(\frac{\lambda}{\lambda_{h,m,n}}\right)^2}}$. Ebből látszik, hogy ha

$\lambda > \lambda_{h,m,n}$, akkor nincs terjedés z irányban, mert képzetes lenne $\Lambda_{m,n}$.

Hullámimpedancia (vagy módusimpedancia): $\frac{E_x}{H_y} = -\frac{E_y}{H_x} = Z_0$. Ez a hullámimpedancia

definíciója. Például TE módusra: $Z_0^{TE} = \frac{-Ck_y \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}}{-\gamma Ck_y \cos(k_x x) \sin(k_y y) e^{-\gamma z}} j\omega\mu = \frac{\omega\mu}{\beta}$. Hasonló

módon $Z_0^{TM} = \frac{\beta}{\omega\epsilon}$. Mindezt ki lehet fejezni hullámhosszakkal, vagy frekvenciákkal is,

felhasználva, hogy $\beta = \frac{2\pi}{\Lambda_{m,n}}$, $\Lambda_{m,n} = \frac{1}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r}} \frac{\lambda}{\sqrt{1 - \left(\frac{\lambda}{\lambda_{h,m,n}}\right)^2}}$, valamint, hogy $\frac{\lambda}{\lambda_h} = \frac{f_h}{f}$. Így a

következő összefüggésekhez juthatunk:

$$Z_0^{TM} = \frac{2\pi \sqrt{1 - \left(\frac{f_h}{f}\right)^2}}{\lambda 2\pi f \epsilon} = \frac{\sqrt{\mu \epsilon}}{\epsilon} \sqrt{1 - \left(\frac{f_h}{f}\right)^2} = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \sqrt{1 - \left(\frac{f_h}{f}\right)^2}. \text{ Ehhez hasonlóan}$$

$$Z_0^{TE} = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \frac{1}{\sqrt{1 - \left(\frac{f_h}{f}\right)^2}}.$$

Nézzük még meg a teljesítményáramlást is. (TE és TM módusra egyaránt igazak a következő

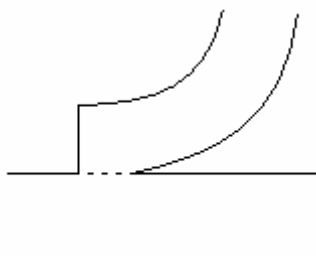
megállapítások.) $\vec{S} = \frac{1}{2} \vec{E} \times \vec{H}^* = \frac{1}{2} \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ E_x & E_y & X \\ H_x^* & H_y^* & X \end{vmatrix}$. A determinánsban X-szel jelölt helyeken

teljesen mindegy, hogy mi szerepel a z irányú terjedés szempontjából. Így

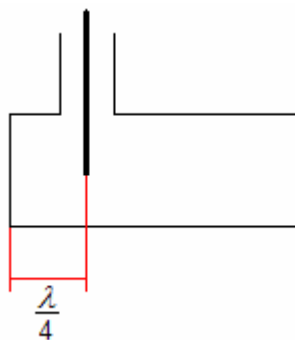
$$S_z = \frac{1}{2} (E_x H_y^* - E_y H_x^*) = \frac{1}{2Z_0} (|E_x|^2 + |E_y|^2) = \frac{Z_0}{2} (|H_x|^2 + |H_y|^2).$$

Csatolási módok: most azt fogjuk megnézni, hogy miként kerül a hullám a csőbe. A bemutatott módszerek mindegyike oda-vissza működik.

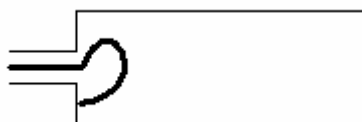
Lehetséges, hogy két hullámvezetőt kell összekapcsolni. Ezt az alábbi ábrán láthatjuk. A lyukaknak kell csak megfelelő méretűeknek lenniük.



Előfordulhat olyan eset is, hogy koaxiális kábellel kell összekapcsolni a hullámvezetőt. Ennek két módja lehet. Az egyik, amikor az elektromos teret csatoljuk:



A másik pedig, amikor a mágneses teret csatoljuk:



Ezekon kívül lehetséges még sugárzókhöz (antennákhoz) csatolni. Ez a legegyszerűbb, azt ugyanis tölcser segítségével tehetjük meg. Gyakorlatilag szétnyitjuk a cső száját.

Üregrezonátorok: Nagy frekvencián nem lehetséges L és C tagok összekapcsolásával rezgőkört létrehozni. Erre vannak az úgynevezett üregrezonátorok. Ezeket úgy kell elképzelni, hogy egy csőtápvonalba beteszünk egy fém falakat, oda, ahol a térerősség amúgy is nulla. Ezzel azt érzük el, hogy lesz egy lezárt, üreges fémdobozunk, amibe be van zárva a tér, és

abban állóhullám alakul ki. Legyen l az üregrezonátorunk hossza. Ekkor $l = \frac{\Lambda}{2} p$, ahol p

nemnegatív egész szám. Ezek után $\Delta_{m,n} = \frac{2l}{p} = \frac{1}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r} \sqrt{\frac{1}{\lambda^2} - \frac{1}{\lambda_{h,m,n}^2}}}$. Rendezés után az

adódik, hogy $\lambda = \frac{2\sqrt{\mu_r \epsilon_r}}{\sqrt{\left(\frac{p}{l}\right)^2 + \left(\frac{m}{a}\right)^2 + \left(\frac{n}{b}\right)^2}}$. Ez lesz az üregrezonátorunk rezonancia

hullámhossza. A rezonancia frekvencia pedig $f = \frac{c}{\lambda}$. Az indexes sorrendje a továbbiakban

m, n, p lesz. A minimális értékeket TM módus esetén az 1,1,0 indexnél, TE módus esetén pedig 0,1,1 vagy 1,0,1 indexeknél kaphatjuk. Ha például $f=3\text{GHz}$ a rezonancia frekvencia, és ehhez kell egy kocka alakú rezonátor, akkor a következő lehetőségeink vannak: TE_{101} , TE_{011} , TM_{110} . A rezonátorban belül levegő van. Mivel kocka alakú, ezért $a=b=1$, így

$$\lambda = \frac{2}{\sqrt{\frac{2}{a^2}}} = \sqrt{2}a = \frac{c}{f} = 0.1\text{m}. \text{ Ebből az következik, hogy } a = \frac{0.1}{\sqrt{2}} \approx 7.1\text{cm}.$$

Felmerülhet a kérdés, hogy TM módusnál miért lehet $p=0$. Ennek az a magyarázata, hogy a TM_{11} módusú tér esetén E körülbelül állandó és merőleges a falakra. Így l értéke nem fix, az változhat.

Dielektromos hullámvezető: dielektromos hullámvezető például az üvegszál. Ennek tárgyalásához azonban a Bessel-függvények behatóbb ismerete szükséges, így csak a dielektromos réteggel fogunk foglalkozni. Z irányú terjedést vizsgálunk, x irányban nincs változás. Az áramsűrűség zérus, az időbeli változás szinuszos. A két közeg neve mag, illetve héj. A mag dielektromos állandója ϵ_1 , a héjé pedig ϵ_2 . Mi azonban együttesen fogjuk kezelni a két csoportot, és ϵ_i -vel jelöljük a dielektromos állandót, ahol $i=1$ vagy 2, attól függően, hogy a magról vagy a héjről van-e szó. Mind az elektromos, mind a mágneses térnek van x, y és z irányú komponense. Ismét elővesszük a Maxwell-egyenleteket.

$$\text{rot}\vec{H} = j\omega\epsilon\vec{E} = \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ 0 & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ H_x & H_y & H_z \end{vmatrix} = \vec{e}_x \left(\frac{\partial H_z}{\partial y} - \frac{\partial H_y}{\partial z} \right) + \vec{e}_y \frac{\partial H_x}{\partial z} - \vec{e}_z \frac{\partial H_x}{\partial y} \text{ Ha most felírjuk a}$$

komponensekre vonatkozó egyenleteket, akkor kapunk 3 egyenletet:

$$(1) \frac{\partial H_z}{\partial y} + j\beta H_y = j\omega\epsilon_i E_x$$

$$(2) -j\beta H_x = j\omega\epsilon_i E_y$$

$$(3) \frac{\partial H_x}{\partial y} = j\omega\epsilon_i E_z$$

Ez eddig három egyenlet hat ismeretlennel. Kell még három egyenlet, amit hasonló módon az indukciótörvényből kapunk.

$$(4) \frac{\partial E_z}{\partial y} + j\beta E_y = -j\omega\mu_0 E_x$$

$$(5) -j\beta E_x = -j\omega\mu_0 H_y$$

$$(6) \frac{\partial E_x}{\partial y} = -j\omega\mu_0 H_z$$

Az egyenletek felírásakor felhasználtuk, hogy $\frac{\partial}{\partial z} = j\beta$, illetve, hogy a két közeg

permeabilitása egyaránt μ_0 . Ezek után vegyük észre, hogy az (1), (5), (6) számú egyenletekben csak H_z , H_y , és E_x szerepel. Ez a három egyenlet tehát független a másik háromtól, így önmagukban megoldhatóak. Ezek a megoldások fogják adni a TE módusú terjedést. A (2), (3) és (4) számú egyenletek pedig csak H_x -et, E_y -t, és E_z -t tartalmazznak. Ezekből az egyenletekből a TM módusú terjedést kapjuk meg.

5) Gyakorlati példák

Pontforrás által keltett térerősség meghatározása r távolságban a Gauss-törvény segítségével:

Adott tehát egy pontforrásunk. Ez nyilván gömbszimmetrikus teret hoz létre maga körül. Ha most a ponttöltés köré felvesszünk egy r sugarú gömböt, kifelé mutató normálissal, hogy \vec{D} párhuzamos és egyirányú $d\vec{A}$ -val, hiszen \vec{E} radiális irányú. Vegyük most a Gauss-törvény bal oldalát: $\oint_A \vec{D} d\vec{A} = \int_A D dA$, a párhuzamosság, és egyirányúság miatt.

(Mert az integrál mögött szereplő $\vec{D} d\vec{A}$ kifejezés tulajdonképpen egy skaláris szorzat. Viszont ha két vektor párhuzamos, és egyirányú, akkor skaláris szorzatuk egyenlő a nagyságuk szorzatával.) A következő lépés az, hogy észrevesszük, hogy D a gömb felületén állandó nagyságú, így kihozható az integrál elé. $\int_A D dA = D \int_A dA$, ahol viszont $\int_A dA$ a gömb felülete.

Így azt kapjuk, hogy $\oint_A \vec{D} d\vec{A} = D * 4\pi * r^2$. Most nézzük a Gauss-törvény jobb oldalát:

$\int_V \rho dV = Q$, hiszen a gömbön belüli töltés az Q . Az eredményünk tehát a következő:

$D * 4\pi * r^2 = Q$. Ebből kifejezve E -t: $E = \frac{Q}{4\pi * \epsilon * r^2}$. Ha \vec{E} -ra vagyunk kíváncsiak, akkor

használjuk ki, hogy $\vec{E} = E \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|}$.

Hosszú, q töltéssűrűségű egyenes vezető térerősségének meghatározása r távolságban:

Ismét a Gauss-törvénnyel számolunk. Vegyünk fel egy r sugarú, l hosszú hengert a vezető köré, úgy, hogy a henger tengelye és a vezető egybeessen. A paláston a hengerszimmetria miatt \vec{D} ismét radiális irányú. Ebből kifolyólag \vec{D} és $d\vec{A}$ a paláston egyirányúak, és párhuzamosak. Az alapkörökön \vec{D} és $d\vec{A}$ merőlegesek egymásra. Ezért ott az integrál értéke nulla lesz. Nézzük most akkor a Gauss-törvény bal oldalát: $\oint_A \vec{D} d\vec{A} = \int_{\text{palást}} \vec{D} d\vec{A} + \int_{\text{alapkörök}} \vec{D} d\vec{A}$. Az

előzőek alapján ez továbbírva: $\oint_A \vec{D} d\vec{A} = \int_{\text{palást}} D dA = D \int_{\text{palást}} dA = D * 2\pi * r * l$. A jobb oldal pedig

$\int_V \rho dV = q * l$. Így azt kapjuk, hogy $D * 2\pi * r * l = q * l$. Ebből E -t kifejezve: $E = \frac{q}{2\pi * \epsilon * r}$.

Nagyméretű, adott töltéssűrűségű töltött sík térerősségének meghatározása r

távolságban: Ismét Gauss-törvény segítségével. Vegyünk fel a sík alatt és felett egyaránt d távolságban egy-egy A_0 méretű síkot. Nyilván a Gauss-törvény bal oldalán szereplő integrálban 0 lesz minden olyan tag, ahol \vec{D} és $d\vec{A}$ merőlegesek. Így azonnal írhatjuk, hogy: $\oint_A \vec{D} d\vec{A} = \int_{2 db A_0 \text{ méretű sík}} D dA = D \int_{A_0} dA = D * 2 * A_0$. A jobb oldal pedig $\int_V \rho dV = \sigma * A_0$. Így most azt

kaptuk, hogy $D * 2 * A_0 = \sigma * A_0$. Kifejezve E -t: $E = \frac{\sigma}{2\epsilon}$.

Ahhoz, hogy két pont között meg tudjuk mondani a feszültséget az kell, hogy ismerjük azok potenciáljait. A potenciált viszont egy referenciaponthoz viszonyítjuk. A referenciapont ponttöltés esetén a végtelenben van, hosszú vezető esetében (definíció szerint!) 1-ben

található. Továbbá tudjuk, hogy egy adott pont potenciálja: $\Phi(\vec{r}) = \int_{\vec{r}}^{\vec{r}_0} \vec{E} d\vec{l}$, ahol \vec{r}_0 a referenciapont.

Pontforrás elektromos mezejében található két pont: A és B. Mennyi a köztük lévő

feszültség? Tudjuk, hogy a ponttöltés elektromos mezeje $E = \frac{Q}{4\pi * \epsilon * r^2}$. Így Egy adott pont

potenciálja: $\Phi(\vec{r}) = \int_{\vec{r}}^{\vec{r}_0} \vec{E} d\vec{l} = \int_r^{r_0} \frac{Q}{4\pi * \epsilon * r^2} dr = \frac{Q}{4\pi * \epsilon} \left[\frac{-1}{r} \right]_r^{r_0} = \frac{Q}{4\pi * \epsilon * r}$. Így ha adott a két

pont helyvektora akkor felírhatjuk, hogy $U_{A \rightarrow B} = \Phi(r_A) - \Phi(r_B) = \frac{Q}{4\pi * \epsilon} \left(\frac{1}{r_A} - \frac{1}{r_B} \right)$.

Hosszú vezető mezejében található két pont: A és B. Mennyi köztük a feszültség? Az előző esethez hasonlóan járunk el. Egy adott pont potenciálja:

$\Phi(\vec{r}) = \int_{\vec{r}}^{\vec{r}_0} \vec{E} d\vec{l} = \int_r^{r_0} \frac{Q}{2\pi * \epsilon * r} dr = \frac{Q}{2\pi * \epsilon} * \ln\left(\frac{r_0}{r}\right) = \frac{Q}{2\pi * \epsilon} * \ln\left(\frac{1}{r}\right)$. Így a két pont közötti

feszültség: $U_{A \rightarrow B} = \Phi(r_A) - \Phi(r_B) = \frac{Q}{2\pi * \epsilon} * \ln\left(\frac{r_B}{r_A}\right)$.

Nagyméretű sík mezejében van két pont: A és B. Mennyi köztük a feszültség? A sík felületi töltéssűrűsége σ . Most látható, hogy a feszültség csak a z irányú komponensből fog

függeni. Így a potenciál: $\Phi(z) = \int_z^{z_0} \frac{\sigma}{2\epsilon} dz = \frac{\sigma}{2\epsilon} (z - z_0)$. Ha most például a síkot 0-nak

tekintjük, akkor $\Phi(z) = \frac{\sigma}{2\epsilon} * z$. Így a két pont közötti feszültség:

$$U_{A \rightarrow B} = \Phi(r_A) - \Phi(r_B) = z_A - z_B.$$

Síkkondenzátor kapacitása: Adott két, egymástól d távolságra lévő A felületű töltött fémlap. Az egyik töltése Q a másiké -Q. Tudjuk, hogy csak a lemezek között lesz térerősség, hiszen a lemezeken kívül Q és -Q terei kioltják egymást. Tudjuk, hogy egy síklap térerőssége

mindig $E = \frac{\sigma}{2\epsilon}$. Most nekünk két síkunk van, az eredő tér így szuperponálással

$E = \frac{\sigma}{2\epsilon} + \frac{\sigma}{2\epsilon} = \frac{\sigma}{\epsilon}$. Tudjuk még azt is, hogy $\sigma = \frac{Q}{A}$, így tehát $E = \frac{Q}{\epsilon A}$. A potenciál:

$\varphi = \int_x^{x_0} E dx = \int_x^d \frac{Q}{\epsilon A} dx = \frac{Q}{\epsilon A} (d - x)$. Most a nulla potenciált x=d-be tettük, x=0 pedig a Q töltésű

sík helye. Ezek alapján $U = \frac{Q}{\epsilon A} d$. Most már ki tudjuk számolni a kapacitást:

$$C = \frac{Q}{U} = \frac{Q}{\frac{Q}{\epsilon A} d} = \epsilon \frac{A}{d}.$$

Most a síkok közé két szigetelőt teszünk, úgy, hogy a szigetelők határfelülete merőleges legyen a síkokra. A szigetelők felülete A_1 és A_2 , $A = A_1 + A_2$. A kondenzátoron lévő feszültség: $U = E_1 d = E_2 d$. A kondenzátor töltése pedig: $Q = \sigma_1 A_1 + \sigma_2 A_2$. Tudjuk azt is, hogy

$\bar{D}_1 = \varepsilon_1 \bar{E}_1 = \varepsilon_1 \frac{U}{d}$, valamint $\bar{D}_2 = \varepsilon_2 \frac{U}{d}$. Ha most alkalmaznánk a Gauss- törvényt az egyik síklapot körülvevő felületre, azt kapnánk, hogy $Q=D \cdot A$, viszont tudjuk azt is, hogy $Q=\sigma \cdot A$, így tehát $D=\sigma$. Ez azért lesz jó, mert így fel tudjuk írni a kapacitást:

$$C = \frac{\varepsilon_1 \frac{U}{d} A_1 + \varepsilon_2 \frac{U}{d} A_2}{U} = \varepsilon_1 \frac{A_1}{d} + \varepsilon_2 \frac{A_2}{d}. \text{ Ebből látszik, hogy két párhuzamosan kapcsolt}$$

kondenzátor eredő kapacitása megegyezik a kapacitásaik összegével. Kérdés lehet még a kritikus térerősség is. Most ez egyszerű, ugyanis értelemszerűen a két dielektrikumban fellépő kritikus térerősségek közül a kisebbik lesz a meghatározó. $E_{\max} = \min\{E_{\text{krit}1}, E_{\text{krit}2}\}$. A maximális feszültség pedig $U_{\max} = E_{\max} \cdot d$.

Most a síkok közé úgy tesszük a szigetelőket, hogy azok határfelülete párhuzamos legyen a síkokkal. Az egyik vastagsága legyen d_1 , a másiké d_2 , és teljesüljön, hogy $d_1 + d_2 = d$. A

közeghatáron $D_1 = D_2 = \text{konstans}$. A térerősségről tudjuk, hogy $E_1 = \frac{D}{\varepsilon_1} = \frac{Q}{\varepsilon_1 A}$, valamint

$$E_2 = \frac{Q}{\varepsilon_2 A}. \text{ A potenciál: } \varphi = \int_x^d E dx = \begin{cases} \int_x^{d_2} E_2 dx = \frac{Q}{\varepsilon_2 A} (d - x) \\ \int_x^{d_1} E_1 dx + \int_{d_1}^x E_2 dx = \frac{Q}{\varepsilon_2 A} d_2 + \frac{Q}{\varepsilon_1 A} (d_1 - x) \end{cases}. \text{ A feszültséget}$$

megkapjuk $x=0$ helyettesítéssel a potenciálból: $U = \frac{Q}{\varepsilon_1 A} d_1 + \frac{Q}{\varepsilon_2 A} d_2$. A kapacitást pedig már

$$\text{nem nehéz számolni: } C = \frac{1}{\frac{d_1}{\varepsilon_1 A} + \frac{d_2}{\varepsilon_2 A}} = \frac{1}{\frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2}}. \text{ A maximális megengedhető térerősség}$$

most $E_{\max} = \min\{\varepsilon_1 E_{\text{krit}1}, \varepsilon_2 E_{\text{krit}2}\}$.

Két, adott sugarú gömb kapacitása: Adott tehát két gömb. Az egyiknek R_1 , a másiknak R_2 a sugara. Az egyik töltése Q , a másiké $-Q$. Egymástól h távolságra vannak, a középpontjaik az x tengelyen vannak. Ha egy olyan pontban nézzük a térerősséget, ami nincs az x tengelyen, akkor ott a két gömb terének szuperpozíciójával számolhatunk. Ez megadja a tér nagyságát és irányát is. Ha viszont az x tengely egy pontján vizsgálódunk, akkor az iránnyal nem kell törődni, azt tudjuk, hogy ott a pozitív töltésű gömb felől a negatív töltésű gömb felé mutat a térerősség. Legyen E^+ a pozitív töltésű gömb tere, E^- pedig a negatívé. Ekkor (az x tengelyen):

$$E(x) = E^+(x) + E^-(x) = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \frac{1}{x^2} + \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \frac{1}{(h-x)^2} = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \left(\frac{1}{x^2} + \frac{1}{(h-x)^2} \right). \text{ Ha } R_2 < R_1, \text{ akkor a kisebb}$$

sugarú gömbön lesz nagyobb a térerősség, azaz ($x = h - R_2$ helyettesítéssel)

$$E_{\max} = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \left(\frac{1}{(h-R_2)^2} + \frac{1}{R_2^2} \right). \text{ A potenciál: } \varphi(x) = \varphi^+ + \varphi^- = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \frac{1}{x} + \frac{-Q}{4\pi\varepsilon} \left(\frac{1}{x} - \frac{1}{h-x} \right). \text{ A}$$

$$\text{feszültség: } U = \varphi(x = R_1) - \varphi(x = h - R_2) = \frac{Q}{4\pi\varepsilon} \left(\frac{1}{R_1} - \frac{1}{h-R_1} - \left(\frac{1}{h-R_2} - \frac{1}{R_2} \right) \right). \text{ Van}$$

feszültségünk, és töltésünk. A kapacitás innen már csak egy lépés:

$$C = \frac{Q}{U} = \frac{4\pi\epsilon}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} - \left(\frac{1}{h-R_1} + \frac{1}{h-R_2}\right)}. \text{ Speciális esetben, ha } R_1=R_2=R, \text{ akkor a kapacitás:}$$

$$C = \frac{2\pi\epsilon}{\frac{1}{R} - \frac{1}{h-R}}. \text{ A továbbiakban ezzel számolunk. Szeretnénk tudni a maximális térerősséget}$$

$$\text{a feszültség függvényében. Azt már kiszámoltuk, hogy } E_{\max} = \frac{Q}{4\pi\epsilon} \left(\frac{1}{(h-R)^2} + \frac{1}{R^2} \right).$$

$$\text{Kiszámoltuk azt is, hogy } U = \frac{Q}{2\pi\epsilon} \left(\frac{1}{R} - \frac{1}{h-R} \right). \text{ Ebből kifejezve } \frac{Q}{4\pi\epsilon} \text{-t és beírva } E_{\max} \text{-ba,}$$

$$\text{megkapjuk a keresett függvényt. } \frac{Q}{4\pi\epsilon} = \frac{\frac{U}{2}}{\frac{1}{R} - \frac{1}{h-R}}. \text{ Így}$$

$$E_{\max}(U) = \frac{\frac{U}{2}}{\frac{1}{R} - \frac{1}{h-R}} \left(\frac{1}{(h-R)^2} + \frac{1}{R^2} \right).$$

Koaxiális kábel kapacitása: A koaxiális kábel belső sugara legyen R_1 , külső sugara R_2 , köztük ϵ dielektromos állandójú közeg. A belső vezetőkön legyen q töltéssűrűség, a külsőn pedig $-q$. A vizsgált kábel hossza legyen l . Ha adott egy $R_1 < r < R_2$ sugár, akkor oda felírhatjuk,

$$\text{hogy } 2\pi r l D = ql, \text{ azaz } D = \frac{q}{2\pi l}, \text{ és } E = \frac{q}{2\pi\epsilon r}. \text{ Ha esetleg } r > R_2, \text{ akkor } 2\pi r l D = 0, \text{ azaz}$$

$$D=0. \text{ Nézzük a potenciált: } \varphi(r) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{1}{r}. \text{ A kábel külső és belső felülete közti feszültség:}$$

$$U = \varphi(\text{belül}) - \varphi(\text{kívül}) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{R_2}{R_1}. \text{ Ezek alapján egy } l \text{ hosszú darab kapacitása:}$$

$$C = \frac{Q}{U} = \frac{ql}{\frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{R_2}{R_1}} = \frac{2\pi\epsilon l}{\ln \frac{R_2}{R_1}}. \text{ A maximális térerősség } R_1 \text{-felületén lesz, mert annak kisebb a}$$

$$\text{sugara. } E_{\max} = \frac{q}{2\pi\epsilon R_1}. \text{ A feszültség képletéből kifejezve } \frac{q}{2\pi\epsilon} \text{-t, és beírva a maximális}$$

$$\text{térerősség képletébe, megkapjuk, hogy } E_{\max}(U) = \frac{U}{\ln\left(\frac{R_2}{R_1}\right) R_1}.$$

Vezetőhenger, és vezető féltér kapacitása: Adott egy ideális vezetőképességű féltér, és felette h magasságban egy R sugarú henger, rajta q töltéssűrűséggel. A nullpotenciállal rendelkező síkot töltéstükrözéssel lehet figyelembe venni. Ezek szerint $-h$ magasságban egy $-q$

$$\text{töltésű henger van. A } z \text{ tengely mentén } z \text{ magasságban a térerősség: } E = \frac{q}{2\pi\epsilon} \left(\frac{1}{h-z} + \frac{1}{h+z} \right).$$

$$\text{A legnagyobb térerősség a henger felületén lesz. } E_{\max} = E(z = h - R) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \left(\frac{1}{R} + \frac{1}{2h - R} \right). \text{ A}$$

potenciál szintén csak a z iránytól fog függeni.

$\varphi(z) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{1}{h-z} + \frac{-q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{1}{h+z} = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{h+z}{h-z}$. A feszültség a henger és a féltér potenciálkülönbségeként adódik:

$$U = \varphi(\text{henger}) - \varphi(\text{féltér}) = \varphi(z = h - R) - \varphi(z = 0) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \left(\ln \frac{2h-R}{R} - \ln \frac{h}{h} \right) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{2h-R}{R}$$

A henger adott, l hosszára a kapacitás: $C = \frac{ql}{\frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{2h-R}{R}} = \frac{2\pi\epsilon l}{\ln \frac{2h-R}{R}}$. A maximális

térerősség a feszültség függvényében: $E_{\max}(U) = \frac{U}{\ln \frac{2h-R}{R}} \left(\frac{1}{R} + \frac{1}{2h-R} \right)$

Árammal táplált gömb tere: Adott egy R sugarú gömb, amibe I áram folyik. Kérdés a térerősség. Tudjuk, hogy $I = 4\pi R^2 J$. Ebből az áramsűrűség: $J = \frac{I}{4\pi R^2} = \sigma E$. Innen a

térerősség: $E = \frac{I}{4\pi\sigma R^2}$. Ha a nulla potenciál végtelen távol van, akkor a feszültség:

$U = \frac{1}{4\pi\sigma R}$. Ha két gömbünk van, és az egyikből ki-, a másikba belép az áram, akkor szuperpozícióval tudunk számolni.

Lépésfeszültség: Adott egy R sugarú gömb, ami h mélységbe van süllyesztve. A felszínen adott két pont közöttük $L=0,8\text{m}$ méter távolság van (ezért lépésfeszültség). Milyen messze kell lenni x irányban a gömbtől, hogy a lépésfeszültség maximális legyen? A megoldás egyszerű. A töltéstükrözést kell alkalmazni, de az áramlási tér szerint, ugyanis a föld vezetőképessége nem nulla. Így ott áram fog folyni. Tehát a tükrözött töltésnek nem változik

a töltése mínusz egyszeresre. Ezek után a potenciál x távolságban: $\varphi(x) = \frac{1}{2\pi\sigma} \frac{1}{\sqrt{x^2 + h^2}}$.

Ebből a lépésfeszültség: $U_{\text{lépés}} = \varphi(x) - \varphi(x+L)$. A maximumot ezek után Taylor-sorral célszerű közelíteni.

Ellenállás: Adott egy négyszögletes keresztmetszetű (axb méretű) gyűrű alakú vezető. Mennyi az ellenállása? Egyszerűen úgy kell vele számolni, mintha egyenes lenne:

$R = \frac{l}{\sigma A} = \frac{K}{\sigma ab}$, ahol K a kerület. Más megoldás: megszakítjuk a gyűrűt és rákapcsolunk U

feszültséget. Ekkor $U = \int_r^{r+a} E dl = 2\pi r E$, ahol r a sugár. Ebből az áramsűrűség: $J = \frac{\sigma U}{2\pi r}$. Az

áram ezekből: $I = b \int_r^{r+a} J dr$. Adott az áram és a feszültség. Ebből már lehet ellenállást

számolni.

Toroid: Adott egy N menetű, A felületű, R sugarú toroid. Mennyi az önindukciós

együtthatója? Tudjuk, hogy a mágneses térerősség N menet esetén $H = \frac{NI}{2\pi R}$. A fluxus N

menet esetén: $\Psi = NBA = N\mu HA = \frac{N^2 IA}{2\pi R} \mu = LI$. Ebből az önindukciós együttható:

$$L = \frac{N^2 A}{2\pi R} \mu.$$

Távvezeték1: Adott egy $l=20\text{km}$ hosszú távvezeték, a következő paraméterekkel:

$$\gamma = 1.1 \cdot 10^{-3} e^{j79.9^\circ} \frac{1}{\text{km}}, Z_0 = (818 - j145.7)\Omega, U_2=90\text{kV}, I_2 = 400e^{-j30^\circ} \text{ A}. \text{ Kérdés: } U_1 \text{ és } I_1.$$

Kezeljük a távvezetékét kétkapuként. A bementi mennyiségre felírhatjuk a következő

összefüggést: $U_1 = U_2 \cosh(\gamma l) + Z_0 I_2 \sinh(\gamma l)$, illetve $I_1 = \frac{U_2}{Z_0} \cosh(\gamma l) + I_2 \sinh(\gamma l)$. Innen

már csak számolni kell. $U_1 = 94 \cdot 10^3 e^{j3.85^\circ} \text{ V}$, illetve $I_1 = 399.5 e^{-j9.6^\circ} \text{ A}$

Távvezeték2: $Z_0 = 160\Omega$, ideális, légszigetelésű távvezeték. $L_1=500\text{m}$. Lezáró ellenállás:

$$Z_2 = (100 + j10)\Omega, U_1=110\text{V}, f=1\text{MHz}.$$

$$\beta = \frac{\omega}{c} = \frac{2\pi f}{c} = \frac{2\pi}{3} \cdot 10^{-2} \frac{1}{\text{m}}$$

$$\beta l = 3\pi + \frac{\pi}{3}$$

Lánc karakterisztika alapján: $U_1 = U_2 \left(\cos(\beta l) + Z_0 \frac{1}{Z_2} \sin(\beta l) \right)$. Ez alapján U_2 -re

$$U_2 = 66 e^{j245.05^\circ} \text{ V} \text{ adódik. Továbbá } I_2 = \frac{U_2}{Z_2} = 0.67 e^{j239.25^\circ} \text{ A}$$

Távvezeték3: Ebben a példában két távvezeték lesz összekapcsolva. Megnézzük, hogy ilyenkor mi a teendő. Legyen a TV ideális, és légszigetelésű. A második távvezeték lezárása

$Z_3 = (120 + j40)\Omega$. További adatok: $Z_{10}=100\Omega$, $Z_{20}=160\Omega$, $f=50\text{MHz}$, $U_1=60\text{V}$, $l_1=10\text{m}$,

$l_2=0.5\text{m}$. A feladatban jelöljük g -vel a βl szorzatot. Nincs más dolgunk ezután, minthogy

kétszer alkalmazzuk a lánckarakterisztika egyenleteit: $U_1 = U_2 \cos g_1 + jZ_{10} I_2 \sin g_1$. Ez

tovább írva: $U_1 = \left(\underbrace{U_3 \cos g_2 + jZ_{20} I_3 \sin g_1}_{=U_2} \right) \cos g_1 + jZ_{10} \left(\underbrace{\frac{U_3}{Z_{20}} \cos g_2 + jI_3 \sin g_1}_{=I_2} \right) \sin g_1$.

Rendezgetés, és számolás után kijön, hogy $U_3 = \frac{U_1}{0.417 + j0.864} = 62.3 e^{j15.15^\circ} \text{ V}$, valamint

$$I_3 = \frac{U_3}{Z_3} = 0.493 e^{j97.24^\circ} \text{ A}.$$

Távvezeték4: Képzeld el azt az esetet, amikor egy távvezetékre négy másik, teljesen egyforma távvezeték kapcsolódik. Ez a négy távvezeték egymáshoz képest párhuzamosan van kötve. Mindegyik végén ugyanolyan lezáró ellenállás van. Ilyen például adótornyokban fordulhat elő. Mit tudunk ilyenkor mondani? Az a teendőnk, hogy mind a négy távvezeték helyettesítjük egyetlen impedanciával, majd ezek eredő impedanciájával zárjuk le az első távvezetékünket.

Távvezeték5: Adott egy távvezeték, a következő adatokkal: U_1, U_2, Z_0, β, l . Kérdés $U(z)$ és $I(z)$. Megoldás: Ismerjük a távíróegyenletek megoldásait: $U(z) = U^+ e^{-\gamma z} + U^- e^{\gamma z}$, és

$$I(z) = \frac{U^+}{Z_0} e^{-\gamma z} - \frac{U^-}{Z_0} e^{\gamma z}. \text{ Ezekbe először } z=0\text{-t majd } z=l\text{-t helyettesítve két egyenletet kapunk}$$

két ismeretlennel. Ezt megoldani nem nehéz. A függvények ismeretében pedig akár a feszültség illetve áram maximumát, és maximumának helyét is megadhatjuk.

Távvezeték6: Adott egy távvezeték a következő paraméterekkel: $Z_0 = 75\Omega, l=200\text{m}$,

$$\omega = 5 \cdot 10^6 \frac{\text{rad}}{\text{s}}, \text{ légszigetelésű, ideális, a generátor belső ellenállása: } R_1 = 12\Omega, \text{ a lezárás:}$$

$$Z_2 = (100 + j200)\Omega, U_0=100\text{V. Kérdések: reflexió tényező, } U(z), \text{ maximális és minimális feszültség.}$$

$$\text{A reflexió tényező: } r = \frac{Z_2 - Z_0}{Z_2 + Z_0} = 0.7584e^{j0.595}. \text{ A feszültség függvényének}$$

meghatározásához pedig így járunk el. A távíróegyenletek megoldásaiba $z=0$ -t és $z=l$ -t helyettesítünk be. Ezzel kis számolgatással ki is jön az eredmény: $U^+ = 55.93e^{-j0.075} \text{ V}$ és $U^- = 42.42e^{j0.136} \text{ V}$. Adott tehát U^+, U^- és r . Ekkor a feszültség függvénye:

$$U(z) = U^+ (e^{-j\beta z} + |r| e^{j\beta z + \delta}). \text{ Ebből következően: } |U_{\max}| = U^+ (1 + |r|), \text{ és } |U_{\min}| = U^+ (1 - |r|).$$

Távvezeték7: A speciális lezárásokkal ellátott távvezetékekkel is könnyű dolgozni. Például

ha egy C kapacitású kondenzátorral van lezárva a TV, akkor $Z_2 = \frac{1}{j\omega C}$ lesz a lezáró

impedancia. Tekercs esetén pedig $Z_2 = j\omega L$.

Síkhullám1: Adott a síkhullám frekvenciája: $f=2000\text{MHz}$, szabadtéri hullámhossza: $\Lambda = 10\text{cm}$, $\mu_r = 1$. Kérdés ϵ_r , ha ideális a dielektrikum.

$$\text{Tudjuk, hogy } \beta = \frac{\omega}{v} = \omega \sqrt{\epsilon \mu} = \frac{2\pi}{\Lambda}, \text{ , valamint } \Lambda = \frac{\lambda}{\sqrt{\epsilon_r \mu_r}} \text{ Ez alapján } \lambda = 15\text{cm} \text{ , és}$$

$$\sqrt{\epsilon_r} = \frac{\lambda}{\Lambda}. \text{ Így a relatív dielektromos állandó 2.5-tel egyenlő.}$$

Síkhullám2: Egy $f=10\text{MHz}$ frekvenciájú síkhullám $\sigma = 0$; $\epsilon_r = 4$; $\mu_r = 1$ tulajdonsággal rendelkező falnak ütközik. A feladat az, hogy egy másik falat kell ez elé tenni, aminek $\sigma = 0$; $\epsilon_r = 1$; $\mu_r = 1$ tulajdonságai vannak, úgy, hogy az elrendezés reflexiómentes legyen. Milyen messze kell tenni a falat?

A megoldás során $\frac{\lambda}{4}$ -es impedancia transzformációt kell végrehajtani. Ez során megkapjuk,

$$\text{hogy } \Lambda = \frac{\lambda}{\sqrt{\mu_r \epsilon_r}} = \frac{c}{f \sqrt{2}} = 21.22\text{m}. \text{ Innen az } l \text{ távolság: } l = \frac{\Lambda}{4} = 5.23\text{m}.$$

Síkhullám3: Adott két ideális szigetelő. $\epsilon_1 = 4\epsilon_0$; $\mu_1 = \mu_2 = \mu_0$; $\epsilon_2 = 2\epsilon_0$. Azt mondhatjuk,

hogy $E_2 = E_2^+$, mert nincs jobbról jövő visszavert hullám. Tudjuk, hogy $Z = \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}}$, ezért

behelyettesítve az adatokat, a reflexió tényezőre $r=0.172$ adódik. Ha a szigetelők

veszteségesek, akkor figyelembe kell venni, hogy $\tan \delta = \frac{\sigma}{\omega \varepsilon}$. Ekkor a komplex permittivitással számolunk: $\varepsilon_K = \varepsilon(1 - j \tan \delta)$. Természetesen, ha $\tan \delta$ kicsi, akkor el is lehet hanyagolni, és közelíteni a feladat megoldását az ideális esettel.

Fémfelületre beeső síkhullám: Ha levegőből esik például rézre a síkhullám, akkor tudjuk,

hogy $Z_0 = 120\pi\Omega$, valamint $Z_{10} = \sqrt{\frac{j\omega\mu}{\sigma + j\omega\varepsilon}} \approx \sqrt{\frac{\omega\mu}{\sigma}} e^{j\frac{\pi}{4}} = 3.7 * 10^{-4} e^{j\frac{\pi}{4}}$. Ezen adatok

alapján a reflexiós tényező igen jó közelítéssel: $r \cong -1$. Ha kiszámítjuk ennek a pontos értékét, akkor megkaphatjuk, hogy a továbbhaladó hullám amplitúdója körülbelül 10^{-7} nagyságrendű. Ezt pedig már el lehet hanyagolni.

6) Matematikai emlékeztető

Vonalintegrál: Adott egy $l(t): \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^3$ görbe, és egy $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ függvény. Az l görbe kezdőpontjai: $A=l(\alpha)$ és $B=l(\beta)$. Ekkor az f függvény l görbe menti vonalintegrálján értjük a

$$\text{következőt: } \int_l \vec{f} d\vec{l} = \int_\alpha^\beta \left\langle \vec{f} \circ \vec{l}, \frac{d\vec{l}}{dt} \right\rangle dt.$$

Felszín szerinti integrál: Adott $F(u,v): \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^3$ felület, és $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$ függvény. Ekkor f F felszín szerinti integrálja: $\int_F \vec{f} \times d\vec{F} = \int_T \vec{f} \circ \vec{F} \cdot \left| \frac{d\vec{F}}{du} \times \frac{d\vec{F}}{dv} \right| dudv$, ahol T az F paraméterezése szerinti integrálási tartomány.

Felületi integrál: Adott $F(u,v): \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^3$ felület, és $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ függvény. Ekkor f F felületi integrálja: $\int_F \vec{f} d\vec{F} = \int_T \left\langle \vec{f} \circ \vec{F}, \frac{d\vec{F}}{du} \times \frac{d\vec{F}}{dv} \right\rangle dudv$, ahol T az F paraméterezése szerinti integrálási tartomány.

Nabla differenciáloperátor: A nabla (∇) egy formális vektor, 3 dimenzióban, Descartes koordinátarendszerben: $\left(\frac{\partial}{\partial \vec{e}_i} \quad \frac{\partial}{\partial \vec{e}_j} \quad \frac{\partial}{\partial \vec{e}_k} \right)$.

Laplace differenciáloperátor: Egy vektormező gradienseinek divergenciáját a Laplace operátorral tudjuk megadni. Jele: Δ . Descartes koordinátarendszerben a Laplace operátor a nabla operátor „négyzetével” egyenlő, azaz a nabla operátor ismétlésével a Laplace operátort kapjuk.

Divergencia: Adott $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}$ függvény. Divergenciája a Descartes-féle

koordinátarendszerben: $\text{div } f = \langle \nabla, f \rangle = \frac{\partial f}{\partial \vec{e}_i} + \frac{\partial f}{\partial \vec{e}_j} + \frac{\partial f}{\partial \vec{e}_k}$. Bázisfüggetlen értelmezés:

$$\text{div } f = \lim_{V \rightarrow 0} \frac{1}{V} \oint_A f dA, \text{ ahol } V \text{ az } A \text{ által határolt térrész.}$$

Rotáció: Adott $f: \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^3$ függvény. Rotációja a Descartes-féle koordinátarendszerben:

$$\text{rot } f = \nabla \times f = \begin{vmatrix} \vec{e}_i & \vec{e}_j & \vec{e}_k \\ \frac{\partial}{\partial \vec{e}_i} & \frac{\partial}{\partial \vec{e}_j} & \frac{\partial}{\partial \vec{e}_k} \\ f_1 & f_2 & f_3 \end{vmatrix}. \text{ Bázisfüggetlen értelmezés: } \text{rot } f = \lim_{A \rightarrow 0} \frac{1}{A} \oint_l f dl.$$

Gauss-Osztrogradszkij-tétel: $\oint_A \vec{F} d\vec{A} = \int_V \text{div } \vec{F} dV$, ahol A a V felszíne.

Stokes-tétel: $\oint_l \vec{F} d\vec{l} = \int_A \text{rot } \vec{F} d\vec{A}$, ahol l az A felület határoló görbéje.

Green-azonosság: Először nézzük meg, hogy mivel egyenlő $\text{div}(\phi \text{ grad } \phi)$. A szorzat deriválására vonatkozó összefüggés alapján

$$\text{div}(\phi \text{ grad } \phi) = \nabla(\phi * \nabla \phi) = \nabla \phi * \nabla \phi + \nabla \nabla \phi * \phi = (\text{grad } \phi)^2 + \phi \Delta \phi. \text{ Alkalmazzuk ez után a}$$

jobb és a bal oldalakra a Gauss-Osztrogradszkij-tételt! Azt fogjuk kapni, hogy:

$$\oint_A \phi \operatorname{grad} \phi d\vec{A} = \int_V (\operatorname{grad} \phi)^2 dV + \int_V \phi \Delta \phi dV . \text{ Ezt nevezzük Green-azonosságnak.}$$

Dupla rotáció: $\operatorname{rot} \operatorname{rot} \vec{X} = \operatorname{grad} \operatorname{div} \vec{X} - \Delta \vec{X}$, ahol $\Delta \vec{X} = \begin{pmatrix} \Delta A_x \\ \Delta A_y \\ \Delta A_z \end{pmatrix}$. Vegyük észre, hogy \vec{X} nem

egyértelmű, ugyanis ha $\vec{Y} = \vec{X} - \operatorname{grad}(u)$ alakú, akkor $\operatorname{rot} \vec{Y} = \operatorname{rot} \vec{X} - \operatorname{rot} \operatorname{grad}(u)$, de $\operatorname{rot} \operatorname{grad}(u) \equiv 0$, így $\operatorname{rot} \vec{Y} = \operatorname{rot} \vec{X}$. Az egyértelműséghez kellene $\operatorname{div} \vec{X}$. $\operatorname{div} \vec{X}$ megválasztását mértékválasztásnak nevezzük.