

A) Az elektromágneses tér forrásmennyiségei és a köztük lévő kapcsolat

Az EMT forrása: töltés és áram

$$\text{Lorentz: } \vec{F} = q (\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

TÖLTÉS  
 $q_e = 1.6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$

$$Q = 1 \text{ pC} \quad N \approx 10^{17}$$

o töltésmegmaradás


$$|\vec{F}| = \frac{|Q_1| \cdot |Q_2|}{4\pi\epsilon r_{12}^2}$$


$$\epsilon = \epsilon_0 \cdot \epsilon_r \quad \epsilon_0 = \frac{10^{-9}}{4\pi \cdot 9} \frac{\text{As}}{\text{Vm}}$$

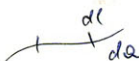
permittivitás

töltésmodellek:

pontszerű  $Q_e$   $Q(t) \Rightarrow [As] [C]$

térfogat:   $\frac{dV}{dQ} \lim_{dV \rightarrow 0} \frac{dQ}{dV} = \underline{S(\vec{r}, t)}$   $[\frac{C}{m^3}]$

felületi:   $\frac{da}{dQ} \lim_{da \rightarrow 0} \frac{dQ}{da} = \underline{S(\vec{r}, t)}$   $[\frac{C}{m^2}]$

vonalmenti:   $\frac{dl}{dQ} \lim_{dl \rightarrow 0} \frac{dQ}{dl} = \underline{q(\vec{r}, t)}$   $[\frac{C}{m}]$

összegező:

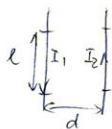


$$Q^{(t)} = \int_V S(\vec{r}, t) dV + \int_a S(\vec{r}, t) da + \int_l q(\vec{r}, t) dl + \sum_k Q_k$$

időbeli függő modell

ÁRAM a töltés időbeli megváltozásán

$$j(t) = \frac{dQ(t)}{dt} \quad [A]$$



$$|\vec{F}| = \frac{j_1 j_2}{2\pi d} \mu l$$

$\mu$ : mágneses permeabilitás

$$\mu = \mu_0 \mu_r$$

$$\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7} \frac{Vs}{Am}$$

# árammodell

áramúritéség

felület



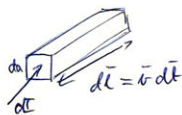
$$\vec{J}(\vec{r}, t) = \lim_{da \rightarrow 0} \frac{d\vec{I}}{da}$$

vonalmenti



$$K = \lim_{dl \rightarrow 0} \frac{dI}{dl}$$

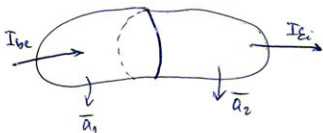
vonalra mentépes



$$\vec{J} = \frac{d\vec{I}}{da} = \frac{dQ}{dt} \cdot \frac{l}{da} = \frac{S dv}{dt da} = \frac{S dl}{dt} = S \cdot v$$

$$\vec{J}(\vec{r}, t) = S^+ \cdot \vec{v}^+ + S^- \cdot \vec{v}^-$$

Kapcsolat:  $(\vec{J}(\vec{r}, t) \text{ és } S(\vec{r}, t))$



$$I_{be} - I_{ki} = \frac{dQ}{dt}$$

$$-\int_{a_1} \vec{J} \cdot d\vec{a} - \int_{a_2} \vec{J} \cdot d\vec{a} = \frac{d}{dt} \int_V S dv =$$

$$= \int_V \frac{\partial S}{\partial t} dv = - \int_a \vec{J} \cdot d\vec{a} \stackrel{G.O.}{=} - \int_V \text{div } \vec{J} dv$$

$$\int_V \left( \frac{\partial S}{\partial t} + \text{div } \vec{J} \right) dv \equiv 0 \quad \text{föltételek megmaradása}$$

$$\text{div } \vec{J} + \frac{\partial S}{\partial t} = 0 \quad \text{folytonossági egyenlet}$$

2. Az elektromágneses tér intenzitásvektorai és kapcsolataik

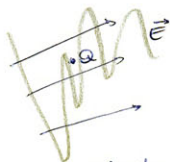
térjellemező:  $E \ D \ H \ B$

Intenzitás: elektromos terelesség ( $E$ ), mágneses indukció ( $B$ )

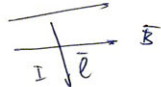
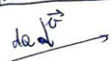
Elektromos terelesség:  $E \rightarrow (r, t)$

$$\underline{\frac{F}{Q} = E} \quad \left[ \frac{V}{m} \right]$$

egységnyi töltésre ható erő



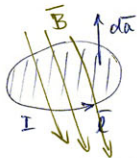
Mágneses indukció:



$$dF = dQ(\vec{v} \times \vec{B}) = da \left( \frac{d\vec{l}}{dt} \times \vec{B} \right) = \frac{dQ}{dt} (d\vec{l} \times \vec{B}) = \int (d\vec{l} \times \vec{B})$$

vektorok:  $F = \int \vec{l} \times \vec{B}$

$$\Rightarrow \left[ B = \frac{\mu_0}{4\pi} \left[ \frac{v}{r^2} \right] \right]$$



mágneses dipólus:

$$m = I da$$

$$\vec{T} = \vec{m} \times \vec{B} \quad \text{forgatómomentum}$$

Elektromos feszültség, potenciál

$P_1 - P_2$  fesz:  $U_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{l}$



$$W_{12} = \int_{P_1}^{P_2} \vec{F} d\vec{l} = Q \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{l} = Q U_{12} = Q \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{l} = Q \cdot U$$

$$\int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{l} - \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{l} = 0$$

$$\oint \vec{E} d\vec{l} = 0$$

$\rightarrow$  időtlen állapotú EMF esetén

konzervatív  
völter

potenciál:  $W(P_0) = 0$

$$W_{P_0} = Q \int_{P_0}^P \vec{E} d\vec{l} = Q \cdot \phi(P)$$

$$\underline{\phi(P) = \int_P^{P_0} \vec{E} d\vec{l}}$$



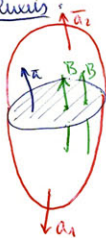
$$U_{12} = \phi_1 - \phi_2$$

skalárpotenciál:  $\phi(r) = \int \vec{E} d\vec{l}$

$$d\phi = -E d\vec{l}$$

$$E = -\text{grad}\phi$$

mágnese fluxus



$$\Psi = \int_a \vec{B} \cdot d\vec{a}$$

$$\int_{a_1} \vec{B} \cdot d\vec{a}_1 = \int_{a_2} \vec{B} \cdot d\vec{a}_2$$

$$\oint_a \vec{B} \cdot d\vec{a} = 0$$

$$\oint \vec{B} \cdot d\vec{a} = 0$$

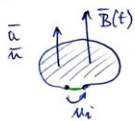
$$\int_V \text{div} \vec{B} \, dV = 0$$

fontanulentes

- sehol nem  $\nabla \cdot \vec{B} = 0$  erdölöl
- sehol nem  $\nabla \cdot \vec{B} = 0$  végül

$$\text{div} \vec{B} = 0$$

Intenzitás elterjedése:  $(\vec{E}(\vec{r}, t), \vec{B}(\vec{r}, t))$



Faraday

$$\mathcal{U}_i = -\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \int_a \vec{B} \cdot d\vec{a} = -\int_a \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$$

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_a \text{rot} \vec{E} \cdot d\vec{a} = \int_a \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$$

STOKES

$$\int_a (\text{rot} \vec{E} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}) \cdot d\vec{a} = 0$$

$$\text{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{div}(\text{rot} \vec{E}) = 0 \Rightarrow -\text{div} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\frac{\partial}{\partial t} (\text{div} \vec{B}) = 0$$

mágn. indukció változása megváltozik is nulla.

3. Az elektromágneses tér geometriai vektorai és kapcsolataik

$\vec{D}$  elektrai vektor (villamos fluxussűrűség)

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$$

$$\frac{As}{m^2}$$

$\vec{D}(\vec{r}, t)$

$\vec{H}$  mágneses térerősség

$$\vec{H} = \frac{1}{\mu_0} \vec{B}$$

$$\frac{A}{m}$$

$$\oint_C \vec{E} d\vec{l} = \frac{1}{\epsilon_0} Q$$

elektromos Gauss

$$\int_a^b \vec{D} da = \int_V \text{Sol} dv$$

↓ 0-0.

$$\int_V \text{div} \vec{D} dv = \int_V \text{Sol} dv \rightarrow \int_V (\text{div} \vec{D} - S) dv = 0$$

$$\oint_C \vec{E} dl = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$\oint_C \vec{D} dl = Q$$

$$\text{div} \vec{D} = S$$

újon formájában.

geometriai összefüggés

$$\oint_C \vec{B} d\vec{l} = \mu \int_a^b \vec{I} da$$

$$\oint_C \vec{H} d\vec{l} = \int_a^b \vec{I} da$$

$$\oint_C \vec{J} da = 0$$

árfelület árammentes

$$\vec{B}(\vec{r}, t) = \mu \vec{H}(\vec{r}, t)$$

$$\oint_C \vec{B} dl = \mu \cdot I$$



→ a két burkolatú nem ugyanaz.

→ főleg feladatmegoldás

$$\oint_C \vec{J} da + \int_V \frac{\partial S}{\partial t} dv = 0$$

↓ 0-0.

$$\int_V (\text{div} \vec{J} + \frac{\partial S}{\partial t}) dv = 0$$

Ady-főnyomósság' egyenlet

$$\text{div} \vec{J} + \frac{\partial S}{\partial t} = 0$$

$$\text{div} \vec{J} + \frac{\partial}{\partial t} \text{div} \vec{D} = 0$$

$$\text{div} \vec{J} = - \text{div} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\text{div} (\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) = 0$$

teretési áram

← elektrai áram

$$\vec{J}_{\text{total}} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\oint_C \vec{H} d\vec{l} = \int_a^b (\vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}) da$$

↓ Stokes

$$\int_C \text{rot} \vec{H} d\vec{l}$$

$$\text{rot} \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

árfelületen is teljesül

1) Az elektromágneses tér jellegzetessége vonatkozó folytonossági és peremfelt.

polarizációs vektor:

$$\vec{P} = \lim_{dV \rightarrow 0} \frac{1}{dV} \sum_{i=1}^N \vec{P}_i \quad \vec{P}_i = Q_i \cdot \vec{a}$$

$$\vec{P} = \epsilon_0 \cdot \vec{E} \quad \vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \epsilon_0 \underbrace{(1+k)}_{\epsilon_r} \vec{E}$$

mágnesseltség

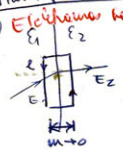
$$\vec{M} = \lim_{dV \rightarrow 0} \frac{1}{dV} \sum_{i=1}^N \vec{m}_i = \vec{M} \quad \vec{m}_i = I d\vec{a} \quad \text{érintő eltek. körárama}$$

$$\vec{M} \sim k \vec{H} \quad \vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M}) = \mu_0 \underbrace{(1+k)}_{\mu_r} \vec{H}$$

beírtakot kérelem: a főtétel mehváltás és  $\vec{F} = \vec{D} (\vec{E} + \vec{E}_b)$

Határfeltételek

1) Felületi töltés



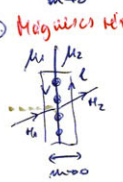
$$\oint \vec{E} d\vec{l} = - \int \frac{\partial B}{\partial t} d\vec{a}$$

$$-E_{1t} \cdot l + E_{2t} \cdot l = 0$$

$$E_{1t} = E_{2t}$$

ha az apró kör felületén van töltés  $\rightarrow \sigma \rightarrow \infty, f \rightarrow 0$   
 $E_t = 0$

2) Mágneses kéretés



$$\oint \vec{H} d\vec{l} = \int \frac{\partial B}{\partial t} d\vec{a}$$

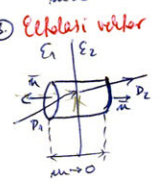
$$-H_{1t} \cdot l + H_{2t} \cdot l = K \cdot l$$

$$H_{2t} - H_{1t} = K$$

ha  $f \rightarrow 0 \Rightarrow H_t$  folytonos  
 de ferromágneses  $\mu \rightarrow \infty$   
 $H = \frac{B}{\mu} \rightarrow 0 \Rightarrow H_t = 0$

a felület síkjában folyó áram esetén a felület áramirányával megfelelően van a tangenciális összetétel

3) Elektrosi vektor



$$\oint \vec{D} d\vec{a} = \int \text{grad} \phi d\vec{a} = \frac{\rho_{\text{el}} \Delta A}{\epsilon_0}$$

$$-D_{1n} a + D_{2n} a = \sigma A$$

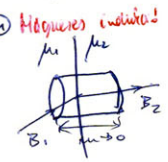
$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma A$$

$\mu \rightarrow 0 \Rightarrow \psi \rightarrow 0$

ynk, ha a közeletében felületi töltés elhelyezkedik el

$$D_{2n} = D_{1n}$$

4) Mágneses indukció



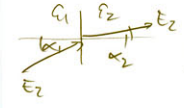
$$\oint \vec{B} d\vec{a} = 0$$

$$-B_{1n} a + B_{2n} a = 0$$

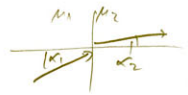
$$B_{1n} = B_{2n}$$

Törési tényező:

$$\frac{f_{K1}}{f_{K2}} = \frac{E_{1t}}{E_{1n}} \cdot \frac{E_{2n}}{E_{2t}} = \frac{E_{2n}}{E_{1n}} = \frac{D_{2n}}{\epsilon_2} \cdot \frac{\epsilon_1}{D_{1n}} = \frac{E_1}{E_2} \quad \text{ha } G=0$$

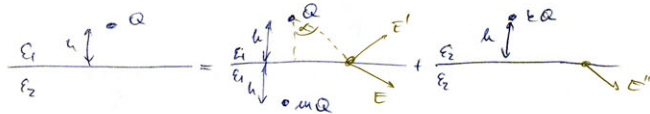


$$\frac{f_{K1}}{f_{K2}} = \frac{B_{1t}}{B_{1n}} \cdot \frac{B_{2n}}{B_{2t}} = \frac{\mu_1 H_{1t}}{\mu_2 H_{2t}} = \frac{\mu_1}{\mu_2}$$



ha  $k=0$

Folytonossági feltételek ~ dielektrikus felület



$$E_{1t} = E_{2t} : \frac{Q}{4\pi\epsilon_1} \frac{1}{r^2} \sin\alpha + \frac{mQ}{4\pi\epsilon_1} \frac{1}{r^2} \sin\alpha = \frac{kQ}{4\pi\epsilon_2} \frac{1}{r^2} \sin\alpha$$

$$\frac{(1+m)}{\epsilon_1} = \frac{k}{\epsilon_2}$$

$$E_{2n} = E_{1n} : \frac{Q}{4\pi r^2} \cos\alpha - \frac{mQ}{4\pi r^2} \cos\alpha = \frac{\epsilon Q}{4\pi r^2} \cos\alpha$$

$$1-m = k$$

$$\left. \begin{array}{l} \frac{(1+m)}{\epsilon_1} = \frac{k}{\epsilon_2} \\ 1-m = k \end{array} \right\} \begin{array}{l} \epsilon_2(1+m) = \epsilon_1(1-m) \\ \downarrow \\ m = \frac{\epsilon_1 - \epsilon_2}{\epsilon_1 + \epsilon_2} \\ \epsilon = \frac{2\epsilon_2}{\epsilon_1 + \epsilon_2} \end{array}$$

ha  $\epsilon_2 = \infty$ :  $m = 1$ ,  $\epsilon = 0$

$$\frac{\epsilon_1}{\epsilon_2 = \infty} \begin{array}{l} \uparrow \sigma \\ \downarrow \sigma' \end{array} \Rightarrow \frac{\epsilon_1}{\epsilon_1} \begin{array}{l} \uparrow k \\ \downarrow \epsilon \\ \downarrow -\sigma \end{array} \quad \left( \frac{\epsilon_1 \cdot \sigma}{\epsilon_1 \cdot \sigma'} = \frac{\epsilon_1 \cdot \sigma}{\epsilon_2} \right)$$

Dirichlet - elektrod  $\Phi = 0$

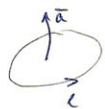
Neumann - kövonal  $\frac{\partial \Phi}{\partial n} = 0$

inclusion N:  $D_n = -\text{grad} \Phi \cdot \vec{n}$

$$E = -\text{grad} \Phi = E_t + E_n$$

① A Maxwell-egyenletek integrális és differenciális alakjait

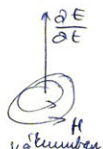
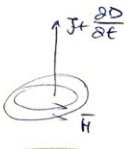
I. Általánosított gerjesítési törvény



$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \int_a \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{a}$$

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

„folyamassági”  
egyenlet!



„árfolyamassági”  
↓  
dE/dt

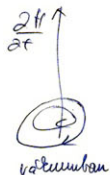
↓  
H  
váltakozó

II. Faraday

indukciós törvény

$$\oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \int_a \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{a}$$

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$



a mágneses és az elektromos áram együtt diszperziósmentes

III. Nincs mágneses töltés

Mágneses Gauss

$$\oint_a \vec{B} \cdot d\vec{a} = 0$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

IV.  $\oint_a \vec{D} \cdot d\vec{a} = \int_a \rho \, dv$

Elektromos Gauss

összes töltés

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

V. Az anyag jellemzői

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

$$\vec{B} = \mu \vec{H} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{M})$$

$$\vec{J} = \vec{j} (\vec{E} + \vec{E}_b) \quad \text{differenciális Ohm-törvény}$$

$$\text{VI. } w = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} + \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B} \quad w = \frac{1}{2} \vec{E} \cdot \vec{D} + \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B}$$

I:  $\text{div rot } \vec{H} \equiv 0 = \text{div} \left( \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right)$   
folyamassági egyenlet

II:  $\text{div rot } \vec{E} \equiv 0 = \text{div} \left( - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) = - \frac{\partial}{\partial t} \text{div } \vec{B}$   
 $\text{div } \vec{B} = \text{all.} = 0$



## Mondanivalók:

- differenciálétel: egy pont körüli környezetet vizsgál le („környezet”)
- derivációs egyenlet: a tér pillanatnyi érintőjével ismeretében  
leírja a tér jövőbeni alakulását
- a megoldást az adott időpillanattól kezdve keressük  
→ a jelenség előlelteti kezdő feltételekkel az újat meg

külsőleg: időt felvázolva paraméterfeltétel.

nyitott végtelemlen tartomány és határérték

⑥ Az elektrodinamika felosztása  
Maxwell-egyenletek: tér- és időfüggő egyenletek.

⑦ időben állandó EMT  $\frac{\partial}{\partial t}(\cdot) = 0$   
(időből független)

### ELEKTROSTATIKA

$$\text{rot } \vec{E} = 0 = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{div } \vec{D} = \rho$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}$$

### STACIONÁRIUS ÁRAMLÁS

$$\text{rot } \vec{E} = 0$$

$$\text{div } \vec{J} = 0$$

$$\vec{J} = \sigma(\vec{E} + \vec{E}_b)$$

$\vec{J} \neq 0$ , de a főtér melegeg  
az időben nem vlt.

### MAGNETOSTATIKA

$$\text{rot } \vec{H} = 0 = \text{rot } \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad (\vec{J} = 0)$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{H}') \quad \vec{H}' = 0$$

### STACIONÁRIUS MÁGNESES

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\vec{B} = \mu_0 (\vec{H} + \vec{H}') \quad \vec{H}' = 0$$

$\vec{J}$  adott

időben is megmaradó mennyiségek függvények

⑧ időben változó EMT  $\rightarrow$  elektromágneses hullámok

a) lassan változó:  $\rightarrow$  eltekintünk az időbeli áramtól

$$\left| \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right| \ll \left| \vec{J} \right| \rightarrow \text{kvázistacionárius}$$

az elektromos tétl által keltett  
mágneses tétl eltekintünk

$$\text{rot } \vec{H} = \vec{J}$$

$$\text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\text{div } \vec{J} = 0$$

$$\text{div } \vec{B} = 0$$

$$\vec{J} = \sigma \vec{E}$$

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

b) elektromágneses hullámok

Maxwell-egyenletek teljes rendszere

$$|\vec{B}| \gg |j\omega \vec{E}|$$

$$\sigma \gg \omega \epsilon = 2\pi f \epsilon$$

$$f \ll \frac{\sigma}{2\pi \epsilon}$$

pl. hely: 20 MHz

$\rightarrow$  már összemérhető a  
váltakozó és az áramerősséggel.

$$\text{rot } \vec{H} = (\sigma + j\omega \epsilon) \vec{E}$$

⑦ Az elektromágneses tér energiásulcsokra az energiaáramokra  
 matematikailag összefüggései  
 (energiaáram)

mindkét csatlakozás között végez.

$$F = Q \cdot E \rightsquigarrow F = g \cdot E \rightsquigarrow P = F \cdot v = g E v = E s v = \underline{E \cdot J}$$

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = \text{div } \underline{\bar{S}} + \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{J}}$$

energia-  
sűrűség

energiaáram  
vektor

$$\text{I. } \text{rot } \underline{\bar{H}} = \underline{\bar{J}} + \frac{\partial \underline{\bar{D}}}{\partial t} \quad / \cdot \underline{\bar{E}} \Rightarrow \underline{\bar{E}} \cdot \text{rot } \underline{\bar{H}} = \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{J}} + \underline{\bar{E}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{D}}}{\partial t}$$

$$\text{II. } \text{rot } \underline{\bar{E}} = -\frac{\partial \underline{\bar{B}}}{\partial t} \quad / \cdot \underline{\bar{H}} \Rightarrow \underline{\bar{H}} \cdot \text{rot } \underline{\bar{E}} = -\underline{\bar{H}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{B}}}{\partial t}$$

$$\text{II.} - \text{I.} \quad \underline{\bar{H}} \cdot \text{rot } \underline{\bar{E}} - \underline{\bar{E}} \cdot \text{rot } \underline{\bar{H}} = -\underline{\bar{H}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{B}}}{\partial t} - \underline{\bar{E}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{D}}}{\partial t} - \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{J}}$$

$$\text{div}(\underline{\bar{E}} \times \underline{\bar{H}})$$

$$\text{Poynting-vektor: } -\left( \underline{\bar{E}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{D}}}{\partial t} + \underline{\bar{H}} \cdot \frac{\partial \underline{\bar{B}}}{\partial t} \right) = \text{div}(\underline{\bar{E}} \times \underline{\bar{H}}) + \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{J}}$$

$$d w = \underline{\bar{E}} \cdot d \underline{\bar{D}} + \underline{\bar{H}} \cdot d \underline{\bar{B}} \quad \text{eell} \Rightarrow \quad w = \frac{1}{2} \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{D}} + \frac{1}{2} \underline{\bar{H}} \cdot \underline{\bar{B}} = \frac{1}{2} \epsilon E^2 + \frac{1}{2} \mu H^2$$

Poynting-vektor: az energiaáramot leíró vektor

$$\underline{\bar{S}} = \underline{\bar{E}} \times \underline{\bar{H}}$$

$$\left[ \frac{w}{m^3} \right]$$

$$-\frac{\partial}{\partial t} \int_V \left( \frac{1}{2} \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{D}} + \frac{1}{2} \underline{\bar{H}} \cdot \underline{\bar{B}} \right) dV = \int_V (\underline{\bar{E}} \times \underline{\bar{H}}) \cdot d\underline{\bar{a}} + \int_V \underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{J}} dV$$

a felületen feljegyelt

$$\underline{\bar{J}} \cdot \underline{\bar{E}} = \frac{(\underline{\bar{J}})^2}{\sigma} - \underline{\bar{J}} \cdot \underline{\bar{E}}_b$$

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{2} \int_V (\underline{\bar{E}} \cdot \underline{\bar{D}} + \underline{\bar{H}} \cdot \underline{\bar{B}}) dV + \int_V \frac{\underline{\bar{J}}^2}{\sigma} dV - \int_V \underline{\bar{J}} \cdot \underline{\bar{E}}_b dV + \int_V (\underline{\bar{E}} \times \underline{\bar{H}}) \cdot d\underline{\bar{a}} = 0$$

az EMT-energia  
 Joule-hő  
 generátor  
 káros.

EMT-impulzus:

$$\vec{g}(\vec{r}, t) = \epsilon_0 \mu_0 \vec{S}(\vec{r}, t) = \epsilon_0 \mu_0 (\vec{E} \times \vec{H}) = \frac{1}{c^2} \cdot \dot{S}$$

$$\dot{\vec{g}} = \frac{d\vec{f}}{dt} = \vec{F} \quad \text{Lorentz:} \quad \vec{F} = Q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B}) = \int_V \underbrace{f(\vec{r}, t)}_{\text{refogalt: abszolút}} d\vec{r}$$

Komplex-Poynting:

$$\vec{S} = \frac{1}{2} (\vec{E} \times \vec{H}^*)$$

$$P + jQ = \oint_A \vec{S} \cdot d\vec{A}$$

$$W(t) = \int_V \underbrace{w(\vec{r}, t)}_{\text{energia}} d\vec{r}$$

$$[w] = \frac{W}{m^3}$$

$$P(t) = \int_V \underbrace{p(\vec{r}, t)}_{\text{teljesítmény}} d\vec{r}$$

$$[p] = \frac{W}{m^2}$$

$$\left. \begin{array}{l} [w] = \frac{W}{m^3} \\ [p] = \frac{W}{m^2} \end{array} \right\} \int_V \left( \frac{dw}{dt} + p + \text{div} S \right) dV = 0$$

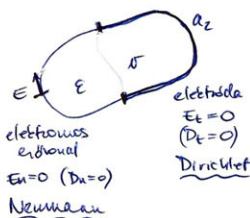
$$P_s(t) = \oint_A \underbrace{\vec{S}(\vec{r}, t)}_{\text{Poynting}} \cdot d\vec{A}$$

$$[S] = \frac{W}{m^2}$$

$$\underline{\underline{\frac{dw}{dt} + p + \text{div} S = 0}}$$

8) Az elektrosztatika Poisson-egyenlet és megoldása

a Maxwell-egyenlet megoldása a  $v_1$  és  $v_2$  területekben  
 az  $a_{11}, a_{12}$  peremfeltételek és az  $a_{12}$  folytonossági feltétel segítségével



$$\left. \begin{aligned} \text{rot } \vec{E} &= 0 & + & \text{határfeltétel} \\ \text{div } \vec{D} &= \rho & & \text{elektrodon } \vec{E}_t = 0 \\ \vec{D} &= \epsilon \vec{E} & & \text{szívonal } \vec{E}_n = 0 \\ \omega &= \frac{1}{2} \epsilon E^2 \end{aligned} \right\}$$

$\text{rot } \vec{E} = 0 \Rightarrow E = -\text{grad } \phi$  (rot(-grad phi) = 0)  
 $\phi$ : elektromos skalárpotenciál

$\text{div } \vec{D} = \text{div}(\epsilon \vec{E}) = -\text{div}(\epsilon \text{grad } \phi) = \rho$

$$-\left[ \frac{\partial}{\partial x} \left( \epsilon_x \frac{\partial \phi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \epsilon_y \frac{\partial \phi}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( \epsilon_z \frac{\partial \phi}{\partial z} \right) \right] = \rho$$

ha  $\epsilon = \text{dl.}$ , homogén izotrop közeg

$-\epsilon \text{div grad } \phi = \rho$   
 Laplace-operáció

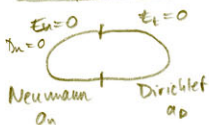
$$\left\{ \begin{aligned} -\Delta \phi &= \frac{\rho}{\epsilon} \end{aligned} \right.$$

Laplace-Poisson-egyenlet  
 (hom.) (inhom.)

Descartes-rendszerben:

$$-\left[ \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} \right] = \frac{\rho}{\epsilon}$$

Peremfeltételek:



$$\vec{E} = -\text{grad } \phi = -\left( \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{e}_z + \frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{e}_x \right) = \vec{E}_t + \vec{E}_n$$

$E_t = 0 = \frac{\partial \phi}{\partial t} = 0$   
 a skalárpotenciál vektorának  
 $\phi|_T = \text{dl.} \rightarrow$  ekvipotenciális!  
 Dirichlet peremfeltétel  
ELEKTRODA

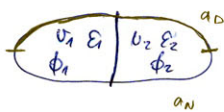
$D_n = 0 = -\frac{\partial \phi}{\partial n} \epsilon = 0$   
 homogén  
 Neumann-feltétel  
ÉRŐVONAL

inhomogén Neumann-feltétel:  
 $D_n \neq 0 \rightarrow D_n = \sigma_N \rightarrow$  a felületen elhelyezkedő töltés  
 $\sigma_N = -\epsilon \frac{\partial \phi}{\partial n} = -\epsilon \text{grad } \phi \cdot \vec{n}$

### differenciálás:

$$\vec{b}_N = -\varepsilon \frac{d\phi}{dN} \quad \begin{array}{c} a_N \\ \uparrow \\ \varepsilon \\ \downarrow \\ -\Delta\phi = \frac{\rho}{\varepsilon} \\ \downarrow \\ \varepsilon \\ \downarrow \\ a_D \end{array} \quad \phi = \phi_D$$

több réteg esetén:



$$U_1 = -\Delta\phi_1 = \frac{\rho_1}{\varepsilon}$$

$$U_2 = -\Delta\phi_2 = \frac{\rho_2}{\varepsilon}$$

folgtörvényi feltétel a közös felületen:

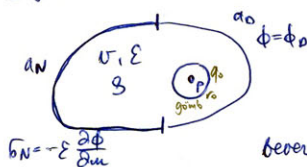
$$\sigma_{12} = \sigma_{22} \rightarrow \frac{\partial\phi_1}{\partial z} = \frac{\partial\phi_2}{\partial z} \Rightarrow \phi_1 = \phi_2$$

$$D_{1n} = D_{2n} \rightarrow -\varepsilon_1 \frac{\partial\phi_1}{\partial n_1} = -\varepsilon_2 \frac{\partial\phi_2}{\partial n_2}$$

$$a_0: \phi_1 = \phi_{D1} \\ \phi_2 = \phi_{D2}$$

$$a_n: \vec{b}_{1N} = -\varepsilon_1 \frac{d\phi_1}{dN} \\ \vec{b}_{2N} = -\varepsilon_2 \frac{d\phi_2}{dN}$$

### Megoldás



$$-\Delta\phi = \frac{\rho}{\varepsilon}$$

$$\boxed{\phi(P) = ?}$$

bevezetjük  $u(\vec{r})$  és  $\phi(\vec{r})$  skalar-vektor függvényeket.  
 $\vec{r} \in V$

$$\left. \begin{array}{l} \text{div}(u \text{ grad } \phi) = \text{grad } u \cdot \text{grad } \phi + u \text{ div grad } \phi \\ \text{div}(\phi \text{ grad } u) = \text{grad } \phi \cdot \text{grad } u + \phi \text{ div grad } u \end{array} \right\} + \int_V$$

$$\boxed{\int_V (u \Delta\phi - \phi \Delta u) dv = \int_{\partial} (u \text{ grad } \phi - \phi \text{ grad } u) d\vec{a}} \quad \text{Green III.}$$

Legyen  $u = \frac{1}{r}$ ,  $\phi$  elektromos skalárpotenciál.

$$\int_V \left[ \frac{1}{r} (\Delta\phi) - \phi \left( \Delta \frac{1}{r} \right) \right] dv = \int_{\partial} \left[ \frac{1}{r} \text{grad } \phi - \phi \text{ grad } \frac{1}{r} \right] d\vec{a}$$

$$\int_V \left[ \frac{1}{r} (\Delta \phi) - \phi (\Delta \frac{1}{r}) \right] d\tau = \int_a \left[ \frac{1}{r} \text{grad} \phi - \phi \text{grad} \frac{1}{r} \right] d\bar{a}$$

$$\Delta \frac{1}{r} = \frac{1}{r^2 \sin^2 \vartheta} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \frac{1}{r} \right) = 0 \Rightarrow \text{Eisenk.}$$

$$\int_V \frac{1}{r} (\Delta \phi) d\tau = \int_a \left( \frac{1}{r} \text{grad} \phi - \phi \text{grad} \frac{1}{r} \right) d\bar{a} + \int_{a_0} \left( \frac{1}{r} \text{grad} \phi - \phi \text{grad} \frac{1}{r} \right) d\bar{a}$$

$$\lim_{r_0 \rightarrow 0} \int_{a_0} \frac{1}{r} \text{grad} \phi d\bar{a} = \lim_{r_0 \rightarrow 0} \frac{1}{r_0} \cdot |\text{grad} \phi| \cdot 4r_0^2 \pi = 0$$

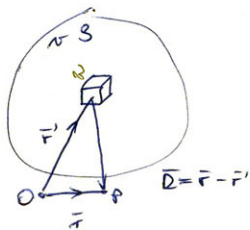
Eisenk.

$$\lim_{r_0 \rightarrow 0} \int_{a_0} \phi \left( -\frac{1}{r} \right) d\bar{a} = \frac{4\pi \phi(r_0)}{\frac{1}{r_0^2} 4\pi r^2} = 4\pi \phi(P)$$

$$\bar{n}_0 = -\bar{n}$$

$$\phi(P) = \frac{\int_a \left( \frac{1}{r} \text{grad} \phi - \phi \text{grad} \frac{1}{r} \right) d\bar{a} - \int_V \frac{1}{r} (\Delta \phi) d\tau}{4\pi r} = \frac{1}{4\pi} \int_a \frac{-\Delta \phi}{r} d\tau + \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_0} \frac{1}{r} \epsilon \text{grad} \phi d\bar{a} - \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_0} \phi \epsilon \text{grad} \frac{1}{r} d\bar{a}$$

$$\epsilon \text{grad} \phi = \epsilon \frac{\partial \phi}{\partial n} = \sigma_N$$



$$\phi(P) = \int_{V'} \frac{1}{4\pi \epsilon} \frac{\rho(\vec{r}')}{\epsilon |\vec{r}|} d\omega' + \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_N} \frac{1}{|\vec{r}|} \cdot \sigma_N(\vec{r}') d\bar{a}' - \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_0} \phi \epsilon \text{grad} \frac{1}{r} d\bar{a}$$

$$\phi(P) = \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{V'} \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r}|} d\omega' + \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_N} \frac{\sigma_N}{|\vec{r}|} d\omega' - \frac{1}{4\pi \epsilon} \int_{a_0} \phi \epsilon \text{grad} \frac{1}{r} d\bar{a}$$

(1D)

$$a_0 \equiv 0$$

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{S(\vec{r}')}{|\vec{r}-\vec{r}'|} d\omega' + \frac{1}{4\pi\epsilon} \int \frac{1}{|\vec{r}-\vec{r}'|} \sigma_N(\vec{r}') da'$$

(2D)

$$\phi(\vec{r}) = \frac{1}{2\pi\epsilon} \int_a^L \ln \frac{1}{R} S(\vec{r}') \alpha \alpha' + \frac{1}{2\pi\epsilon} \int_a^L \ln \frac{1}{R} \sigma_N(\vec{r}') dl'$$

nyitott felvez:

$$a_0 \equiv 0$$

$$a_n \rightarrow \infty$$

$$\phi(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_V \frac{S(\vec{r}')}{|\vec{r}'|} d\omega' = \frac{1}{4\pi\epsilon} \frac{1}{R} Q$$





③ Az áramlási tér alapösszefüggései

$$\text{rot } \vec{E} = 0$$

$$\text{div } \vec{J} = 0$$

$$\vec{J} = \sigma(\vec{E} + \vec{E}_b)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} = 0 \quad \text{Stac.}$$

$$\vec{J} \neq 0 \quad \text{áramlási}$$



$$\text{rot } \vec{E} = 0 \Rightarrow E = -\text{grad } \phi$$

$$\text{div } \vec{J} = 0 \Rightarrow \text{div } \sigma(\vec{E} + \vec{E}_b) = -\text{div } \sigma \text{grad } \phi + \text{div } \vec{J}_b = 0$$

$$\sigma = \text{dli.}$$

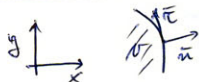
$$-\text{div } \sigma \text{grad } \phi = -\Delta \phi = -\frac{1}{\sigma} \text{div } \vec{J}_b = g$$

$$\boxed{-\Delta \phi = g}$$

$$\text{ha } \vec{J}_b = 0 \Rightarrow \boxed{-\Delta \phi = 0}$$

Percelfeltétel: ②D

$$\vec{E} = -\text{grad } \phi = -\left(\frac{\partial \phi}{\partial x} \vec{e}_x + \frac{\partial \phi}{\partial y} \vec{e}_y + \frac{\partial \phi}{\partial z} \vec{e}_z\right) = \vec{E}_t + \vec{E}_n$$



elektroda:  $E_t = 0 = -\frac{\partial \phi}{\partial t}$

$$(x, y, z) \frac{\partial \phi}{\partial z} = 0$$

$$(n, \vec{e}_z) \frac{\partial \phi}{\partial \vec{e}_z} = 0$$

$\phi|_z = \text{dli.}$  ekvipotenciális felület

Dirichlet - perelfeltétel

áramszál:  $J_n = 0 = \sigma E_n = -\sigma \frac{\partial \phi}{\partial n} = 0$  cell. csatl.

$$\text{ha } J_n \neq 0 \Rightarrow J_n = -\sigma \frac{\partial \phi}{\partial n} = -\sigma \text{grad } \phi \cdot \vec{n}$$

Neumann - perelfeltétel

az elektrodákra vezetett vissza az áramlási tér feladatát

$$-\frac{\partial \phi}{\partial n} = J_n \quad \text{ha } \vec{J}_b = 0 \quad \text{elektroda}$$

$$C = \frac{\int \vec{E} \cdot d\vec{a}}{\int \sigma d\vec{a}} \quad G = \frac{\int \vec{E} \cdot d\vec{a}}{\int \sigma d\vec{a}}$$

Analógia:

$$\int \vec{D} \cdot d\vec{a} = Q$$

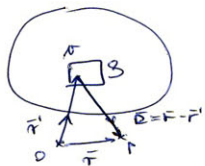
$$\int \vec{J} \cdot d\vec{a} = I$$

$$\frac{C}{G} = \frac{\epsilon}{\sigma}$$

El. rtal.	$\vec{D}$	$\vec{E}$	$\phi$	$\vec{D} = \epsilon \vec{E}$	$\epsilon$	$C = \frac{Q}{U}$	$Q$
Stac. áramlás	$\vec{J}$	$\vec{E}$	$\phi$	$\vec{J} = \sigma \vec{E}$ ( $E_b = 0$ )	$\sigma$	$G = \frac{I}{U}$	$I$

Stac. áramlasi feladatok megoldása:

(p1) elsztat.

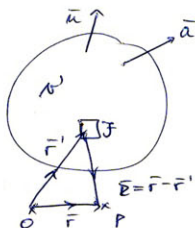


$$\phi(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{q(r')}{|r-r'|} dV'$$

gömb:  $E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^2}$      $\phi(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r}$

vonal:  $E = \frac{q}{2\pi\epsilon_0 r}$      $\phi(r) = \frac{q}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r_0}{r}$

Stacdr.

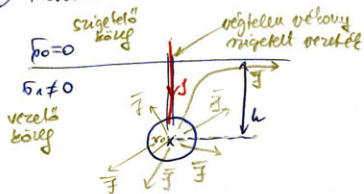


$$\phi(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_V \frac{q'(r')}{|r-r'|} dV'$$

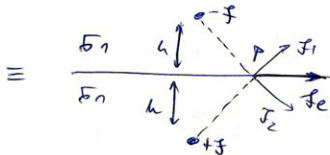
$U_{12} = \phi(r_1) - \phi(r_2) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$

$U_{12} = \frac{1}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{r_2}{r_1}$

(p2) tükörzés



ideális gömb felületektűzda



~ elstat.

(p1) Ellenállítás:

$$\frac{1}{\epsilon} = R = \frac{U}{J} = \frac{\int \epsilon \vec{E} d\vec{e}}{\int \sigma \vec{E} d\vec{a}} = \frac{1}{\sigma} K$$

geometriai függő konstans

$$R = \frac{l}{\sigma a}$$



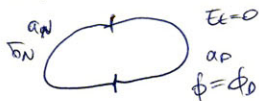
10) Az elektrosztatika Laplace-egyenlete is a peremfeltételek.

$$\left. \begin{array}{l} \text{rot } \vec{E} = 0 \\ \text{div } \vec{D} = \rho \\ \vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} \end{array} \right\} E = -\text{grad } \phi \Rightarrow \Delta \phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

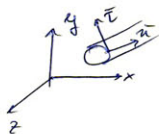
A tér azon helyein, ahol nincs töltés, az egyenlet átmeny homogén-Laplace-egyenletre.

$$\boxed{\Delta \phi = 0} \quad \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2} = 0$$

Peremfeltétel:



$\boxed{2D}$ : nincs  $z$  menti változás  $\frac{\partial \phi}{\partial z} = 0$   
 ( $\frac{\partial \phi}{\partial y} = 0$ , ha kerület  $\leadsto \phi(r, z)$ )



$$\vec{E} = -\text{grad } \phi = -\left(\frac{\partial \phi}{\partial r} \vec{e}_r + \frac{\partial \phi}{\partial u} \vec{e}_u\right) = \vec{E}_t + \vec{E}_n$$

elektroda:  $E_t = 0 \leadsto \frac{\partial \phi}{\partial r} = 0 \Rightarrow \phi|_r = \text{all.} \Rightarrow$  Dirichlet-feltétel  
 $\phi = \phi_0 \text{ const.}$  Dirichlet-feltétel

szívonal:  $E_n = 0 \leadsto -\frac{\partial \phi}{\partial u} \epsilon = 0 \rightarrow$  homogén Neumann-feltétel

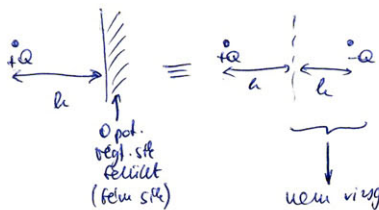
ha  $D_n \neq 0$   $\underline{D_n = \epsilon_0 \vec{E}_n} = -\epsilon \frac{\partial \phi}{\partial u} = -\epsilon \text{ grad } \phi \cdot \vec{n}$   
 felületen elhelyezkedő töltés.

11. Az elektrosztatikus feladatok megoldása helyettesítés módszerével

Analitikus megoldási módszerek: hely. költ., int. egy. PDE

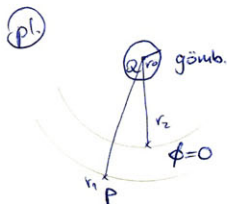
adott: az el. stat. feladatok megoldása  $\rightarrow$  titkosítás!  
 adott töltéselrendezési és peremfeltételek esetén egyszerű!

$\rightarrow$  olyan elrendezést kell találnunk, amely ugyanazt a peremfeltételt biztosítja, mint az eredeti eset.  $\rightarrow$  a kialakuló tér is az.



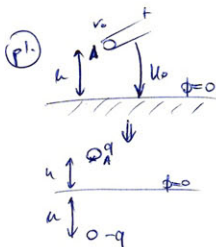
- a nyugalt térben a töltéselrendezés az eredetivel megegyező
- figyelték a nem nyugalt térben
- a töltés és a figyelték együtt előállítja a kívánt peremfeltételt (sőt 0 potenciálja)

síktörvények, két-dimenziós feladatok: ha végtelen hosszú vonalkötések,



$$\phi(r_0) = \frac{Q}{4\pi\epsilon} \left( \frac{1}{r_0} - \frac{1}{r_0} \right)$$

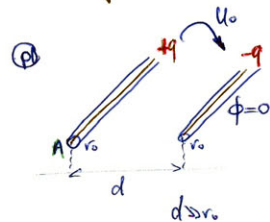
$$\phi(P) = \frac{Q}{4\pi\epsilon} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$$



$$U_0 = \phi(A) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{h}{r_0} - \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{h}{2h-r_0} =$$

$$= \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{2h-r_0}{r_0} \sim \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{2h}{r_0}$$

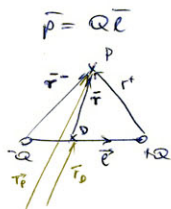
$$\frac{Q}{\epsilon} = q$$



$$\phi(A) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{d-r_0}{r_0} - \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln \frac{r_0}{d-r_0} = \frac{q}{2\pi\epsilon} \cdot 2 \ln \frac{d-r_0}{r_0}$$

$$\sim \frac{q}{\pi\epsilon} \ln \frac{d}{r_0}$$

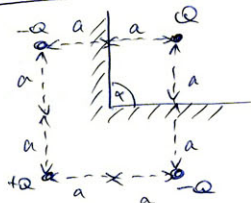
Elektronos dipolus:



$$\phi(P) = \frac{Q}{4\pi\epsilon} \left( \frac{1}{r''} - \frac{1}{r'} \right) = \frac{Q}{4\pi\epsilon} \left( \frac{1}{r'} - \frac{1}{r' - l} \right)$$

$$-E \left[ \text{grad}_0 \frac{1}{r'} \right] = E \left[ \text{grad}_0 \frac{1}{r'} \right]$$

Titőrés:



$$\alpha = \frac{\pi}{n} \Rightarrow n = 1, 2, 3, \dots$$

→ veges számú titőrésessel kezel  
elektromos mező



72) Elektrosztatikus feladatok megoldása integrál egyenletek módszerével

Anal. módszer.: hely. költ., int. egy., PDE,

→ az elektrosztatikus feladatot először potenciálját bírósági költséghatékossággal keressük  
 „mátszólagos költés” → • felületköltségek felületi  
 • dielektikum felületén polarizáció  
 • vákuumban dielektikumában

→ az ismert (elsődleges) és a keresett (másodlagos) költségek együtt olyan  
 terület körül vannak, melyre a peremfeltételekkel.

Elektrosztatika: homogén üres térben lévő felületköltségek először potenciálban

$$\phi(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_A \frac{\sigma(Q)}{r_{PQ}} dA_Q \rightarrow \text{a keresett fgv.}$$



sigma(Q) -ből phi(r) meghatározható.  
(egységeltér)

Elsőfajú liendus integrálopponlat  
 általános alakja

sigma(Q)-t keressük.  
(felületi költés)

$$\int_A K(P, Q) \cdot f(Q) \cdot dA_Q = g(P)$$

mátszólagos
keresett
zavaró  
fgv.
fgv.
fgv.

A: P és Q  
 közös  
 tartomány

N elektrosztatikus általánosított  
 integrálopponlat- rendszerhez jutunk.

$$\phi_i = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_{j=1}^N \int_{A_j} \frac{\sigma_j(Q)}{r_{PQ}} dA_Q \quad P \in A_i \quad i=1 \dots N$$

$$K \cdot \sigma = \phi$$

adott költés" elkháda:

$$\int_{A_i} \sigma(P) dA_P = Q_i$$

A mátszólagos:

3D-ben:  $K(P, Q) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{|r_P - r_Q|}$  (Coulomb-potenciáljelölés)

2D-ben:  $K(P, Q) = \frac{1}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{1}{|r_P - r_Q|}$  (vonalköltségek potenciáljelölés)

↳ ha phi\_0 referencia költés:

$$\phi(P) - \phi_0 = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\sigma(Q)}{|r_P - r_Q|} dA_Q$$

↓  
 síkbeli görbe, a négyzetes kerület alatti  
 költésből rendelkezésbe jöhetnek.



Az integrálopponról egy infoldalra:

$$\begin{bmatrix} \underline{K}_{DD} & \underline{K}_{DN} \\ \underline{K}_{ND} & \underline{K}_{NN} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \underline{\delta}_D \\ \underline{\delta}_N \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \underline{\varphi}_D \\ \underline{\varphi} \end{bmatrix}$$

$$\underline{K}_{DD} \underline{\delta}_D + \underline{K}_{DN} \underline{\delta}_N = \underline{1} \cdot \underline{\varphi}_D$$

$$\underline{K}_{ND} \underline{\delta}_D + \underline{K}_{NN} \underline{\delta}_N = \underline{1} \cdot \underline{\varphi}$$

Das N  
reicht  
fehlend

$$\underline{K} \cdot \underline{\delta} = \underline{\varphi}$$

gleich. f6lter. pot.

D-6 f6lter.  
N-6l potenzi6l.

$$\begin{bmatrix} \underline{K}_{DD} & 0 \\ \underline{K}_{ND} & -\underline{1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \underline{\delta}_D \\ \underline{\varphi} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \underline{K}_{DN} \\ 0 & \underline{K}_{NN} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \underline{\varphi}_D \\ \underline{\delta}_N \end{bmatrix}$$

A

ismerett6r6k

B

f6lter.  
potenzi6l

$$\begin{bmatrix} \underline{\delta}_D \\ \underline{\varphi} \end{bmatrix} = \underline{A}^{-1} \underline{B} \begin{bmatrix} \underline{\varphi}_D \\ \underline{\delta}_N \end{bmatrix}$$

13) A véges differenciális módszer

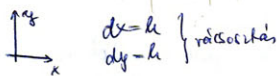
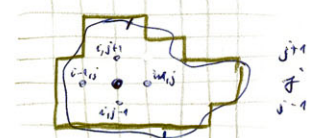
- numerikus közelítés
- a leíró egyenleteket ill. a peremfeltételeket erre közelítő módon újít le (diszkrétizálás)
- a megoldást diszkrét adatok segítségével reprezentáljuk

2D) (eltérési potenciál 3D-re)

$\Delta\varphi = 0$ ,  $\vec{r} \in V$  feladat megoldása zárt tartományban,  
 peremre:  $\varphi = f(\vec{r})$   $\vec{r} \in A_1$  Dirichlet  
 $\lambda_1 \cup A_2 = A$  Neumann

$\frac{\partial\varphi}{\partial n} = g(\vec{r})$   $\vec{r} \in A_2$

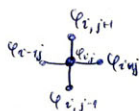
$i-1$   $i$   $i+1$



$\left( \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} \right) = 0$

$\varphi|_{A_1} = \varphi_D$

$\frac{\partial\varphi}{\partial n}|_{A_2} = \varphi_N$



a szomszédos pontok potenciáljait  
 megfelelő Taylor-polinomiállal közelítjük.

$\varphi_{i-1,j} = \varphi_{i,j} - h \frac{\partial\varphi}{\partial x} \Big|_{i,j} + \frac{h^2}{2!} \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} \Big|_{i,j} \mp \dots$

$\varphi_{i+1,j} = \varphi_{i,j} + h \frac{\partial\varphi}{\partial x} \Big|_{i,j} + \frac{h^2}{2!} \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} \Big|_{i,j} \mp \dots$

$\varphi_{i,j-1} = \varphi_{i,j} + h \frac{\partial\varphi}{\partial y} \Big|_{i,j} + \frac{h^2}{2!} \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} \Big|_{i,j} \mp \dots$

$\varphi_{i,j+1} = \varphi_{i,j} - h \frac{\partial\varphi}{\partial y} \Big|_{i,j} + \frac{h^2}{2!} \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} \Big|_{i,j} \mp \dots$

$\varphi_{i-1,j} + \varphi_{i+1,j} + \varphi_{i,j-1} + \varphi_{i,j+1} = 4\varphi_{i,j} + h^2 \left( \frac{1}{2} \cdot 2 \frac{\partial^2\varphi}{\partial x^2} \Big|_{i,j} + \frac{2}{2} \frac{\partial^2\varphi}{\partial y^2} \Big|_{i,j} \right)$

$\Rightarrow \varphi_{i,j} = \frac{\varphi_{i-1,j} + \varphi_{i+1,j} + \varphi_{i,j-1} + \varphi_{i,j+1}}{4}$

→ a tételez minden pontjára felírható egyenlet



Dirichlet-feltétel:

→ a peremre első rólspont potenciáljátuk megfelelőkete

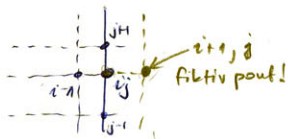
$$4\phi_{ij} = \phi_{i-1,j} + \phi_{i,j-1} + \phi_{i+1,j} + \underbrace{\phi_0}_{\frac{\phi_0}{4}}$$

→ inhomogénitás a mezőben

$$\dots \circ \phi$$

Neumann-peremfeltétel:

$$\frac{\partial \phi}{\partial n} = 0 \quad \text{homogén Neumann}$$



$$\frac{\partial \phi}{\partial x} \Big|_{ij} = 0 = \frac{\phi_{i+1,j} - \phi_{i-1,j}}{2h} = 0$$

$$\Downarrow$$

$$\underline{\phi_{i+1,j} = \phi_{i-1,j}}$$

$$\Rightarrow 4\phi_{ij} = \underbrace{\phi_{i-1,j} + \phi_{i+1,j}}_{\phi_{i-1,j}} + \phi_{i,j-1} + \phi_{i,j+1} + \phi_{i+1,j}$$

→ minden rólspontra felírható az egyenlet.

→ algebrai egyenletrendszer az ismeretlen csomóponti potenciálokra.

→ keresi elemet tartalmazó sávmatricát (szélesség és 11 mellékelték)

$$\begin{bmatrix} \text{K} & & & & \\ & \text{K} & & & \\ & & \text{K} & & \\ & & & \text{K} & \\ & & & & \text{K} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \vdots \\ \phi_n \end{bmatrix} = \underline{0}$$

egyenletrendszer = ismeretlen rólspont. rendszer

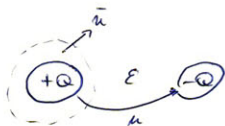
$$E_x \Big|_{ij} = -\frac{\partial \phi}{\partial x} \Big|_{ij} = -\frac{\phi_{i+1,j} - \phi_{i-1,j}}{2h}$$

$$E_y \Big|_{ij} = \frac{\partial \phi}{\partial y} \Big|_{ij} = -\frac{\phi_{i,j+1} - \phi_{i,j-1}}{2h}$$

11) A részkapacitások fogalma és meghatározásuk módja

2. elhözda:

$$\sum_i Q_i = 0$$



Kapacitás:  $C = \frac{Q}{U}$

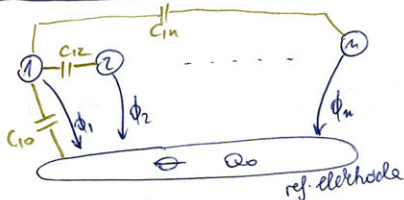
$$\left. \begin{aligned} Q &= \int_a \vec{D} \cdot d\vec{a} = \int_a \epsilon \vec{E} \cdot d\vec{a} \\ U &= \int_c \vec{E} \cdot d\vec{l} \end{aligned} \right\} C = \frac{\int_a \epsilon \vec{E} \cdot d\vec{a}}{\int_c \vec{E} \cdot d\vec{l}} = \epsilon k \uparrow \text{ geometria}$$

pl.:

kondenzátor

$$W_c = \frac{1}{2} \varphi_1 Q + \frac{1}{2} \varphi_2 (-Q) = \frac{1}{2} (\varphi_1 - \varphi_2) Q = \frac{1}{2} Q U$$

Több elhözda: RÉSZKAPACITÁSOK



$$Q_0 = -\sum_{i=1}^n Q_i$$

$$\sum_i Q_i = 0$$

$$\phi_1 = p_{11} Q_1 + p_{12} Q_2 + \dots + p_{1n} Q_n$$

$$\phi_2 = p_{21} Q_1 + p_{22} Q_2 + \dots + p_{2n} Q_n$$

$$\vdots$$

$$\phi_n = p_{n1} Q_1 + p_{n2} Q_2 + \dots + p_{nn} Q_n$$

$$\underline{\Phi} = \underline{P} \cdot \underline{Q} \quad \leadsto \quad \underline{Q} = \underline{P}^{-1} \cdot \underline{\Phi}$$

$\underline{P}^{-1}$ : csak a geometriából és permittivitásból függenek

az  $i$ . elhözda potenciálja, ha a  $k$ . elhözda töltete egységnyi, míg a többi 0.

→ töltésné meghatározás:

$$Q_1 = C_{11} \phi_1 + C_{12} \phi_2 + \dots + C_{1n} \phi_n$$

$$Q_2 = C_{21} \phi_1 + C_{22} \phi_2 + \dots + C_{2n} \phi_n$$

$$\vdots$$

$$Q_n = C_{n1} \phi_1 + C_{n2} \phi_2 + \dots + C_{nn} \phi_n$$

$C_{ij}$ : az  $i$ . elhözda töltete, ha a  $j$ . elhözda potenciálja egységnyi, és a többi elhözda potenciálja 0.

$C_{ii}$  → saját kapacitás

$C_{ij}$  → kölcsönös  $\epsilon$   
 $i \neq j$

$C_{ij} = C_{ji}$  → reciprocitás

$$\underline{Q} = \underline{C} \underline{\Phi}$$

Afkalkulál:

$$Q_1 = C_{11}\varphi_1 + C_{12}\varphi_2 + C_{13}\varphi_3$$

$$Q_i = \sum_{k=1}^N C_{ik}\varphi_k = \sum_{i=1}^N C_{i2}(U_i - \varphi_i + \varphi_i) = \sum_{i=1}^N \underbrace{C_{i2}}_{C_{ik}}(\varphi_i - U_i) + \underbrace{\sum_{i=1}^N C_{i2}}_{C_{i0}}(\varphi_i)$$

bevezetjük:  $C_{i0} = C_{i1} + C_{i2} + \dots + C_{in}$   
 $C_{i2} = -C_{ik} \quad (i \neq k)$

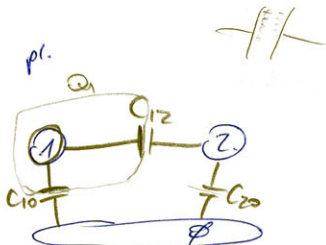
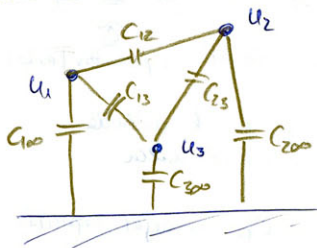
$$Q_i = \sum_{k=1}^N \underbrace{C_{i0}}_{\text{föld}} \varphi_i + \underbrace{C_{ik}}_{\text{föld}} (\varphi_i - U_i) \quad , \text{ahol } \varphi_i = U_{i0}$$

$$\varphi_i - \varphi_k = U_{ik}$$

$$Q_i = \underbrace{C_{i1}}_{C_{i1}} U_{i1} + \underbrace{C_{i2}}_{C_{i2}} U_{i2} + \dots + \underbrace{C_{i0}}_{\text{föld}} U_{i0} + \dots + \underbrace{C_{in}}_{C_{in}} U_{in}$$

- az elektrodák között  $C_{ik}$  relekapacitási kondenzátorok,  
 az  $\varphi$  elektroda és a föld között  $C_{i0}$  földkapacitási kondenzátorok
- a relekapacitások függvényében fellépő töltések összege megegyezik az elektrodák töltésével  
 → a föbbletelekben elrendelési Neumann's dramabőví megoldás

3 elektroda:



$$Q_1 = C_{10}\phi_1 + C_{12}(\phi_2 - \phi_1)$$

$$Q_2 = C_{20}\phi_2 + C_{21}(\phi_2 - \phi_1)$$

$$C_{12} = C_{21}$$

15) A stacionárius áram mágneses tere vártakó összefüggését, a vektorpotenciál levezetését.

stacionárius áram:  $\frac{\partial}{\partial t} = 0$

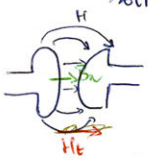
$$\begin{cases} \text{rot } \vec{H} = \vec{J} \\ \text{div } \vec{B} = 0 \\ \vec{B} = \mu \vec{H} \end{cases}$$

$J \neq 0$ , de d'Al.

Magusstatika:

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{H} = 0 &\leadsto \vec{H} = -\text{grad } \phi^m \\ -\text{div } \mu \text{grad } \phi^m &= 0 \\ \mu &= \text{áll} \end{aligned} \quad \leadsto \quad -\Delta \phi^m = 0$$

$$\left\{ \begin{aligned} \phi^m &= \int_{P_1}^{P_2} \vec{H} \cdot d\vec{l} = \phi^m(P_1) - \phi^m(P_2) = U_{12} \\ & \text{(kötészőr körbejárt árammal)} \end{aligned} \right.$$



$B_e = 0 \leadsto$  mágnesesen elvitepotenciális felület (Dirichlet)

$H_n = 0 \leadsto \frac{\partial \phi}{\partial n} = 0$  homogén Neumann

$H = \text{rot } B$

$$\left. \begin{aligned} \text{rot } \vec{H} &= \vec{J} \\ \text{div } \vec{B} &= 0 \\ \vec{B} &= \mu \vec{H} \\ \omega &= \frac{1}{2} \vec{B} \cdot \vec{H} \end{aligned} \right\} \text{homogén csömpben}$$

$$\begin{cases} \text{rot } \vec{B} = \mu \vec{J} \\ \text{div } \vec{B} = 0 \end{cases}$$

$$\vec{B}(\vec{r}) = \text{rot } \vec{A}(\vec{r})$$

segédváltás.

felhatal, mivel B divergenzmentes

$$\frac{\text{div rot } \vec{A}}{=0} = 0$$

$$\text{rot } \left( \frac{\vec{B}}{\mu} \right) = \text{rot } \left( \frac{1}{\mu} \text{rot } \vec{A} \right) = \vec{J} \quad (\mu = \text{áll})$$

$$\text{rot rot } \vec{A} = \mu \vec{J}$$

$$\text{grad div } \vec{A} - \Delta \vec{A} = \mu \vec{J}$$

$$\begin{aligned} \vec{A} &= A_x \vec{e}_x + A_y \vec{e}_y + A_z \vec{e}_z \\ \vec{J} &= J_x \vec{e}_x + J_y \vec{e}_y + J_z \vec{e}_z \end{aligned}$$

értékváltozatok:   
 vektorok:  $\text{div } \vec{A} = 0$  legyen   
 Coulomb-érték

$\text{div } \vec{A} = 0$  legyen   
 Coulomb-érték

$$-\Delta \vec{A} = \mu \vec{J}$$

2D:  $\vec{A} = A_z(x,y) \vec{e}_z$   
 $\text{div } \vec{A} = \frac{\partial A_z}{\partial z} = 0$

3D:  $\vec{A} = A_z(x,y,z) \vec{e}_z$  { csömpmentes felület }  
 $\text{div } \vec{A} = 0$

$$-\Delta \vec{A} = \mu \vec{J}$$

vektorális Poisson-egyenlet

$\rightarrow$  három komponensre vártakó skálár egyenlet:

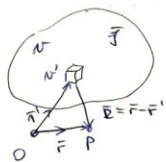
$$\left. \begin{aligned} -\Delta A_x &= \mu J_x \\ -\Delta A_y &= \mu J_y \\ -\Delta A_z &= \mu J_z \end{aligned} \right\}$$

megoldás:

$$\vec{A} = \frac{\mu}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}}{r} dV$$

$$\text{div } \vec{J} = 0 \Rightarrow \text{div } \vec{A} = 0.$$

a vektorális Laplace-Poisson egyenlet megoldása



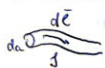
$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{A}{4\pi} \int_V \frac{\vec{F}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|^3} d\omega'$$

2D  $d\omega = R d\alpha$

$$\vec{A}(\vec{r}) = \frac{A}{2\pi} \int_{\alpha'} \vec{F}(\vec{r}') \ln \frac{1}{R} d\alpha$$

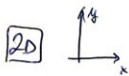
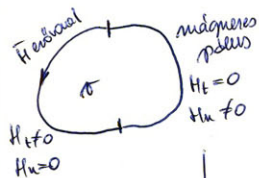
3D

variablen verteil:



$$\vec{F} d\omega = \text{sol} \vec{A}(\vec{r}) = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{d\vec{L}}{R}$$

Potentialtheorie:



$$\left(\frac{\partial}{\partial t} = c\right)$$

$$\vec{A} = A_z(x, y) \vec{e}_z$$

$$\text{rot } \vec{A} = \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{e}_r & \vec{e}_\alpha & \vec{e}_z \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \alpha} & 0 \\ 0 & 0 & A_z \end{vmatrix} = \underbrace{\vec{e}_z \frac{\partial A_z}{\partial r}}_{B_r} - \underbrace{\vec{e}_\alpha \frac{\partial A_z}{\partial \alpha}}_{B_\alpha} = B_r + B_\alpha$$

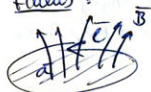
magnetisches Polus.  $H_r = \frac{B_r}{\mu} = 0 = \frac{\partial A_z}{\partial r}$  Neumann.

axial:  $B_\alpha = 0 = -\frac{\partial A_z}{\partial \alpha} \rightarrow A_z|_{\alpha} = \text{all.} \Rightarrow$  Dirichlet.

$A_z = \text{all.} \approx$  axial!

$\sim \Phi = \text{all.}$

Fluss:



$$\Psi = \int_S \vec{E} d\vec{a} = \int_V \text{rot } \vec{A} d\vec{a} = \oint_L \vec{A} d\vec{l}$$

$$\boxed{\text{div}(\vec{H} \times \vec{A}) = A_{\text{rot}} H - H_{\text{rot}} A}$$

Energie:

$$W = \int_V w_m d\omega = \int_V \frac{1}{2} \vec{H} \cdot \vec{B} d\omega = \frac{1}{2} \int_V \vec{H} \cdot \text{rot } \vec{A} d\omega$$

$$W = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \cdot \text{rot } \vec{H} d\omega - \frac{1}{2} \int_V \text{div}(\vec{H} \times \vec{A}) d\omega$$

$$W_m = \frac{1}{2} \int_V \vec{A} \cdot \vec{F} d\omega + \frac{1}{2} \oint_{\alpha} (\vec{H} \times \vec{A}) d\vec{a}$$

$\alpha = \alpha_{\text{un}} \text{ und}$

