

# Valószínűségszámítás

---

2020. december 9.  
Mészáros Szabolcs

Tárgyhonlap:  
[cs.bme.hu/valszam](https://cs.bme.hu/valszam)

A prezentáció anyagát és az abból készült videofelvételt a tárgy hallgatói jogosultak használni, kizárólag saját célra. A felvétel másolása, videómegosztókra való feltöltése részben vagy egészben tilos, illetve csak a tantárgyfelelős előzetes engedélyével történhet.

részben vagy egészben tilos, illetve csak a  
tantárgyfelelős előzetes engedélyével történhet.

Copyright © 2020, BME VIK

# Vizsgaszabályok

## 1. rész:

- 10 tesztkérdés, 40 perc
- minden helyes válasz 5 pontot ér
- max 60 pont, de +10 pontról indítva
- 40 pont alatt sikertelen a vizsga
- teszt után megajánlott jegy

A két rész közt 15 perc döntési időablak.

## 2. rész:

- 3 kifejtős feladat, 60 perc
- minden feladat 25 pontos
- max 55 pont, de -20 pontról indítva
- ezen a részen nincs minimum pont
- szóbeli javítás nincs

Megajánlott jegy pontszáma:

$$0,4 * \min(\text{ZH\_pont}; 100) \\ + 0,6 * \text{Teszt\_pontszám}$$

Végső vizsga pontszáma:

$$0,4 * \min(\text{ZH\_pont}; 100) \\ + 0,6 * \min(\text{Teszt\_pontszám} + \\ \text{Kifejtős\_pontszám}; 100)$$

Ponthatárok (mindkét esetben):

- 40-től elégséges
- 55-től közepes
- 70-től jó
- 85-től jeles

# Teljes valószínűség tétele

**Kérdés:** Ha a teljes várható érték tételének van több alakja, akkor a teljes valószínűség tételének is van?

**Emlékeztető:** (teljes eseményrendszerre)

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{i=1}^n \mathbb{P}(B \mid A_i) \cdot \mathbb{P}(A_i)$$

**Köv.:**  $X$  diszkrét val. változó,  $B$  esemény

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{k \in S_X} \mathbb{P}(B \mid X = k) \cdot \mathbb{P}(X = k)$$

**Megj.:** folytonos esetben az utóbbi értelmetlen

# Teljes valószínűség tétele

**Def.:** Legyen  $X$  val. változó,  $A$  esemény. Ekkor  $A$ -nak az  $X$ -re vett *feltételes valószínűsége* az

$$x \mapsto \mathbb{E}(\mathbf{1}_A \mid X = x)$$

regressziós függvény. Jelölése:  $\mathbb{P}(A \mid X = x)$

**Tétel:** (*Teljes valószínűség tétele*) Legyen  $X$  folytonos val. változó (sfv.:  $f_X$ ). Ekkor tetszőleges  $A$  eseményre:

$$\mathbb{P}(A) = \int_{-\infty}^{\infty} \mathbb{P}(A \mid X = x) f_X(x) dx$$

# Teljes valószínűség tétele

**Példa:**  $X$ : valszám vizsgára szánt felkészülési idő.

$$X \sim U(\varepsilon; 20) \quad 0 < \varepsilon \leq 20$$

$x$  felkészülési idő esetén az ötös érdemjegy valószínűsége  $\left(\frac{x}{21}\right)^2$

Mekkora eséllyel lehet ötöst kapni?

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{20-\varepsilon} & \text{ha } \varepsilon \leq x \leq 20 \\ 0 & \text{egyébként} \end{cases} \quad \mathbb{P}(A \mid X = x) = \left(\frac{x}{21}\right)^2$$

# Teljes valószínűség tétele

**Példa (folyt.):**

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(A) &= \int_{\varepsilon}^{20} \left(\frac{x}{21}\right)^2 \frac{1}{20 - \varepsilon} dx = \\ &= \left[ \frac{x^3}{3 \cdot 21^2(20 - \varepsilon)} \right]_{\varepsilon}^{20} = \frac{\varepsilon^2 + 20\varepsilon + 20^2}{3 \cdot 21^2}\end{aligned}$$

$\varepsilon = 1$  esetén ez 0,3182

# Többdimenziós binomiális eloszlás

**Kérdés:** Hogyan általánosítható a binomiális eloszlás többdimenziós esetre?

**Ötlet:** legyenek  $X_1, \dots, X_m$  együttesen függetlenek, ahol minden  $i$ -re  $X_i \sim B(n; p_i)$  valamilyen  $0 < p_i < 1$  számokra.

Milyen problémát modellez ez?  $n$  kísérlet  $m$ -féle, független értelemben lehet sikeres vagy sikertelen? Ez nem túl realisztikus model.



# Többdimenziós binomiális eloszlás

**Példa:** szabályos dobókocka, címkéi: 1 db 1-es, 2 db 2-es, 3 db 3-as.  
13-szor dobunk. Mi a valószínűsége, hogy 3 db 1-est, 4 db 2-est és 6 db 3-ast látunk?

$X_i$  :  $i$  értékű dobások száma

Klasszikus valószínűség:

$$\begin{aligned}\mathbb{P}(X_1 = 3, X_2 = 4, X_3 = 6) &= \\ &= \frac{13!}{3!4!6!} \left(\frac{1}{6}\right)^3 \left(\frac{1}{3}\right)^4 \left(\frac{1}{2}\right)^6 \approx 0,05364\end{aligned}$$

# Többdimenziós binomiális eloszlás

**Def.:** Az  $\underline{X} = (X_1, \dots, X_m)$  val. vektorváltozó *polinomiális* (avagy *multinomiális*) eloszlású,  $n \in \mathbb{N}$  és  $(p_1, p_2, \dots, p_m) \in [0, 1]^m$  paraméterekkel, ha  $p_1 + \dots + p_m = 1$  és

$$\mathbb{P}(X_1 = k_1, \dots, X_m = k_m) = \frac{n!}{k_1! k_2! \dots k_m!} p_1^{k_1} \dots p_m^{k_m}$$

minden  $0 \leq k_i \leq n$  ( $i = 1, \dots, m$ )  $k_1 + \dots + k_m = n$  esetén.

**Megj.:**

- A peremeloszlások binomiális eloszlásúak.
- A koordináták nem függetlenek.
- A peremeloszlások nem határozzák meg az együttes eloszlást.

# Többdimenziós exponenciális eloszlás

**Def.:** Legyenek  $Y_1, Y_2, Y_3$  együttesen független val. változók, ahol  $Y_i \sim \text{Exp}(\lambda_i)$  ( $i = 1, 2, 3$ ). Definiáljuk az  $\underline{X} = (X_1, X_2)$  vektorváltozót:  $X_1 = \min(Y_1, Y_3)$  és  $X_2 = \min(Y_2, Y_3)$ .

Az  $\underline{X}$  eloszlását Marshall–Olkin-féle kétváltozós exponenciális eloszlásnak hívják.

**Megj.:**

- A peremeloszlások exponenciálisak.
- A koordináták nem függetlenek.
- Ez nem folytonos eloszlás (együttes sfv értelemben), és nem is diszkrét.

# Többdimenziós exponenciális eloszlás

**Motiváció:** örökifjú tulajdonság többdimenziós esetben?

**Ötlet:**  $\mathbb{P}(\underline{X} > \underline{t} + \underline{s} \mid \underline{X} > \underline{s}) = \mathbb{P}(\underline{X} > \underline{t}) \quad \forall \underline{t}, \underline{s} \in [0, \infty)^2$

Ekkor  $\underline{X}$  koordinátái együttesen függetlenek és exponenciális eloszlásúak.

**Másik ötlet:**  $\mathbb{P}(\underline{X} > t \cdot \underline{1} + \underline{s} \mid \underline{X} > \underline{s}) = \mathbb{P}(\underline{X} > t \cdot \underline{1})$

ahol  $\underline{1} = (1, 1)$   $\forall t \geq 0 \quad \forall \underline{s} \in [0, \infty)^2$

# Többdimenziós exponenciális eloszlás

**Példa:** Egy gépben két fontos alkatrész van. Élettartamukat jelölje  $X_1, X_2$ . Tegyük fel, hogy az alkatrészek kora nem befolyásolja, hogy elromlanak-e  $t$  idő alatt, vagyis

$$\begin{aligned}\mathbb{P}((X_1, X_2) > (t+s_1, t+s_2) \mid (X_1, X_2) > (s_1, s_2)) &= \\ &= \mathbb{P}((X_1, X_2) > (t, t))\end{aligned}$$

Ekkor  $(X_1, X_2)$  lehet Marshall–Olkin eloszlású is, valamilyen  $\lambda_1, \lambda_2$  paraméterekre.

# Többdimenziós normális eloszlás

**Kérdés:** Hogyan általánosítható a normális eloszlás többdimenziós esetre?

Modellezendő jelenség:  $(X, Y)$  mérési eredmény.

Mit várunk egy ilyen  $(X, Y)$ -től?

1. folytonos (létezik  $f_{X,Y}$  együttes sűrűségfüggvény)
  2. forgásszimmetrikus  $f_{X,Y}(x, y) = h(x^2 + y^2)$
  3. a koordináták függetlenek  $h : [0, \infty) \rightarrow [0, \infty)$
- $$f_{X,Y}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y)$$

# Többdimenziós normális eloszlás

**Állítás:** Ha egy  $(X, Y)$  val. vektorváltozó teljesíti az előző három feltételt, akkor

$$f_{X,Y}(x, y) = e^{a(x^2+y^2)-c}$$

valamilyen  $a, c \in \mathbb{R}$ , ahol  $a < 0$ .

**Megj.:**

- Ha  $a$  adott, akkor  $c$  kiszámolható, mert a sűrűségfüggvény integrálja 1.
- Gyenge feltételek, mégis csak “egyféle” ilyen eloszlás van.
- Nem hivatkozunk az egy-dimenziós normális eloszlásra.
- 2-nél több dimenzió esetén ugyanez igaz (ha megfelelően definiáljuk a forgásszimmetriát).

## Többdimenziós normális eloszlás

**Biz.:**  $h(x^2 + 0^2) = f_{X,Y}(x, 0) = f_X(x) \cdot f_Y(0)$

$$\Rightarrow f_X(x) = \frac{1}{f_Y(0)} h(x^2) \quad f_Y(y) = \frac{1}{f_X(0)} h(y^2)$$

$$h(x^2 + y^2) = f_X(x) \cdot f_Y(y) = \frac{1}{f_Y(0)} h(x^2) \cdot \frac{1}{f_X(0)} h(y^2)$$

$$u = x^2 \quad \ln h(u + v) = \ln h(u) + \ln h(v) - c$$

$$v = y^2 \quad \Rightarrow \ln h(u) = au - c \quad (a \in \mathbb{R})$$

$$c = \ln(f_X(0)f_Y(0)) \quad \Rightarrow f_{X,Y}(x, y) = e^{a(x^2+y^2)-c}$$



# Standard normális eloszlás

**Def.:** Az  $\underline{X} = (X_1, \dots, X_n)$  val. vektorváltozó  $n$ -dimenziós *standard normális eloszlású*, ha folytonos, és együttes sűrűségfüggvénye:

$$f_{\underline{X}}(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{n}{2}}} e^{-\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n x_i^2}$$

**Megj.:**

- az előző állítás jelölésével:  $a = -\frac{1}{2}$   $c = \frac{n}{2} \ln(2\pi)$
- $n = 1$  esetén 1-dim standard normális
- a koordináták függetlenek (hiszen a sűrűségfüggvény szorzattá bomlik)

**Kérdés:** Hogyan kapjuk a nem standard  $n$ -dim normális eloszlásokat?

Itt is várható érték és “szórásnégyzet” paraméterezi őket?

# Kovarianciamátrix

Ismétlés:

$$\text{COV}(\underline{X}) = \begin{pmatrix} \text{COV}(X_1, X_1) & \text{COV}(X_1, X_2) & \dots & \text{COV}(X_1, X_n) \\ \text{COV}(X_2, X_1) & \text{COV}(X_2, X_2) & & \vdots \\ \vdots & & \dots & \\ \text{COV}(X_n, X_1) & \dots & & \text{COV}(X_n, X_n) \end{pmatrix}$$

**Def.:** Az  $\underline{X} = (X_1, \dots, X_n)$  val. vektorváltozó várható érték vektora:

$$(\mathbb{E}X_1, \dots, \mathbb{E}X_n)$$

Jelölés:  $\mathbb{E}\underline{X}$

# Többdimenziós normális eloszlás

Alternatív kovarianciamátrix definíció:

$$\text{cov}(\underline{Y}) = \mathbb{E}((\underline{Y} - \mathbb{E}\underline{Y}) \cdot (\underline{Y} - \mathbb{E}\underline{Y})^T)$$

**Def.:** Az  $\underline{Y} = (Y_1, \dots, Y_n)$  val. vektorváltozó többdimenziós *normális eloszlású*, ha

$$\underline{Y} = \underline{\underline{A}} \cdot \underline{X} + \underline{\mu}$$

valamilyen  $\underline{\underline{A}} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $\underline{\mu} \in \mathbb{R}^n$  és  $\underline{X}$   $n$ -dimenziós standard normális eloszlású val. vektorváltozó esetén.

Az eloszlást *nemelfajulónak* hívjuk, ha  $\det(\underline{\underline{A}}) \neq 0$ .

**Kérdés:** Mi köze ennek a definíciónak a kovarianciamátrixhoz?

# Többdimenziós normális eloszlás

**Állítás:** Legyen  $\underline{X} = (X_1, \dots, X_n)$  standard normális eloszlású val. vektorváltozó, és  $\underline{Y} = \underline{A} \cdot \underline{X} + \underline{\mu}$ . Ekkor

$$\mathbb{E}\underline{Y} = \underline{\mu} \qquad \text{cov}(\underline{Y}) = \underline{A} \cdot \underline{A}^T$$

**Állítás:** Legyen  $\underline{Y}$  nemelfajuló  $n$ -dimenziós normális eloszlású vektorváltozó, aminek várható érték vektora  $\underline{\mu}$ , kovarianciamátrixa  $\underline{\Sigma}$ . Ekkor  $\underline{Y}$  sűrűségfüggvénye

$$f_{\underline{Y}}(x_1, \dots, x_n) = \frac{1}{(2\pi)^{\frac{n}{2}} \det(\underline{\Sigma})^{\frac{1}{2}}} e^{-\frac{1}{2}(\underline{x} - \underline{\mu})^T \underline{\Sigma}^{-1}(\underline{x} - \underline{\mu})}$$

**Jelölés:**  $\underline{Y} \sim N(\underline{\mu}, \underline{\Sigma})$

# Többdimenziós normális eloszlás

**Kérdés:** Ez mit jelent kétdimenziós esetben?

$$\underline{\underline{\Sigma}} = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} a &= \mathbb{D}^2(Y_1) \\ b &= \text{cov}(Y_1, Y_2) \\ c &= \mathbb{D}^2(Y_2) \end{aligned}$$

$$\underline{\underline{\Sigma}}^{-1} = \frac{1}{\det(\underline{\underline{\Sigma}})} \begin{pmatrix} c & -b \\ -b & a \end{pmatrix}$$

$$\det(\underline{\underline{\Sigma}}) = ac - b^2$$

# Többdimenziós normális eloszlás

**Állítás:** Ha  $\underline{Y} \sim N(\underline{\mu}, \underline{\Sigma})$  akkor  $Y_i \sim N(\mu_i, \Sigma_{i,i})$ .

**Megj.:**

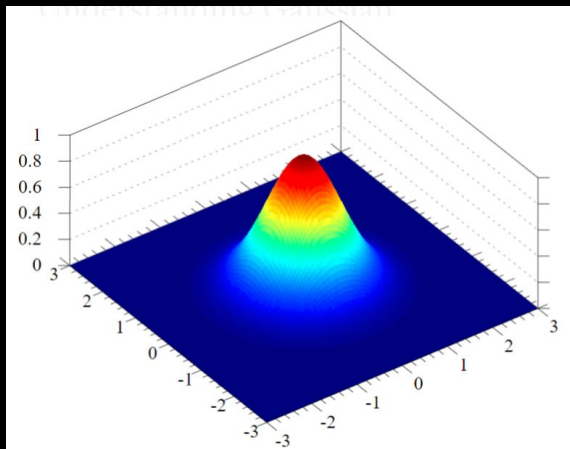
- Ezért is jogos a többdimenziós normális név.
- A kovarianciamátrix diagonálisa elemei a koordináták szórásnégyzetei.

**Köv.:** Legyen  $(Y_1, Y_2) \sim N(\underline{\mu}, \underline{\Sigma})$ . Ekkor

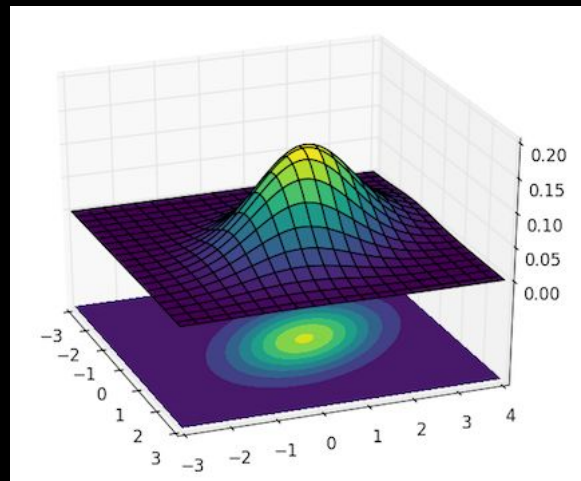
1.  $c_1 Y_1 + c_2 Y_2$  egydimenziós normális eloszlású (vagy konstans),
2. ha  $\text{corr}(Y_1, Y_2) = 0$ , akkor  $Y_1$  és  $Y_2$  függetlenek.
3. az  $\mathbb{E}(Y_2 \mid Y_1)$  regresszió megegyezik az  $Y_2$ -nek az  $Y_1$ -re vett lineáris regressziójával.

# Vizualizálás

Standard normális



Nem-standard normális



Köszönöm a figyelmet!

---