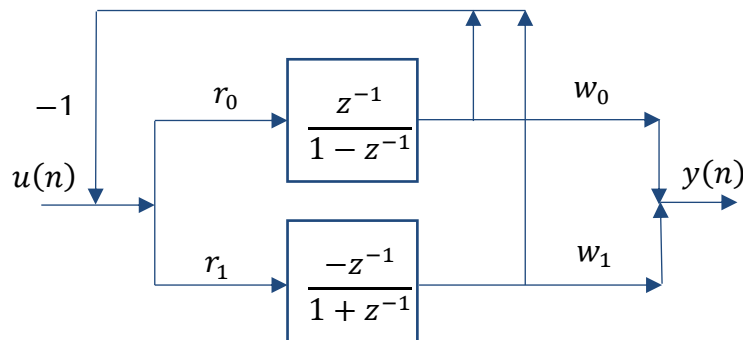


1. A $H(z) = \frac{a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}{1 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2}}$ átviteli függvényvel jellemezhető rendszer állapotváltozóit kellene megbecsülnünk. Vélelmezzük, hogy a rendszer belső struktúrája a rezonátoros számítási struktúrának felel meg $z_0 = 1$ és $z_1 = -1$ pozíciójú rezonátorokkal. Bemenetén multiszínuszos gerjesztést alkalmazunk. A paramétereket ismertnek tételezzük fel: $a_1 = a_2 = 0.25$, $b_1 = -1$, $b_2 = 0.5$. Rajzolja fel a vélelmezett rendszer jelfolyamgráfját, és határozza meg az abban szereplő paraméterek számértékét (max. 3 pont)! Tervezzen olyan megfigyelőt (azaz számítsa ki a megfigyelő ismeretlen paramétereit), amely képes a vizsgált rendszer állapotváltozóinak a lehető legrövidebb időn belüli meghatározására (max. 4 pont)! (A megfigyelési zaj elhanyagolható!) Ellenőrizze, hogy teljesül-e a hibarendszer sajátértékeire vonatkozó feltétel (max. 2 pont)!

Megoldás:

A vélelmezett rendszer jelfolyamgráfja



$$H(z) = \frac{a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}{1 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2}} = \frac{\frac{r_0 z^{-1}}{1 - z^{-1}} w_0 - \frac{r_1 z^{-1}}{1 + z^{-1}} w_1}{1 + \frac{r_0 z^{-1}}{1 - z^{-1}} - \frac{r_1 z^{-1}}{1 + z^{-1}}} = \frac{(1 + z^{-1})r_0 z^{-1} w_0 - (1 - z^{-1})r_1 z^{-1} w_1}{1 - z^{-2} + (1 + z^{-1})r_0 z^{-1} - (1 - z^{-1})r_1 z^{-1}} = \frac{(r_0 w_0 - r_1 w_1)z^{-1} + (r_0 w_0 + r_1 w_1)z^{-2}}{1 + (r_0 - r_1)z^{-1} + (r_0 + r_1 - 1)z^{-2}}$$

$r_0 - r_1 = b_1$, $r_0 + r_1 - 1 = b_2$, ahonnan

$$r_0 = \frac{1 + b_1 + b_2}{2} = 0.25, r_1 = \frac{1 - b_1 + b_2}{2} = 1.25,$$

iii.

$$w_0 = \frac{a_1 + a_2}{1 + b_1 + b_2} = 1, w_1 = \frac{-a_1 + a_2}{1 - b_1 + b_2} = 0,$$

Az állapotváltozós leírás:

$$\begin{bmatrix} x_0(n+1) \\ x_1(n+1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - r_0 & -r_0 \\ r_1 & -1 + r_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_0(n) \\ x_1(n) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} r_0 \\ -r_1 \end{bmatrix} u(n) = \mathbf{A} \mathbf{x}(n) + \mathbf{B} u(n)$$

$$y(n) = [w_0 \quad w_1] \begin{bmatrix} x_0(n) \\ x_1(n) \end{bmatrix} = \mathbf{C} \mathbf{x}(n)$$

A véges lépésben történő konvergencia feltétele, hogy

$$(\mathbf{A} - \mathbf{G}\mathbf{C})^2 = \mathbf{0} \text{ teljesüljön. } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0.75 & -0.25 \\ 1.25 & 0.25 \end{bmatrix}, \mathbf{C} = [1 \quad 0], \mathbf{G} = \begin{bmatrix} g_0 \\ g_1 \end{bmatrix}$$

Egyenértékű feltétel, hogy a megfigyelő összes sajátértéke nulla.

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 0.75 - g_0 & -0.25 \\ 1.25 - g_1 & 0.25 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0.75 - g_0 & -0.25 \\ 1.25 - g_1 & 0.25 \end{bmatrix} = \\ & = \begin{bmatrix} (0.75 - g_0)^2 - 0.25(1.25 - g_1) & -0.25(0.75 - g_0) - 0.25^2 \\ (1.25 - g_1)(0.75 - g_0) + 0.25(1.25 - g_1) & -0.25(1.25 - g_1) + 0.25^2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Ebből $\mathbf{G} = \begin{bmatrix} g_0 \\ g_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$. Ellenőrzésképpen:

$$\begin{bmatrix} -0.25 & -0.25 \\ 0.25 & 0.25 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -0.25 & -0.25 \\ 0.25 & 0.25 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

A hibarendszer összes sajátértéke nulla feltétel:

$$\det \begin{bmatrix} \lambda - 0.75 + g_0 & 0.25 \\ -1.25 + g_1 & \lambda - 0.25 \end{bmatrix} = (\lambda - 0.75 + g_0)(\lambda - 0.25) - 0.25(-1.25 + g_1) = \\ = \lambda^2 + \lambda(1 - g_0) + 0.5 - 0.25(g_0 + g_1) = 0$$

Ebből is $\mathbf{G} = \begin{bmatrix} g_0 \\ g_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$.

2. Mutassa be a skalár Kalman prediktor modelljét és zajparamétereit! (max. 2 pont)! Tanulmányainkból tudjuk, hogy a rekurzív becslő egyenletei:

$$\hat{x}(n+1) = a\hat{x}(n) + \beta(n)(y(n) - c\hat{x}(n)), \hat{y}(n) = c\hat{x}(n)$$

ahol az $E\{e^2(n+1)\} = p(n+1)$ négyzetes hiba minimumát a következő iteratív számítással beállított $\beta(n)$ súlyozással kapjuk:

$$\beta(n) = acp(n)[c^2p(n) + \sigma_n^2]^{-1}, p(n+1) = a(a - \beta(n)c)p(n) + \sigma_w^2$$

Határozza meg az állapotbecslés négyzetes hibáját az állandósult állapot elérését követően, feltételezve, hogy $a^2 = 0.5$, $c = 1$, $\sigma_w^2 = \sigma_n^2$ (max. 4 pont)! (Használja fel, hogy az állandósult hiba elérését követően a négyzetes hiba már nem változik.)

Megoldás:

$$x(n+1) = ax(n) + w(n), y(n) = cx(n) + n(n)$$

ahol $w(n)$ az ún. rendszerzaj, amelyre $E[w(n)] = 0$, $E[w(j)w(k)] = \sigma_w^2$, ha $j = k$, egyébként 0, $n(n)$ az ún. megfigyelési zaj, amelyre $E[n(n)] = 0$, $E[n(j)n(k)] = \sigma_n^2$, ha $j = k$, egyébként 0. $x(n) = 0, w(n) = 0$, ha $n < 0$.

$$E[w(n)x(n)] = 0 \quad E[n(n)\hat{x}(n)] = 0 \quad E[w(n)n(n)] = 0, \forall n.$$

$$p(n+1) = p(n) = p \text{ jelöléssel: } \beta = \frac{acp}{c^2p + \sigma_n^2}, \text{ és } p = a \left(a - \frac{acp}{c^2p + \sigma_n^2} c \right) p + \sigma_w^2 = \frac{a^2\sigma_n^2}{c^2p + \sigma_n^2} p + \sigma_w^2, \text{ ahonnan}$$

$p^2 + p \left[\frac{1-a^2}{c^2} \sigma_n^2 - \sigma_w^2 \right] - \frac{1}{c^2} \sigma_w^2 \sigma_n^2 = 0$ egyenlet pozitív gyöke adja a megoldást. Behelyettesítve:

$$p^2 - p[0.5\sigma_w^2] - \sigma_w^4 = 0; p_{1,2} = \frac{0.5\sigma_w^2 \pm \sigma_w^2 \sqrt{4.25}}{2}; p \approx 1.28\sigma_w^2$$

3. Adja meg annak a jelnek a diszkrét időfüggvényét, amelyet az $\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1-j}{2}, \frac{1+j}{2}, \frac{1}{2}\right)$ értékű Fourier transzformált jellemez (max. 3 pont)!

Megoldás:

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}0n} + \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}1n} + \frac{1-j}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}2n} + \frac{1+j}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}3n} + \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}4n} = \\ & = \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}0n} + \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}1n} + \frac{1}{2} * e^{-j\frac{2\pi}{5}1n} + \frac{1-j}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}2n} + \frac{1+j}{2} * e^{-j\frac{2\pi}{5}2n} = \\ & = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}1n} + \frac{1}{2} * e^{-j\frac{2\pi}{5}1n} + \frac{1}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}2n} + \frac{1}{2} * e^{-j\frac{2\pi}{5}2n} - \frac{j}{2} * e^{j\frac{2\pi}{5}2n} + \frac{j}{2} * e^{-j\frac{2\pi}{5}2n} = \end{aligned}$$

$$= 1 + \cos\left(\frac{2\pi}{5}n\right) + \cos\left(\frac{4\pi}{5}n\right) + \sin\left(\frac{4\pi}{5}n\right)$$

4. Hogyan kell módosítani az 1. feladatban szereplő átviteli függvény paramétereit annak érdekében, hogy az átviteli függvény mindentáeresztő tulajdonságú legyen (max. 2 pont)? Rajzolja fel az ennek megfelelően módosított átviteli függvényt megvalósító direkt struktúra blokkvázlatát (max. 2 pont)! Bizonyítsa be, hogy a módosított $H(z)$ átviteli függvény mindentáeresztő tulajdonságú (max. 1 pont)! Valósítsa meg ezt az átviteli függvényt másodfokú direkt struktúrájú rezonátorral is (max. 3 pont)! Rajzolja le mindkét implementáció tranzponáltjának blokkvázlatát is (max. 2 pont)!

Megoldás:

Ahhoz, hogy a zérus(ok) és a pólus(ok) egymás tükörképei legyenek az egységsugarú körre vonatkoztatva, a $H(z) = \frac{a_1z^{-1}+a_2z^{-2}}{1+b_1z^{-1}+b_2z^{-2}}$ átviteli függvényben $b_2 = 0, a_2 = 1, a_1 = b_1$ beállítás szükséges azzal, hogy az átviteli függvény előjele szabadon megválasztható ($a_2 = \pm 1, a_1 = \pm b_1$). A továbbiakban a pozitív előjelű változatot valósítjuk meg.

Az átvitel abszolút értékének négyzete a komplex konjugálttal történő szorzás után:

$$|H(z)|^2 = z^{-1} \frac{z^{-1} + b_1}{1 + b_1 z^{-1}} z \frac{z + b_1}{1 + b_1 z} = \frac{1 + b_1(z + z^{-1}) + b_1^2}{1 + b_1(z + z^{-1}) + b_1^2} = 1$$

Rezonátor átviteli függvény:

$$H(z) = 2r_m \frac{z^{-1} \cos \varphi_m - z^{-2}}{1 - 2z^{-1} \cos \varphi_m + z^{-2}}$$

A visszacsatolt rezonátoros struktúra átviteli függvénye:

$$\frac{2r_m \frac{z^{-1} \cos \varphi_m - z^{-2}}{1 - 2z^{-1} \cos \varphi_m + z^{-2}}}{1 + 2r_m \frac{z^{-1} \cos \varphi_m - z^{-2}}{1 - 2z^{-1} \cos \varphi_m + z^{-2}}} = \frac{2r_m(z^{-1} \cos \varphi_m - z^{-2})}{1 - 2(1 - r_m)z^{-1} \cos \varphi_m + (1 - 2r_m)z^{-2}}$$

A kicsatolás: $w_m = -1$, mert a megvalósítandó átviteli függvény a $z_m = e^{j\varphi_m}$ helyen -1 .

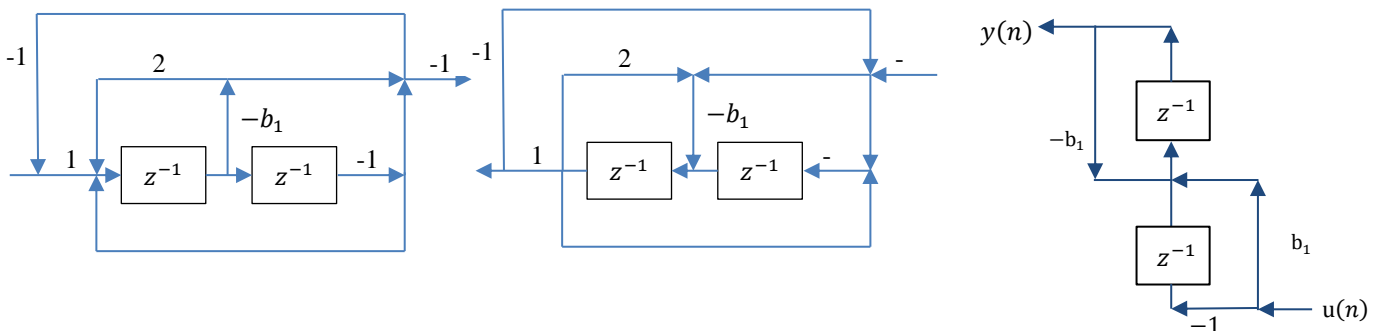
$$\frac{2r_m(z^{-1} \cos \varphi_m - z^{-2})}{1 - 2(1 - r_m)z^{-1} \cos \varphi_m + (1 - 2r_m)z^{-2}} (-1) = \frac{z^{-2} + b_1 z^{-1}}{1 + b_1 z^{-1}}$$

Az együtthatók egyeztetésével:

$$2r_m = 1, \quad r_m = \frac{1}{2}, \quad \cos \varphi_m = -b_1$$

A rezonátoros megvalósítás és tranzponáltja:

A direkt struktúra tranzponáltja:



5. Bizonyítsa be, hogy az 4. feladatban szereplő rendszer belső energiáját a direkt struktúrájú rezonátor esetén $P_D = \begin{bmatrix} 1 & b_1 \\ b_1 & 1 \end{bmatrix}$ mátrix segítségével tudjuk megadni (max. 3 pont)! Milyen állítást tudunk megfogalmazni abszolút-érték csonkítás esetén ezekre a struktúrákra (max. 1 pont)? Adja meg a struktúra által tárolt energia kifejezését (max. 2 pont)!

Megoldás:

A 4. feladatban szereplő direkt struktúra állapot-, becsatolási és kicsatolási mátrixai:

$$A = \begin{bmatrix} -b_1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}, C = [b_1 \quad 1]$$

Igazolandó, hogy $A^T P_D A + C^T C = P_D$. Behelyettesítve:

$$\begin{bmatrix} -b_1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & b_1 \\ b_1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -b_1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1 \\ 1 \end{bmatrix} [b_1 \quad 1] = \begin{bmatrix} 1 & b_1 \\ b_1 & 1 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} -b_1^2 + 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b_1^2 & b_1 \\ b_1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & b_1 \\ b_1 & 1 \end{bmatrix}$$

Mivel a P_D mátrix nem diagonálmátrix, ezért abszolút-érték kvantálás esetén sem tudunk megfogalmazni olyan állítást, hogy a rendszer belső energiáját disszipálni fogja, és ezáltal a határciklus oszcillációk elkerülhetők.

$$E = \mathbf{x}^T P_D \mathbf{x} = x_0^2 + 2b_1 x_0 x_1 + x_1^2$$

6. Jellemezze az $\frac{1}{N}(1 - z^{-N}) \frac{z^{-1}}{1 - z^{-2}}(1 + z^{-N})$ átviteli függvényű diszkrét rendszer amplitúdó- és fáziskarakterisztikáját a vonatkozó összefüggések levezetésével és grafikus illusztrációval (max. 4 pont)! Vizsgálja meg, hogy megvalósítható-e ez az átviteli függvény a rezonátoros struktúra alkalmazásával (max. 2 pont)?

Megoldás:

Az átviteli függvény $\frac{1}{N}(1 - z^{-2N}) \frac{z^{-1}}{(1 - z^{-1})(1 + z^{-1})}$ alakú, ami a frekvenciatartományban

$$\frac{1}{N} e^{-jN\omega T} (e^{jN\omega T} - e^{-jN\omega T}) \frac{e^{-j\omega T}}{e^{-j\frac{1}{2}\omega T} (e^{j\frac{1}{2}\omega T} - e^{-j\frac{1}{2}\omega T}) e^{-j\frac{1}{2}\omega T} (e^{j\frac{1}{2}\omega T} + e^{-j\frac{1}{2}\omega T})} = \frac{1}{2N} e^{-jN\omega T} \frac{\sin N\omega T}{\sin \frac{\omega T}{2} \cos \frac{\omega T}{2}}$$

Az amplitúdó-karakterisztika:

$$\frac{1}{2N} \left| \frac{\sin N\omega T}{\sin \frac{\omega T}{2} \cos \frac{\omega T}{2}} \right|$$

Ez az amplitúdó-karakterisztika hasonlóan néz ki, mint a $2N$ szélességű csúszó ablakos átlagoló amplitúdó-karakterisztikája azzal a különbséggel, hogy a mintavételi frekvencia felénél is egységnyi az átvitel.

A fáziskarakterisztika: $-N\omega T$, π fázisugrásokkal ott, ahol $\sin N\omega T$ előjelet vált, kivéve azokat a helyeket, ahol $\sin \frac{\omega T}{2} \cos \frac{\omega T}{2}$ is előjelet vált.

A $2N$ dimenziós rezonátoros struktúrának van olyan csatornája, amelynek átvitele:

$\frac{1}{2N}(1 - z^{-2N}) \frac{z^{-1}}{(1 - z^{-1})}$, ill. $\frac{1}{2N}(1 - z^{-2N}) \frac{-z^{-1}}{(1 + z^{-1})}$. A két csatorna különbségét képezve a kívánt átvitelt kapjuk:

$$\frac{1}{2N}(1 - z^{-2N}) \frac{z^{-1}}{(1 - z^{-1})} - \frac{1}{2N}(1 - z^{-2N}) \frac{-z^{-1}}{(1 + z^{-1})} = \frac{1}{N}(1 - z^{-2N}) \frac{z^{-1}}{(1 - z^{-1})(1 + z^{-1})}$$

Az elérhető pontszám: 40. Az elégségeshez 16 pont kell.