

Deriválttáblázat

$f(x)$	$f'(x)$	D_f
x^α	$\alpha x^{\alpha-1}$	$(0, +\infty)$
a^x	$a^x \ln a$	$(-\infty, +\infty)$
$\log_a x$	$\frac{1}{\ln a} \frac{1}{x}$	$(0, +\infty)$
$\sin x$	$\cos x$	$(-\infty, +\infty)$
$\cos x$	$-\sin x$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{tg} x$	$\frac{1}{\cos^2 x}$	$\left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$
$\operatorname{ctg} x$	$-\frac{1}{\sin^2 x}$	$(0, \pi)$
$\arcsin x$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$(-1, 1)$
$\arccos x$	$-\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$(-1, 1)$
$\operatorname{arctg} x$	$\frac{1}{1+x^2}$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{arctg} x$	$-\frac{1}{1+x^2}$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{sh} x$	$\operatorname{ch} x$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{ch} x$	$\operatorname{sh} x$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{th} x$	$\frac{1}{\operatorname{ch}^2 x}$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{cth} x$	$-\frac{1}{\operatorname{sh}^2 x}$	$(0, +\infty)$
$\operatorname{arsh} x$	$\frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$	$(-\infty, +\infty)$
$\operatorname{arch} x$	$\frac{1}{\sqrt{x^2-1}}$	$(1, +\infty)$

$\alpha \in \mathbb{R}$ tetszőleges, $a \in (0, +\infty) \setminus \{1\}$

Komplex számok

Alakok: $a + bi$

$$r = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\tan \varphi = \frac{b}{a} \text{ \& \; sínegyzet}$$

$$r \cdot e^{i\varphi} \iff r(\cos \varphi + i \sin \varphi)$$

$$a = r \cos \varphi$$

$$b = r \sin \varphi$$

Alapműveletek: \oplus, \ominus : algebrai alakban KIZÁRÓLAG

\otimes, \oslash : algebrai alakban könnyű, összetett $\frac{z_1}{z_2} = \frac{z_1 \bar{z}_2}{z_2 \bar{z}_2}$ alakban exp alakban könnyű.

$\sqrt[n]{z}$, $\sqrt[n]{z}$: exp alakban KIZÁRÓLAG. gyökvenésnél n különböző gyök

$$z^n = r e^{i\varphi} = r e^{i(2k\pi + \varphi)} \rightarrow \sqrt[n]{r} \cdot e^{\frac{i(2k\pi + \varphi)}{n}} \quad k = 0 \dots n-1$$

\ominus : $\begin{cases} a_1 = a_2 \\ b_1 = b_2 \end{cases}$ vagy $\begin{cases} r_1 = r_2 \\ \varphi_1 = 2k\pi + \varphi_2 \end{cases}$

\bar{z} : $a - bi$ vagy $r e^{-i\varphi}$

$|z|$: $\sqrt{a^2 + b^2}$ vagy r

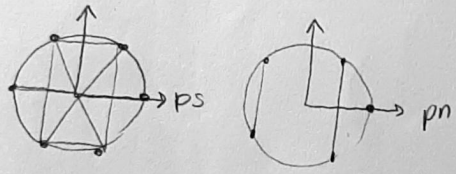
geometria: $\oplus, \ominus \sim$ vektorműveletek

\otimes, \oslash $\pm \alpha$ -val forgatás & nyújtás $\rightarrow \sqrt[n]{z}$

$\sqrt[n]{z}$ $\sqrt[n]{r}$ sugarú körön, n oldalú szabályos sokszög, csúcsa z fele mutat

\bar{z} tükrözés x -re

Egységgyökök:



- Ha $a|b$ akkor $\forall a$ -edik egységgyök is $\forall b$ -edik egységgyök is.
- Az a -edik és b -edik egységgyök között (a, b) közös.
- Visztervelet's egyenletekre.

- egyenletmegoldás: (egyenletrendszerek)
- legkegyelmesebb műveleti alakban: \oplus miatt ált. algebrai
 - \ominus def alapján egyenletrendszerek
 - valós egyrészűségi egyenlet megoldása z & \bar{z} is, de nem feltétlenül különböző
 - $\sqrt[n]{z} \rightarrow$ valós gyökvenésre is igaz
 - ps hatványoknál $z^n = (-z)^n$
 - ha $z_1 = z_0 \cdot e^{\frac{2\pi i}{n}}$ akkor $z_k = z_0 \cdot e^{\frac{2\pi i}{n} k}$. főleg n nem megy a hiro

trigo: $\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{2}, \pi$: 2-re veretes szögek
 $30^\circ, 45^\circ, 60^\circ, 90^\circ, 180^\circ$

- HASZNÁLJ EGYSÉGGÖRT (esetleg szövegértelmezést) főleg visszavereléshez
- és piszkozatlapot

Sorozatok határelértéke

- perdef: $a_n \rightarrow \infty$ $a_n > \dots > b_n > P > 0$ ami elhártható $n > N(P)$ alakú
 $a_n \rightarrow -\infty$ $a_n < \dots < b_n < P < 0$ —||—
- $a_n \rightarrow A$ $0 < |a_n - A| < \dots < b_n < \varepsilon$ ami elhártható $n > N(\varepsilon)$ alakú

- műveletek: $f+g, c \cdot f, f \cdot g, \frac{f}{g}, f \circ g, f^{\text{const.}}, \sqrt[n]{f}, |f|$

Határozott alakok: $k \cdot 0, \frac{1}{0+}, \frac{1}{\infty}, \infty + \infty, \infty \cdot \infty, c > 0: c \cdot \infty$

- nevezeteselek: $a^n \rightarrow \begin{cases} 0 & |a| < 1 \\ 1 & a = 1 \\ \infty & a > 1 \\ \text{osc.} \\ \text{div.} & a \leq -1 \end{cases}$

$$c \rightarrow c \quad \sqrt[n]{c} \rightarrow 1 \quad \left(1 + \frac{x}{n}\right)^n \rightarrow e^x$$

$$n^k \rightarrow \infty \quad \sqrt[n]{n} \rightarrow 1$$

$$n! \rightarrow \infty$$

$$n^n \rightarrow \infty$$

- nagyságrendek: $1 < a < b \quad a^n \ll b^n$
 $0 < k < l \quad n^k \ll n^l$
 $\left. \begin{matrix} k > 0 \\ 1 > a \end{matrix} \right\} n^k \ll a^n$
 $a > 1 \quad a^n \ll n! \quad // \ln n \ll n$
 $n! \ll n^n$

- letelek: $f \leq g \Rightarrow \lim f \leq \lim g$. TUDD, MIT VÁRSZ.
 $a_n \rightarrow A \Rightarrow a_\infty \rightarrow A$

- Kellémellen, határozatlan alakos esetek:

$$\begin{aligned} \text{"} \infty - \infty \text{"} &\rightarrow \ln a - \ln b = \ln \frac{a}{b} \\ &\rightarrow \sqrt{a} - \sqrt{b} = \frac{a-b}{\sqrt{a} + \sqrt{b}} \\ &\rightarrow \sqrt[3]{a} - \sqrt[3]{b} = \frac{a-b}{\sqrt[3]{a^2 + \sqrt[3]{ab} + \sqrt[3]{b^2}}} \\ &\rightarrow |a-b| > a - \frac{a}{2} \text{ ha } \frac{a}{2} > b \end{aligned}$$

$$\text{"} \frac{\infty}{\infty}, \frac{0}{0} \text{"} \rightarrow \text{Kiemelbdsi. a legnagyobb nagyságrendű tagokat hozzuk a tört elé.}$$

$$\rightarrow \frac{\max a_n}{\min b_n} \geq \frac{a_n}{b_n} \geq \frac{\min a_n}{\max b_n} \quad \text{TUDD, MIT VÁRSZ}$$

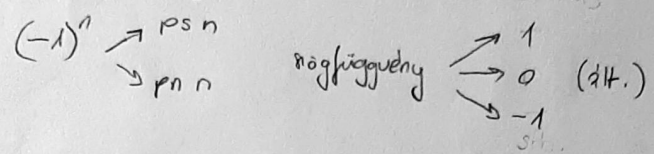
$$\text{"Hatvány előkezelés"} \quad \left(\frac{a_n}{b_n}\right)^n = \frac{(a_n)^n}{(b_n)^n} \cdot (n+c)^n = n^n \left(1 + \frac{c}{n}\right)^n \cdot \left(1 + \frac{c}{n^2}\right)^n = \sqrt[n]{\left(1 + \frac{c}{n}\right)^{2n}} \cdot (a_n)^{n+c} = (a_n)^n \cdot (a_n)^c$$

$$\text{"} \sqrt[b]{a}, a^b \text{"} \rightarrow \min a_n \leq a_n \leq \max a_n \quad \text{dlt.} \quad \left. \begin{matrix} \text{TUDD, MIT VÁRSZ} \\ \text{konv.} \end{matrix} \right\}$$

$$\Rightarrow \sqrt[n]{p}, \sqrt[n]{n} \text{ részsorozatok} \quad / \quad a^n, n^a, n^n \text{ részsorozatok}$$

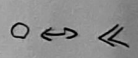
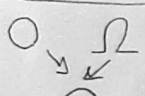
- rekurzió: 1. monotonitás, próba, majd T.I. \rightarrow l. ill. f
- 2. korlátosság $\cdot \lim a_n = \lim a_{n+1} - b_n$, majd T.I. \cdot gyakran $a_n > 0, a_n < 0$
- 3. $\lim a_n = \lim a_{n+1}$, csak most komolyan

limsup, liminf: 1. rész-sorozatokról, bontás



- 2. határérték meghatározás \rightarrow torlódási pontok halmaza // ugyanez rész-sorozatokról unidirez. torlódási pontjai a rész-sorozatokról birtokos pontjaiknak unidiz.
- 3. limsup, liminf ill. lim

|| bármely sorozat felbontható monoton, egymást közeledő sorozatokra (bár lehet, hogy végtelen sokra) \Rightarrow ez elég praktikus, mert monoton sorozatoknak pontosan egy torlódási pontja van



\ominus azonos nagyságrend

pont az, amivel becsülni lehet!

$\rightarrow 0 / \rightarrow +\infty / \rightarrow -\infty$ -hez is használható

- szorzás
- összeadás
- hányados

\sim aszimptotikus egyenlőség $\Leftrightarrow \lim \frac{a}{b} = 1$

- nem triv
- szorzás
- összeadás
- hányados

Függvények határértéke

• PERDEF: $x \rightarrow \pm\infty \sim$ sorozatok

$x \rightarrow x_0, x_0^+, x_0^-$: a) $A : (|f(x)-A| < \dots < g(|x-x_0|) < \epsilon$ - l.d.l
 $|x-x_0| < \delta(\epsilon)$

b) $\pm\infty$: konst. 2 oldalra

$f(x) > \Omega > 0$
 $0 < x-x_0 < \delta(\Omega)$ etc.

• ATVITELI ELV

• ATVITELI ELV (BEHELYETTESÍTÉSI ELV): ha $x_n \rightarrow x_0$

$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow \infty} f(x_n)$ pl. $x_n = x_0 + \frac{1}{n}$
 vagy $x_n \rightarrow 0+$
 v. $x_n \rightarrow 0-$

• CAFOLÁS:

$x_n \rightarrow x_0$ ahol $f(x_n) \rightarrow A$
 $x_m \rightarrow x_0$ ahol $f(x_m) \rightarrow A$ fel oldal eldg

• L'HOPITALUS, de csak ha a végén létezik határérték. KIV. $e^x, \ln x, \cos x$ ott kiemelest érdemes

• SZÖGFÜGGVÉNYEK: ha nem jó $\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin x}{x} = 1$

$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\tan x}{x} = 1$

$\sin \alpha = \frac{\sin \alpha}{\alpha} \cdot \alpha$

$\sin^2 \alpha + \cos^2 \alpha = 1$

$(1 + \cos \alpha)(1 - \cos \alpha) = 1 - \cos^2 \alpha = \sin^2 \alpha$

• további azonosságok bevetése

• L'Hospital

• Helyettesítés: - arcosnál
 - $x \rightarrow$ vmi helyett $u \rightarrow 0$ kell

• HELYETTESÍTÉS: (ATVITELI ELV)

$\lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \lim_{f(x) \rightarrow f(x_0)} g(f(x))$

• EXPONENCIÁLIS:

• ha $x \rightarrow \infty \Rightarrow \alpha \rightarrow \infty$

$\lim_{x \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{x}\right)^x = e$

$a^b = e^{b \ln a}$

↳ Folytonosság: perdef

≠ folytonosság: perdef / Heine l.l. • cafolás: $x_n - x_m \rightarrow 0$ de $|f(x_n) - f(x_m)| > K$
 ~ határérték
 ~ Heine l

Szakadások:

$Kx_0 \subset D_f$
 de nem folytonos x_0 -ban

- elsőfajú - megszüntethető
 - véges ugrás
- másodfajú
- folytonos függvényeknél csak D_f -en kívül ill. összeletelnél lehet
- egyoldali határértékek vizsgálata

Deriválás

perdef: $K_{x_0, \sigma} \subseteq D_f$ & $\exists \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$, mindkét oldal egyenlő és véges

// x_0 -ban folytonos, mint szükséges feltétel

elemi fu & műveletek

$(f+g)(x)$	$(cf)(x)$	$(f \cdot g)(x)$	$(\frac{1}{g})(x)$	$(\frac{f}{g})(x)$	$f(g(x))$	ha $f(g(x))=x$ $f(x)$
$(f'+g')(x)$	$(cf')(x)$	$(f'g+g'f)(x)$	$(-\frac{g'}{g^2})(x)$	$(\frac{f'g-g'f}{g^2})(x)$	$f'(g(x)) \cdot g'(x)$	$\frac{1}{g'(g(x))}$

paraméteres deriválás

$$x = x(t) \quad y = y(t) \quad f'(x) = ?$$

1. $\dot{x} \rightarrow$ szignum \rightarrow inverz

2. \dot{y}, \dot{x} & beh: $f'(x_0) = \frac{\dot{y}}{\dot{x}} \quad f''(x_0) = \frac{\dot{y}\ddot{x} - \dot{x}\ddot{y}}{\dot{x}^3}$

Pimplicit deriválás $F(x, y) = 0$

1. a $P(x, y)$ rajta van a görbén?

// x szerint vizsgálunk

2. derivált "egyenlet", ahol y egyenlőre függvény és y' az ismeretlen

3. ha y'' kell, akkor $y'(x)$ -t behelyettesítjük

Függvényvizsgálat

D_f , $\exists h$, paritás, periódus

$f' \rightarrow \nearrow, \searrow, \exists h$, szélsőértékvizsg.

$f'' \rightarrow \cup, \cap, \exists h$, inflexióvizsg.

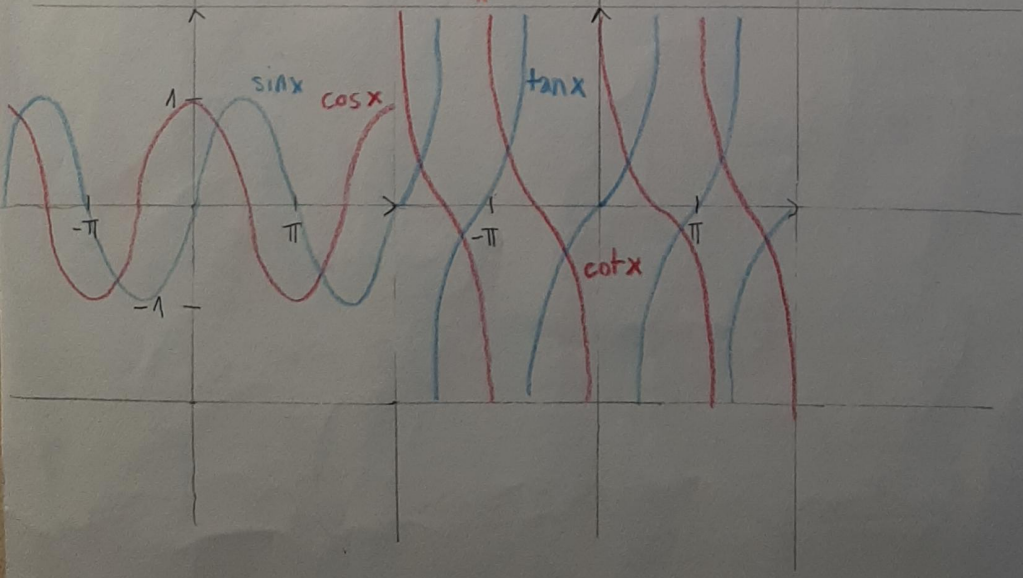
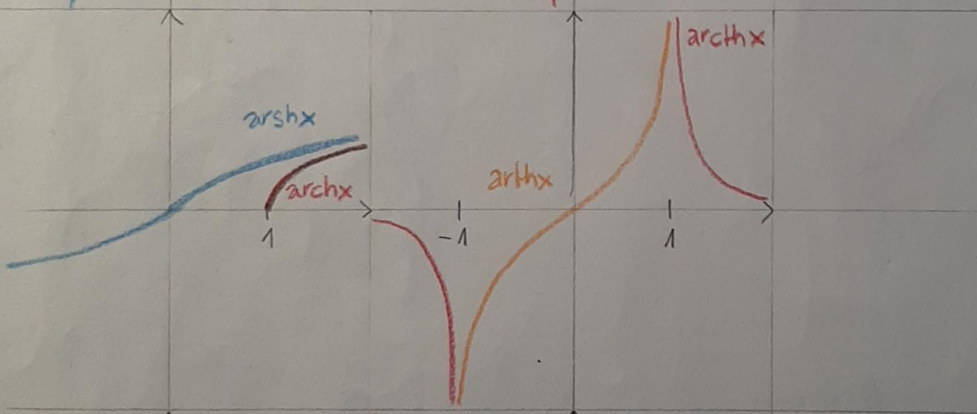
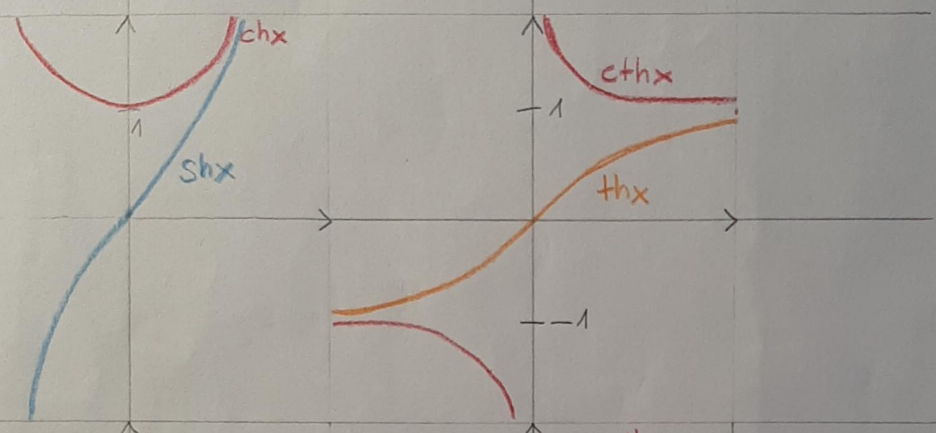
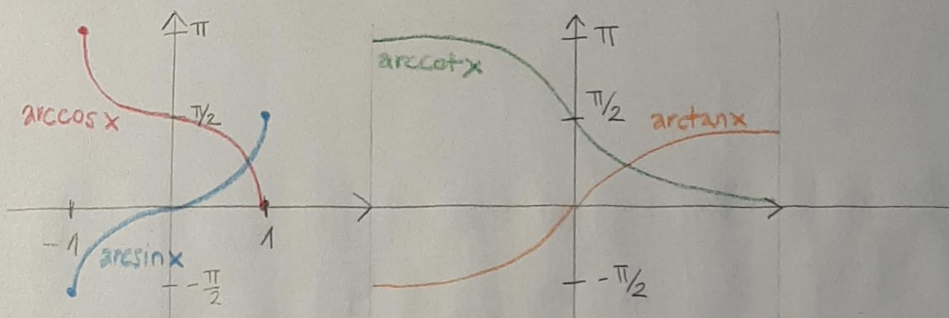
lim: $\pm\infty$ ill. szakadások

R_f : minden többi alapján

+ lineárizáció x_0 pontban: $y(x) = y(x_0) + y'(x_0)(x - x_0)$

+ lineáris aszimptota: ha $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{f(x)}{x} = A$ & $\lim_{x \rightarrow \infty} (f(x) - Ax) = B \Rightarrow \exists$ és $y = Ax + B$

"Barzikink", a trigonometrikuj fu-ek



Hatvan integrálás

Deriválttáblázat

$$\int c \cdot f, \int f + g$$

$$\int f(ax+b) = \frac{F(ax+b)}{a}$$

Szorzatok

- elvégezzük : $(v' u + u v')$

$$-\int f^\alpha \cdot f' = \frac{f^{\alpha+1}}{\alpha+1} ; \quad u^{\alpha} \cdot u'$$

$$-\int \frac{1}{f} \cdot f' = \ln|f|$$

- $\int F \cdot g = FG - \int f \cdot G$: polinom \cdot (hires \circ lineáris)

e^x, \sin	típusok	\log, \tan, \arcsin	típusok	\rightarrow szorzat
F polinom	g hires	F hires	g polinom	$g=1$ helyettesítéssel
\downarrow	\downarrow	\downarrow	\downarrow	\vdots
f	G	f	G	\vdots

- $\int (g \circ f) \cdot f' = g \circ f$: $u^m \cdot (hires \circ nemlineáris)$

$$\int e^x \cdot f' = e^x f$$

$$\hookrightarrow \int (g \circ f) \cdot f' \cdot h = (g \circ f) \cdot h - \int (g \circ f) \cdot h'$$

$$\int \ln f \cdot a \cdot f' = a f$$

$$\int \frac{1}{f} \cdot f' = \ln|f| \leftarrow$$

\int tan, arc deriváltak

Törtek

- darabolás számláló szerint

- szorzattá alakítás $\left(\frac{b}{a^\alpha} = b a^{-\alpha} \text{ \& } \frac{b}{a} = b \cdot \frac{1}{a} \right)$

Rac + f

0. $\frac{1}{f} \cdot f'$ & $f^\alpha \cdot f'$ ellenőrzés

1. 1. polinomosztás maradékkal

2. nevező gyökképlete (másodfokú tagok $D < 0$)

3. új nevező meghatározása : $P^n Q^m \dots \rightarrow \frac{A_1}{P} + \frac{A_2}{P^2} + \dots + \frac{B_1 x + C_1}{Q} + \frac{B_2 x + C_2}{Q^2} + \dots$

4. kerentörtek (számláló egyenlősége) : lin. egyenletrendszer . figyelj, hogy A_2, A_1, P, Q, P^2

II. Alaptörtek (kiegészítéssel)

$$\hookrightarrow \text{elsőfokú } \int \frac{1}{x+a} = \ln|x+a| \quad \& \quad \int \frac{1}{(x+a)^n} = \frac{(x+a)^{1-n}}{1-n}$$

↳ másodfokú $\int \frac{Ax+B}{(ax^2+bx+c)^n} = k_1 \int \frac{2ax+B}{(ax^2+bx+c)^n} + k_2 \int \frac{1}{(ax^2+bx+c)^n} \rightarrow k_3 \int \frac{1}{(1+t^2)^n}$

ahol $n \geq 2$ esetben
 $\int \frac{1}{(1+t^2)^n} = \frac{t}{2(n-1)(1+t^2)^{n-1}} + \frac{2n-3}{2(n-1)} \int \frac{1}{(1+t^2)^{n-1}}$

rekurzió, amíg $\int \frac{1}{1+t^2} = \arctan(t)$

Gyökös (klasszikus)

$\int \frac{ax+b}{\sqrt{ax^2+bx+c}} = k_1 \int \frac{2ax+B}{\sqrt{ax^2+bx+c}} + k_2 \int \frac{1}{\sqrt{1+t^2}}$

$= k_1 \frac{\sqrt{ax^2+bx+c}}{1/2} + k_2 \frac{\arcsin\left\{\frac{sh}{ch}\right\}}{f}$

teljes négyzet & kiemeleés

Helyettesítés $\int f(x) dx = \int f(x) \cdot \frac{dx}{dt} \cdot dt$ x te, elvegez, x vissza

- $\sqrt{ax^2+bx+c}$: $\sqrt{1-A^2}$ $A = \sin t$ // $t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ $\sqrt{B^2+1}$ $B = \sinh t$ helyettesítéssel $\sqrt{C^2-1}$ $C = \cosh t$
- $\sqrt{ax+b}$:= $t \rightarrow$ Rac. tf.
- $x^{\frac{p_1}{q_1}}, x^{\frac{p_2}{q_2}} \dots$:= $t = x^{\text{lkkf}(q_1, q_2, \dots)}$ \rightarrow Rac. tf.

- e^x helyettesítés \rightarrow Rac. tf.
- $\sin x, \cos x, \tan x, \cot x \rightarrow$ Rac. tf.
 $t = \tan \frac{x}{2}$ $x = 2 \arctan t$ $\frac{dx}{dt} = \frac{2}{1+t^2}$
 $\sin t = \frac{2t}{1+t^2}$ $\cos t = \frac{1-t^2}{1+t^2}$

Trigonometria (sin & cos ill. sh & ch) // Osborne képlet: 1. lecseréljük sin, cos \rightarrow sh, ch 2. a sh * sh alakú előjelet megváltoztathatjuk (nem kell beírni)

$\int \sin^\alpha x \cos^\beta x \rightarrow$ mindkettő páros: $\sin^2 x \leftrightarrow \cos^2 x \leftrightarrow \cos 2x$
 $\sin^2 x = 1 - \cos^2 x$ $\cos^2 x = \frac{1 + \cos 2x}{2}$

\rightarrow egyiken páros (legyen α): $\int f^\alpha g^\beta = \int f^{\alpha-1} \cdot f \cdot g^\beta = \int (1-g^2)^{\frac{\alpha-1}{2}} \cdot f \cdot g^\beta$

felbontás & mind $f \cdot g^{\beta}$ alakú

$\int \frac{\sin^\alpha x}{\cos^\beta x} & \int \frac{\cos^\alpha x}{\sin^\beta x}$

a) $\alpha = \beta \pm 2 \rightarrow \int \tan / \cot^\beta \cdot \frac{1}{\cos / \sin^2 x}$

b) $\int \frac{f^\alpha}{g^\beta} = \int \frac{f^{\alpha-2}}{g^\beta} - \int f^{\alpha-2} \cdot g$

c) $\int \frac{f}{g^\alpha} = \frac{f^{1-\alpha}}{1-\alpha}$

d) $\int \frac{1}{g^\alpha} = \int \frac{f^2}{g^\alpha} + \int \frac{1}{g^{\alpha-2}}$

\rightarrow mindkettő 1:
 $2 \sin a \cos b = \sin(a+b) + \sin(a-b)$
 $2 \cos a \cos b = \cos(a+b) + \cos(a-b)$
 $2 \sin a \sin b = \cos(a-b) - \cos(a+b)$

\rightarrow mindkettő páros hozzáuk közös típusra

$\int f(\ln) \cdot g(\ln)$ ahol $f \& g: e^x, a^x, \sin x, \cos x, \sinh x, \cosh x$
 \rightarrow 2 párc integrálás azonos kinevezéssel, majd egyenlet

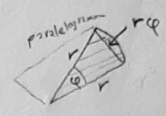
Mat integrálás

	$f(x)$	$y(t), x(t)$
Görbe alatti terület	$\int_a^b f dx$	$\int_{\alpha}^{\beta} y x' dt$

→ görbék közötti terület
 1. zh-ek 2. $\left| \int_{x_0}^{x_1} f-g dx \right|$



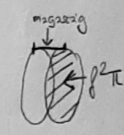
Szektor terület: $\frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} r^2 d\varphi$



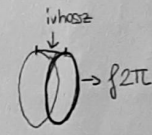
Ívhossz	$\int_a^b \sqrt{1+(f')^2} dx$	$\int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(y')^2+(x')^2} dt$
---------	-------------------------------	---



Forgástest képfogata	$\pi \int_a^b f^2 dx$	$\pi \int_{\alpha}^{\beta} y^2 x' dt$
----------------------	-----------------------	---------------------------------------



Forgástest felülete	$2\pi \int_a^b f \sqrt{1+(f')^2} dx$	$2\pi \int_{\alpha}^{\beta} y \sqrt{(y')^2+(x')^2} dt$
---------------------	--------------------------------------	--



Abszolútértékes

$$\int_a^b |f| dx = \int_a^{zh1} -f dx + \dots + \int_{zhn}^b f dx$$

Helyettesítés

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\varphi^{-1}(a)}^{\varphi^{-1}(b)} f(x) \frac{dx}{dt} dt$$

DE EHELYETT
 - → t, határ, → x
 - Newton-Leibniz
 x = φ(t)
 t = φ⁻¹(x)

Becslés $I = \int_a^b f(x) dx$ $x = \frac{1}{b-a}$

- a) kiszámolás
- b) $m \leq f \leq M$: B-W miatt $f(a)=0$ és $f(b), f(b)$ lehet
- c) $f \leq g \rightarrow \int_a^b f \leq \int_a^b g$ // $f < g$ is
- könnyebb integrálni
- d) $\int_{-a}^a \rightarrow$ ps & pn funk

PERDEF

$$S_F = \sum m_k \Delta x_k \rightarrow h = \sup\{S_F\} \rightarrow H = h = \int$$

$$S_F = \sum M_k \Delta x_k \rightarrow H = \sup\{S_F\}$$

Mat. int. feltétele

- korlátos
- véges pont kivételével folytonos

Határ. int. feltétele

- nincs elsőfajú szakadás

Integrál fv \rightarrow ~ normál fv-analízis szabályai

$$I(x) = \int_h^g f(x) dx \quad F(x) = \int_0^x f(x) dx \quad \frac{dI}{dx} = I'(x) = F'(g) - F'(h) = f(g) \cdot g' - f(h) \cdot h'$$

$$\frac{dI}{dg} = \frac{dI}{dx} \cdot \frac{dx}{dg} \quad \text{ill.} \quad \frac{dI}{dh} = \frac{dI}{dx} \cdot \frac{dx}{dh}$$

adott $F(x) = \int_0^x f(x) dx$

akkor ha f folytonos x_0 -ban $\rightarrow F'(x_0) = f(x_0)$

"tartományosi": • összeadásra visszavezetni $\int_0^a + \int_a^b$

• "szélelemel" vizsgálata: deriválható \Leftrightarrow polynoms & ...
bal derivált = jobb derivált & véges // technically

paritás:

$$F(-x) = \int_0^{-x} f(t) dt = \int_0^x f(-u) (-1) du \quad ? \quad \begin{matrix} -F(x) \\ F(x) \end{matrix}$$

Improprius // A der táblában az intervallumok végei egyidejűen lecsapoz.

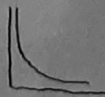
1. nemkorlátos pontok, szakadások, ∞ -ek meghatározása
2. $\lim_{\omega \rightarrow a \pm}$ \int határ \rightarrow parametres beh \rightarrow határérték
3. "kétvégű": ne a bontás módszerrel, hanem kétparaméterrel
4. ha dfolysz, elég tétnélleges intervallumról bemutítani, hogy divergens (nem kell $\pm \infty$)

$$\int_0^1 \frac{1}{x^\alpha} : \begin{matrix} \text{div} \alpha \geq 1 \\ \text{konv} \alpha < 1 \end{matrix} \quad \int_1^\infty \frac{1}{x^\alpha} : \begin{matrix} \text{div} \alpha \leq 1 \\ \text{konv} \alpha > 1 \end{matrix} \quad (\text{Tehát épp fordítva, } \frac{1}{x} \text{ az integrál és } \int \text{ div.})$$

$$\Rightarrow \int_0^\infty \frac{1}{x^\alpha} \text{ div}$$

csak 2
5. konvergencia megállapításához ill. becsléshez jók az $\frac{1}{x^\alpha}$ -ok

I. megsejtés: $\frac{1}{x}$ -nél gyorsabban/lassabban simul a tengelyhez



II. divergenshez egy div. becslés

Konvergensenhez felső & alsó konvergens becslés kell

Differenccs egyenletek (közönséges)

Df-re FIGYELJ!

$\ln|x|$ spectó jelentés

Feladattípusok:

- dlt mo (+ sing/reg mo)
- kezdetiérték-probléma (megoldás C-re)
- bizonyítás:
 - $f(x,y) = 0 \rightarrow$ dlt implicit deriválás, beh.
 - $y = f(x) \rightarrow$ deriválás, beh.
 - $x = f(t)$
 - $y = g(t)$
- egy más bel kifejezés: $\frac{da}{db} = \frac{1}{\frac{db}{da}}$
- $\frac{da}{db} \cdot \frac{db}{dc} = \frac{da}{dc}$
- egyenletműség vizsgálata \leftrightarrow reg/sing
- adott egyenest érintő: 1. meredekség $\rightarrow x_0$ 3. $\rightarrow y_0$
- iránymerő rajzolás: 1. dlt mo. 2. mindenfelé C-vel felvenni
- izolált: $y' = f(x,y) = K$
- nullszelők: ahol $y' = 0$ & $y'' \neq 0$ (implicit deriválás)
- inflexió: ahol $y'' = 0$ & $y''' \neq 0$

1. rendű mo.

- szétválasztható
- primitív

$$y' = f(x) \rightarrow y = F(x)$$

$$y' = f(x)g(y) \rightarrow \forall y_0: g(y_0) = 0 \Rightarrow y \equiv 0 \text{ & } y \equiv y_0$$

↓ egyébként helyen $\int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) dx \rightarrow$ összegezés

Df-re figyelj!

- lineáris

$$y' + f(x)y = r(x)$$

$$H: y = C e^{-\int f(x) dx}$$

$$I: y = \int \frac{r(x)}{\varphi(x)} dx \cdot \varphi(x) \text{ ahol } \varphi(x) \text{ H part mo-sa}$$

|| nép végigvételés
|| visszahelyettesítés!

- visszaverethető beh-sel

$$y' = f(ax+by) \rightarrow u = ax+by \text{ & } y'$$

$$y' = f\left(\frac{y}{x}\right) \rightarrow u = \frac{y}{x} \text{ & } y'$$

• más: VAGY $y' =$
VAGY $u' =$

VAGY nem kell derivált (kiesik minden x)

- successzív approximáció (x_0, y_0) -ben

$$y' = f(x,y) \Rightarrow \begin{cases} \varphi_0(x) = y_0 \\ \varphi_n(x) = y_0 + \int_{x_0}^x f(t, \varphi_{n-1}(t)) dt \\ \vdots \end{cases}$$

$\varphi(x)$, ami legközelebb mo (x_0, y_0) -ben

1. rendű differenciál $\dot{x} = Ax + f(t)$

- H: $\underline{x} = e^{\lambda t} \underline{s}$ mo (λ sajátérték
(\Rightarrow sajátvektor))

• komplex $\lambda = a+bi \rightarrow$ komplex \underline{s}
 \underline{x} helyett $\text{Re } \underline{x}$ & $\text{Im } \underline{x}$
• n -vektos: m db független \underline{s} jön ki megoldásból

Lin. rekurzió $f(n) = \sum a_i f(n-i)$

1. $K, q^k = \sum a_i q^{k-i}$
2. m -vektos gyök: $q^n \dots n^{m-1} q^n$
 m -vektos komplex gyök: $z^n + \bar{z}^n \dots n^{m-1} (z^n + \bar{z}^n)$
3. Kezdetiértékek $\{y_0 = f(x_0)\}$ e. rendűvektorból konkrét $C_1 \dots C_k$

2. rendű mo.

$$- f(x, y', y'') = 0 \rightarrow y' = p(x) \quad y'' = p'(x)$$

- "spec" $\rightarrow y'$: akkor is

$$- f(y, y', y'') = 0 \rightarrow y' = p(y) \quad y'' = \frac{dp}{dy} \cdot p(y)$$

Ha van peremfeltétel,
alkalmazd. Anélkül is
kurvanehez.

N. rendű mo. (all. eü. lineáris) $L_n[y] = \sum_0^n a_i y^{(i)} = r(x)$

- H:

1. K : $\sum_0^n a_i x^i = 0$ mo.

2. k -soros gyökhöz tartozik: $e^{\lambda x}, \dots, x^{k-1} e^{\lambda x}$

k -soros nemvalós gyökhöz tartozik: $e^{ax} \cos bx \dots x^{k-1} e^{ax} \cos bx$
($a \pm bi$)

$e^{ax} \sin bx \dots x^{k-1} e^{ax} \sin bx$

// visszafjelés is lehet

- I: (kiszélekezés)

// $r(x) = p(x)$

1. bontuk ilyen logikára ($r(x)$)

$$\sum_0^m a_i x^i e^{ax}$$

$$\sum_0^m a_i x^i e^{ax} \sin bx / \sum_0^m a_i x^i e^{ax} \cos bx$$

$$\sum_0^m a_i x^i \sin bx / \sum_0^m a_i x^i \cos bx$$

// $a=0 / m=1 / b=0$ speciális esetek

2. el lesz a próbafüggvény tag ($p(x)$)

$$\sum_0^m A_i x^i$$

$$\sum_0^m B_i x^i e^{ax} \sin bx + \sum_0^m C_i x^i e^{ax} \cos bx$$

3. külső rezonancia: homogénben b -soros próbafüggvényen k -reies

a) $b > k \rightarrow$ egyetlen, $b+1$ es tag kell

b) $b < k \rightarrow (b, k]$ minden tag

4. elegendő differenciáljunk

5. beh.

6. azonos típusú \rightarrow lin. e-rendszer $\rightarrow y_i, p$

- helyettesítéssel: figyelve, hogy ha $x \rightarrow t$

$$y' \rightarrow \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dx} = \frac{\dot{y}}{x}$$

$$y'' \rightarrow \frac{d}{dx} \frac{\dot{y}}{x} = \left(\frac{d}{dt} \frac{\dot{y}}{x} \right) \frac{dt}{dx} = \dots = \frac{\ddot{y}x - \dot{y}\dot{x}}{x^3}$$

Sorok $\sum_n a_k$

KONV/DIV + HIBA

Alt • véges sok elhagyásával $\sum a_n \sim \sum b_n$ (egyidejűleg konvergencia)

• $\lim a_k = 0$ szükséges feltétel (DIV vizsgálat hiba/ditelével)

• Cauchy $\forall \varepsilon > 0 \exists M: n > M \Rightarrow |a_{n+1} + \dots + a_{n+k}| < \varepsilon$ (alt. DIV vizsgálat)
 $k \in \mathbb{N}^+$

• DIV bizonyításnál akár ∞ tagot is elhagyhatunk

• absz konv \gg konv \rightarrow pozitív TAGÚ vizsgálat

• $\sum c a_k = c \sum a_k$ $\sum a_k + b_k = \sum a_k + \sum b_k$

• ha nem megy, rd fel.

Feladat

PERDEF $\lim, \lim s_n$

LÁNCBAFETÉS

minden a_k -t kettévágni (alt. - / csoportosítás)

GEOM SOR

$$\sum_0^{\infty} q^k \left(\begin{array}{l} \frac{1}{1-q} : |q| < 1 \\ +\infty : q \geq 1 \\ \text{div} : q \leq -1 \end{array} \right) \quad \sum_n q^k = q^n \sum_0^{\infty} q^k$$

LEIBNIZ

- alternál
- $\lim a_k = 0$

tipik $(-1)^n$, cos stb.

$$|M| = |s - s_n| \leq |a_{n+1}|$$

POZITÍV $a_k > 0$

- Konvergencia $\Leftrightarrow \{s_n\}$ korlátos
- n^α konvergencia $\Leftrightarrow \alpha < -1$ // \sim integrálts tipik $\frac{1}{n^\alpha}$
- $\sum a_k \sim \sum_{(2e)^k} \cdot 2^k$ ha $a_k \downarrow$ tipik \log

POZITÍV KRITÉRIUMOK $a_n > 0$

• MAJORÁNS $0 < a_n \leq c_n$
 $\exists \sum c_n$ } \Rightarrow KONV

tipik a köbség

• MINORÁNS $0 \leq d_n \leq a_n$
 $\nexists \sum d_n$ } \Rightarrow DIV

görtek, $\frac{1}{n^k}$, $\frac{1}{n^k}$,
 amiben $+/-$ van

• HÁNYADOS

$\frac{a_{n+1}}{a_n} \leq q < 1 \Leftrightarrow \limsup \frac{a_{n+1}}{a_n} < 1 \Rightarrow$ KONV

$\frac{a_{n+1}}{a_n} > 1 / \liminf \frac{a_{n+1}}{a_n} > 1 \Rightarrow$ DIV tipik $n!, k^n, n^4, n^n$ tegyed' ki
 képzett tört
 (kevés +)

• GYÖK

$\sqrt[n]{a_n} \leq q < 1 \Leftrightarrow \limsup \sqrt[n]{a_n} < 1 \Rightarrow$ KONV
 $\sqrt[n]{a_n} \geq 1 / \limsup \sqrt[n]{a_n} > 1 \Rightarrow$ DIV

tipik sok hatvány,
 a kitevő gyakran
 nemlineáris & e^{-x}

• INTEGRÁL

kell egy f , ami illeszkedik

$\sum a_n \sim \int f dx$

tipik ha tudod integrálni, használj

• HIBA $s \approx s_n$

a) Leibniz $|H| < |a_{n+1}|$

b) integrálszerű $|H| \leq \int_n^\infty f dx$

c) majoráns, hányados, \Rightarrow utógy majoráljuk melházi sorral

INYENCSEGEK

• Cauchy - sorzat: rajzold ki a határozat. tipik $\frac{1}{n^k}$ / csopontosítás

$|H| = \sum_{n=1}^\infty a_n \leq \sum_{n=1}^\infty c q^n$ ami kiindulási

• véglen módosítható :
 + zórájel \rightarrow konv sűrűhet
 - zórájel \rightarrow div sűrűhet
 csere \rightarrow aban konv mák még az előbb is marad
 felt konv bármivel átcsopontosítható

$a_n \sim b_n \Leftrightarrow \lim \frac{a_n}{b_n} = 1$

$a_n \sim b_n \Rightarrow \sum a_n \sim \sum b_n$

tipik transzcendens funk,
 $\frac{1}{n!} \Leftrightarrow$ határérték

Függvénysorozatok $f_n(x) \rightarrow f(x)$

- "konstans módszer" : $x=c$, sőt $u(x)=c$

- egyenlő & folytonos $\Rightarrow f$ folytonos // tipikusan csífoláshoz

Függvénysorok $\sum f_n(x) \rightarrow f(x)$ $r_n = |s - s_n|$

$r_n \rightarrow 0$ mindenhol, közös ε -nál \Leftrightarrow egyenlő // tipikusan $|r_n| \leq \dots \leq a_n < \varepsilon$ növeléssel igazolható, ahol a_n már x -től f_n (pl. x -ről helyettesítés)

• egyenlő \Rightarrow mindenhol egyenlő

egyenlő \Rightarrow ("probléma's helyen") $\lim_{x_0} r_n = 0$

• Weierstrass-majordolás:

$\exists b_n : |f_n(x)| \leq b_n$
 $\sum b_n$ konv \Rightarrow egyenlő (& abs konv)

• abs konv \Rightarrow konv

• folytonos tagok } \Rightarrow folytonos összeg & integrálható összeg
egyenlő

// $\sum \lim = \lim \sum$ ill. $\int \sum = \sum \int$

• folytonos tagok } \Rightarrow deriválható összeg
 $\sum f_k$ konv

// $\frac{d}{dx} \sum = \sum \frac{d}{dx}$

$\sum \frac{d}{dx} f_k$ egyenlő

Matványsorok $\sum a_n (x-x_0)^n \rightarrow f(x)$

Konvergenciatartomány (-) + szék

• $R = \frac{1}{\limsup \sqrt[n]{|a_n|}}$ ($\frac{1}{0} = +\infty$, $\frac{1}{+\infty} = 0$) ill. (ha létezik) $R = \frac{1}{\lim \frac{|a_{n+1}|}{|a_n|}}$ (-||-)

//mindenthol jó, mert limsup CSAK $\sum a_n u^n$ alakú!

- mindig $(-R, R)$ alakú:
 - 0 ben mindig konv
 - x_0 -ben konv $\rightarrow (-|x_0|, |x_0|)$ -ben konv
 - x_0 -ben div $\rightarrow x < -|x_0|$ & $|x_0| < x$ -ben div

Széleken külön vizsgálat kell ($\pm R$ beh \rightarrow numerikus sor)

- "konvban":
 - ekonv
 - abszkonv
 - konv
 - folytonos
- (zárít interakumuláció)
- $\int \sum = \sum \int$ (zárít interakumuláció)
- $\frac{d}{dx} \sum = \sum \frac{d}{dx}$ (R megegyezik, de szélek nem)

(mindig ellenőrizd!)

↓

∫ meghatározása: $f = \int_0^x \sum \frac{d}{dx} = \frac{d}{dx} \sum \int_0^x$

// \sum szinte mindig geom

$\int \frac{d}{dx}$ rándulásra

kis pofázisb. $f \cdot x / \frac{f}{x}$

Klasszikus helyettesítés

$$\sum a_n [g(x)]^n = \sum a_n u^n \quad u = g(x)$$

a konv sugart $|u| < R$ alakban kapod meg, tehát $|g(x)| < R$ (ebből találd ki)
széleken $u = \pm R$ alakban vizsgáljuk (egyszerűbb)

Taylor - sorfejtés

Ha x_0 környezetében konvergál a hatványsor, akkor az az x_0 -beli Taylor-sor & eü (és f analitikus x_0 -ban)

$$f(x) = \sum_0^{\infty} \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} (x-x_0)^k$$

Az n -edrendű polinom n -edrendben érinti & eü.

Hiba: $R_n \equiv f(x) - T_n(x)$

ha analitikus: $(x-x_0)^n \gg R_n(x)$

Lagrange-misztériék: $R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1}$ ahol $\xi \in (x_0, x)$ vagy fordítva

→ hiba: $|x-x_0| \in [a, b]$ mellett választani a „legrosszabb” $x-t$ és $\xi -t$; $|H| = |R_{n+1}(x)| < \text{becslésünk}$

Alapsorok

Alapformák: $\frac{1}{1-x} = \sum_0^{\infty} x^n \quad |x| < 1$

ha lehet, ez szebb: $(1+x)^\alpha = \sum_0^{\infty} \binom{\alpha}{n} x^n \quad |x| < 1$

$$\binom{\alpha}{0} = 1 \quad \binom{\alpha}{k} = \frac{\alpha(\alpha-1)\dots(\alpha-k+1)}{k!}$$

$\binom{-1}{k} = (-1)^k$ // 2. hibbi is könnyen kioldható

$$\sin x = \sum_0^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n+1}}{(2n+1)!}$$

$$\cos x = \sum_0^{\infty} \frac{(-1)^n x^{2n}}{(2n)!}$$

$$\operatorname{sh} x = \sum_0^{\infty} \frac{x^{2n+1}}{(2n+1)!}$$

$$\operatorname{ch} x = \sum_0^{\infty} \frac{x^{2n}}{(2n)!}$$

$$e^x = \sum_0^{\infty} \frac{x^n}{n!}$$

$x \in \mathbb{R}$

Rac. ff

• felbontás után // nem mindent old meg

- polinom: maga & $x \in \mathbb{R}$

$$-\frac{A}{(x+a)^\alpha} = \frac{A}{(x_0+a)^\alpha} \left(\frac{x-x_0}{x_0+a} + 1 \right)^{-\alpha}$$

$$-\frac{A}{(B+(x-x_0)^\alpha)^\beta} = \frac{A}{B^\beta} \left(1 + \frac{(x-x_0)^\alpha}{B} \right)^{-\beta}$$

Mis kis pofázis: $f \cdot x / \frac{f}{x}$ stb.

• $\int \frac{d}{dx} / \frac{d}{dx} \int$: ha könnyebbnek látnak deriválni / integrálni

• trigon azonosságok

Felhasználás számoldshoz

— numerikus sor összegéhez: „vissza függvényesítsük”
& helyettesítsük

— deriválthoz: $\frac{f^{(k)}(x_0)}{k!} = a_k$ az $(x-x_0)^k$ -hoz tartozó tag

— $x \ll 1$: $(1+x)^\alpha \approx 1 + \alpha x$

— $\sqrt[\alpha]{a} = \sqrt[\alpha]{b^\alpha} \cdot \sqrt[\alpha]{\frac{a}{b^\alpha}} = b \cdot \sqrt[\alpha]{1+c}$ ahol $|c| < 1$

— $(1+x)^\alpha$ hibabeccsülhető, ha $\binom{\alpha}{k}$ vált előjelű, mert biztosan Leibniz:

$$|H| < \left| \binom{\alpha}{k+1} x^{k+1} \right|$$

MINDIG INDOKOLNI KELL AZ ÉRVÉNYESSEGET

// f végletesen diffható $(-R, R)$ -n
minden deriváltnak van közös közzé $(-R, R)$ -n } $f = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{f^{(k)}(0)}{k!} x^k$ mindenhol $(-R, R)$ -n

Fourier - sor

trig. r ekl osszeg: $\Phi_n = \frac{a_0}{2} + \sum_1^n \left[a_k \cos \frac{2k\pi x}{p} + b_k \sin \frac{2k\pi x}{p} \right]$

"Fourier-sorokhald": p azint periodus & intkald egy p rétes intervallumon (I)

$\exists f$ "
 $\left. \begin{array}{l} \text{Fourier-sorokhald} \\ \text{Fourier-sora ekonu} \end{array} \right\} \Rightarrow$

Φ_n ekonu & összege $f \Rightarrow a_k = \frac{2}{p} \int_I f \cos \frac{2k\pi x}{p} dx$ & $b_k = \frac{2}{p} \int_I f \sin \frac{2k\pi x}{p} dx$ ill. $a_0 = \frac{2}{p} \int_I f dx$

korlatos

Veges sok mondon réte bokhald & periodus } \Rightarrow folytonos helyeken $\Phi(x) = f(x)$
 & r eteseken lehet sz akad s } azokhald helyeken $\Phi(x) = \frac{f(x-0) + f(x+0)}{2}$

-  idemes pr itkald vizsgálni, hogy keveset kelljen integrálni
- ekonu  dfold s:  sszeadand k folytonosak, de az összeg már nem

$\left. \begin{array}{l} p_s \cdot p_s = p_s \\ p_n \cdot p_s = p_n \\ p_n \cdot p_n = p_s \cdot 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} p_s \text{ függvényeket pedig el gy } \int_0^{p/2} -n \text{ integrálni \& lettvel szorani} \\ p_n \text{ függvények integrálja pedig } 0 \end{array}$

• ekonu bizonyl k Weierstrassal:

$\left| a_k \cos \frac{2k\pi x}{p} + b_k \sin \frac{2k\pi x}{p} \right| \leq c_k$ ahol $\sum c_k$ konvergens

$\begin{cases} \sin k\pi = 0 \\ \cos k\pi = (-1)^k \end{cases}$

• ha n t kell, hogy egy numerikus sor szimolji ki boldle, keress egy megfelelő x -et & helyettesits be

Fourier - transform

$$f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{i\omega x} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i\omega t} dt d\omega \quad \text{ha} \quad \int_{-\infty}^{\infty} |f(x)| dx < \infty$$

Ezekt

$$\mathcal{F}[f(x)](\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cdot e^{-i\omega t} dt = F(\omega) \quad \text{"transform"}$$

$$\mathcal{F}^{-1}[F(\omega)](x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) e^{i\omega x} d\omega = f(x) \quad \text{"inverz transform"}$$

• $\mathcal{F}[F(\omega)]$ konstans, polynoms, els $\lim_{\omega \rightarrow \pm\infty} F(\omega) = 0$

• $f(x) = \mathcal{F}[\mathcal{F}^{-1}[f]] = \mathcal{F}^{-1}[\mathcal{F}[f]]$

Atalítások $f(x)$ & $g(x)$ F-transformáltak

• linearitás: $\mathcal{F}[(\alpha f + \beta g)(x)](\omega) = \alpha \mathcal{F}[f(x)](\omega) + \beta \mathcal{F}[g(x)](\omega)$

• dilatáció: $\mathcal{F}[f(\frac{x}{a})](\omega) = |a| \cdot \mathcal{F}[f(x)](a\omega)$

• eltolás: $\mathcal{F}[f(x-x_0)](\omega) = e^{-i\omega x_0} \cdot \mathcal{F}[f(x)](\omega)$

• moduláció: $\mathcal{F}[e^{i\omega_0 x} \cdot f(x)](\omega) = \mathcal{F}[f(x)](\omega - \omega_0)$

• diff 1: $\mathcal{F}[(x^n \cdot f)(x)](\omega) = i^n \cdot \frac{d^n}{d\omega^n} \mathcal{F}[f(x)](\omega)$

• diff 2: $\mathcal{F}[(f^{(n)})(x)](\omega) = (i\omega)^n \cdot \mathcal{F}[f(x)](\omega)$

Konvolúció

$$(f * g)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) g(x-t) dt$$

• $f * g = g * f$

• $\mathcal{F}[(f * g)(x)](\omega) = \mathcal{F}[f(x)](\omega) \cdot \mathcal{F}[g(x)](\omega)$

Többváltozós füvek - HATÁRÉRTÉK

$\underline{x}_k: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n$ Pontsorozat

$$\underline{x}_k \rightarrow \underline{a} \iff \forall x_{k_i} \rightarrow a_i$$

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ Operátor/leképezés/vektor-vektor $f(f_1 \dots f_m)$ ahol $f_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\lim_{\underline{x}_0} f(\underline{x}) = \underline{a} \iff \forall \lim_{\underline{x}_0} f_i(\underline{x}) = a_i$$

Jellemezhető mátrixszal (csak úgy mint 2 deriváltja)

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ Skálár-vektor

$$\lim_{\underline{x}_0} f(\underline{x}) = a \iff \lim_{\underline{u}} f(\underline{u}) = a \iff \forall \epsilon > 0 \exists \delta(\epsilon) > 0: \underline{u} \in D_f \cap K_{\delta, \underline{x}_0} \Rightarrow f(\underline{u}) \in K_{\epsilon, a}$$

(Utóbbit tárgyaljuk itt)

$f(x), g(x)$ folytonos $\Rightarrow f+g, \lambda f, f \cdot g$ folytonos

$f(x), g(x)$ folytonos $\Rightarrow f \circ g$ folytonos

$f(\underline{x}) = x_i$ fu folytonos $\Rightarrow \text{Ract}f(x_1 \dots x_n)$ folytonos, ha nével $\neq \emptyset$

⊖ Bizonyításhoz és cáfoláshoz ált definíció

$$x_n = \rho_n \cos \varphi_n$$

$$y_n = \rho_n \sin \varphi_n$$

ahol $\rho_n \rightarrow 0$
 φ_n tetszőleges

$$\exists \text{ khor } \int \lim_{\underline{0}} f(x, y) = \int \lim_{\rho_n \rightarrow 0} f(x_n, y_n) \text{ . Ez már „egyenlőség”}$$

Ált kihasználjuk, hogy $\sin \varphi_n$ & $\cos \varphi_n$ korlátos ill. $\sin^2 \varphi_n + \cos^2 \varphi_n = 1$
Minden helyen működnie kell. Vess be minden tetszőleges korlátot.

Cáfoláshoz két eltérő út találásával.

• $\lim_{x \rightarrow 0} (x, mx)$. H2 nem esik ki m, önmagában is elég. $\begin{matrix} x=0 \\ m=0 \\ m=1 \end{matrix}$ helyeken édes

$$\lim_{x \rightarrow 0} \lim_{y \rightarrow 0} f(x, y) \neq \lim_{y \rightarrow 0} \lim_{x \rightarrow 0} f(x, y)$$

• $\frac{x^n y^m}{x^k + y^l}$: 1. $x_k = \frac{1}{k^m}$, $y_l = \frac{1}{l^m}$ véges határértékre hozza ki
2. „egyenes irányban” \emptyset

Gyakori $2 + \infty$ találás. Cáfoláshoz elkor ált \emptyset eredményt tudn utagyan kihozni.
De próbálhatunk a ált definícióval is.

Bolzano

D öf & folytonos $\Rightarrow f(a)$ & $f(b)$ között minden értéket felvevő D -n

Weierstrass

D kompakt & folytonos \Rightarrow felvevő inf & sup-át ;
 (korlátos & kompakt értékkészlet)

- D g-nél
- deriválással pont szélsőértékűhelyeken
- ahol nem deriválható

Heine

D kompakt & folytonos \Rightarrow e folytonos

Lagrange

D konvex & \exists grad f & a belső pont $\Rightarrow \forall b \in D$ van c pont az a & b közötti szakaszon
 ahol $f(b) - f(a) = df(c, b-a)$

Szélsőérték keresés

• Szükséges feltétel: az ott értelmezett iránymenti/parciális/totális deriváltak mind 0-k.
 \Rightarrow leszűkül az „extremális” pontokra & a nemderiválható pontokra

• H -t összerakjuk (másodrendű parciális deriváltakból)
 // a második derivált létezését pl. folytonossággal indokolni kell

grad $f(a) = 0$ & H poz definit \Rightarrow lok min

grad $f(a) = 0$ & H neg definit \Rightarrow lok max

H indefinit \Rightarrow nem lehet szélsőérték

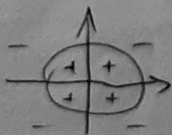
poz definit: $\forall Du > 0$
 neg definit: $\forall (-1)^k Du > 0$
 indefinit: nem $\forall Du > 0$, nem $\forall (-1)^k Du > 0$
 nyácpont: extrémális,
 de indefinit H

• Ha elakadunk egy extrémális pontnál, figyeljük a környezet eljélet.
 Ha mindenthol azonos / legfeljebb 0, akkor szélsőérték.

Egyébként nem.

• A nemderiválható pontoknál is signs eljélet kell nézni (nagyon ritka esetből levelek van).

Rajzoljunk!



Lineáris regresszió

$y = mx + b$; $r = \sum (mx_i + b - y_i)^2$ minimális

k db x_i, y_i pár $m = \frac{k \sum x_i y_i - \sum x_i \cdot \sum y_i}{k \sum x_i^2 - \sum x_i \cdot \sum x_i}$ $b = \frac{\sum y_i - m \sum x_i}{k}$

Többváltozós fűvek - DERIVÁLÁS

3

Parciális x_i szerint $\frac{\partial}{\partial x_i} f$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_{i-1}, x_i + h, x_{i+1}, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_n)}{h}$$

- Nem létezik, ha nem folytonos a pontban
- Konstansműdszerrel egyváltozós fű, ahol hagyományosan megállapítható a derivált

Gradiens $\text{grad} f$

$$\lim_{h \rightarrow 0} [f(\underline{a} + h) - f(\underline{a}) - \text{grad} f(\underline{a}) \cdot h] = 0$$

Ehhez egy próbát kell találni, ami csak $(f'_{x_1}, \dots, f'_{x_n})$ lehet.

• Nem létezik, ha bármely parciális/iránymenti derivált \nexists

• Nem létezik, ha nem folytonos a pontban

• Ha $K_{\underline{a}}$ -ban $\nexists \frac{\partial f}{\partial x_i} \forall i$ -re + ezek folytonosak \underline{a} -ban $\rightarrow \nexists \text{grad} f(\underline{a})$

Értéke: $g(\frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}) = \sum \frac{\partial f}{\partial x_i} \cdot \underline{e}_i$

$$\nexists \text{grad} f \Rightarrow \nexists \frac{\partial f}{\partial x_i} = \text{grad} f \cdot \underline{e}_i$$

$$\nexists df(\underline{a}, h) = \text{grad} f(\underline{a}) \cdot h$$

(differenciál)
 $df \approx f(\underline{a} + h) - f(\underline{a})$

$$\nexists \frac{\partial f}{\partial \underline{e}} = \text{grad} f \cdot \underline{e}$$

Jelentése:

- a maximális iránymenti derivált iránya $\frac{\text{grad} f}{|\text{grad} f|}$, nagysága $|\text{grad} f|$

- \perp a szintalakzatra

- a nagyobb paraméterű sínkonál felel meg (ha $\text{grad} f \neq 0$). \mathbb{R}^n -beli vektor

Iránymenti derivált $\frac{df}{d\underline{e}}$ ahol $|\underline{e}| = 1$

$$\lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(\underline{a} + t \cdot \underline{e}) - f(\underline{a})}{t}$$

Fantos csak \underline{e} kell értelmezve legyen & folytonosság sem kell

Többváltozós funkció - MAGASABBRENDŰ DERIVÁLÁS

4

N -szer deriválható : $(n-1)$ -szer deriválható & $(n-1)$ -edik deriváltjának parciális deriváltjai léteznek
 a környezetben a pontban

N -szer folytonosan deriválható : \exists n -edrendű parciális deriváltja \exists és folytonos (csak intervallumon!)

2-dik derivált : Hesse-mátrix

$$H (n \times n) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_1} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n} \\ \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_n} \end{bmatrix}$$

\exists mindig szimmetrikus és

$$d^2 f(\underline{a}, \underline{h}) = \underline{h}^T \cdot H(\underline{a}) \cdot \underline{h} = h_1^2 f''_{xx}(\underline{a}) + 2h_1 h_2 f''_{xy}(\underline{a}) + h_2^2 f''_{yy}(\underline{a})$$

N -edrendű differenciál : $d^n f(\underline{a}, \underline{h}) = d \left[d^{n-1} f(\underline{a}, \underline{h}) \right] (\underline{a}, \underline{h})$

Young (átlakozhatóság) : f n -szer folytonosan diffható \Rightarrow az n -edrendű parciális deriváltak megegyeznek, ha csak a deriváltak sorrendjében térnek el

$$d^2 f(x, y) = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} dx^2 + 2 \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} dx dy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} dy^2$$

Többváltozós funkciók — VEKTOR-VEKTOR FÜGGVÉNY

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$

$f = (f_1, \dots, f_m)$ deriválható $\Leftrightarrow \exists \text{grad } f_i(\underline{a}) \quad \forall i$ -re

$$\Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(\underline{a}+h) - f(\underline{a}) - \underline{A} \cdot h|}{|h|} = 0$$

$$\underline{f}'(\underline{a}) = \underline{A} = \begin{bmatrix} f_1'(\underline{a}) \\ \vdots \\ f_m'(\underline{a}) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n} \end{bmatrix} \rightarrow \frac{\partial f_i}{\partial \underline{x}}$$

Ha $m=n$ ún. Jacobi-matrix,

$\frac{\partial f}{\partial x_1} \quad \frac{\partial f}{\partial x_2} \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n}$

ill. $\frac{\partial f}{\partial \underline{e}} \Big|_{\underline{x}} = \underline{f}' \Big|_{\underline{x}} \cdot \underline{e}$ (antiparalel)

Láncszabály $(f \circ g)' \Big|_{\underline{x}} = f' \Big|_{g(\underline{x})} \cdot g' \Big|_{\underline{x}}$ ill. $\frac{\partial f \circ g}{\partial x_i} \Big|_{\underline{x}} = f' \Big|_{g(\underline{x})} \cdot \frac{\partial g}{\partial x_i} \Big|_{\underline{x}}$

Ami nekünk fontosabb:

- $\underline{z}(t) = f(x(t), y(t))$ kérgörbe

$$\left. \begin{array}{l} \exists \text{grad } f \\ \frac{\partial x}{\partial t}, \frac{\partial y}{\partial t}, \frac{\partial z}{\partial t} \text{ folytonosak} \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial f}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial t}$$

- $F(x, y) = 0$ implicit fu // $y(x)$

$$\left. \begin{array}{l} \exists \text{grad } F \\ \exists \text{grad } y(x) \end{array} \right\} \Rightarrow \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial x} = 0$$

- $F(x, y, z) = 0$ implicit fu // $z(x, y)$

$$\left. \begin{array}{l} \exists \text{grad } F \\ \exists \text{grad } z \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{cases} \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial y} = 0 \end{cases}$$

Többszörös függvény - GEOMETRIA

6

Normál térben

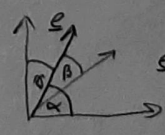
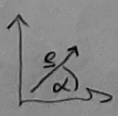
- $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$ a sík tengelyponti egyenlete
- $z = f(x)$ z körüli megforgatás: $z = f(\sqrt{x^2 + y^2}) \sim$ többi
- gyökvonatsíndi „két dg” ±
- $z = (ax)^2 + (by)^2 + 1$: a $z = x^2 + y^2$ paraboloid nyújtása $\frac{1}{a}, \frac{1}{b}$ -resek
- $(ax)^2 + (by)^2 + (cz)^2 = 1$: az $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ gömb nyújtása (ellipsoid) $\frac{1}{a}, \frac{1}{b}, \frac{1}{c}$ -resek

Szintfelület: $F(x, y, z) = C$ (implicit) // lehetne 0 is
 $F(x, y) = C$ (explicit)

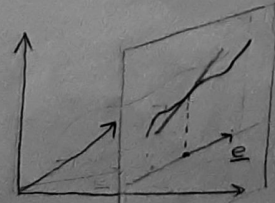
Érintőfelület: $\text{grad } F(\underline{P}_0) \cdot (\underline{P} - \underline{P}_0) = 0$ (implicit)

$y = \text{grad } f(x) \cdot (x - x_0) + f(x_0)$ (explicit) // értsd pl. p, p₀ síkbeli pontok
 $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$
 y : a két hámszög váltószöge

Íránymenti derivált: $e = (\cos \alpha, \sin \alpha)$



Egyenleket megmondja erre a síkra eső f_u-ra meredekséget
 → adott irányú érintő egyeneshez jó



Egyenlete: $(x, y, z) = (x_0, y_0, f(x_0, y_0)) + \lambda \cdot (e_1, e_2, \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial e})$

Többváltozós funkciók - INTEGRÁLÁS


folytonos \Rightarrow integrálható

folytonos & "egy irányban integrálható" \Rightarrow két lépésben integrálható & felszámolható

MINDIG RAJZOLJ. MINDIG HELYETTESÍTS. MINDIG ZH-EK.

• \int -mérték: $\int_a^b 1 dQ$ // használj ki a területaxiómákat

$$\int_a^b \int_c^d f(x)g(y) dx dy = \int_a^b f(x) dx \int_c^d g(y) dy$$

•  tartomány hálóbontás módszer \rightarrow normált tartományok + "duplátszhoz" is jó

• sorrendezés:

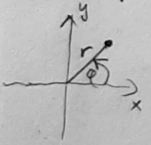
$$\int_a^b \int_c^d f dx dy = \int_c^d \int_a^b f dy dx$$

$$\int_a^b \int_{f_1(x)}^{f_2(x)} g dy dx = \int_a^b [G(y)]_{y=f_1(x)}^{y=f_2(x)} dx$$

itt "cserét" lezajlatással lehet megoldani

• transzformáció:

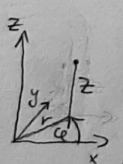
POLÁR (x,y)



$dxdy = r dr d\phi$
 $x = r \cos \phi$
 $y = r \sin \phi$

egyenés: $y = \tan \phi \cdot x$
 kör: $(x-u)^2 + (y-v)^2 \leq r_0^2$
 vagy $x^2 + y^2 - 2r_x x \leq 0$ ha x tengelyen & 0-t érinti
 vagy $x^2 + y^2 - 2r_y y \leq 0$ -||-
 vagy $x^2 + y^2 \leq r^2$

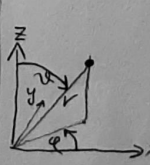
HENGER (x,y,z)



$dxdydz = r dr d\phi dz$
 $x = r \cos \phi$
 $y = r \sin \phi$
 $z = z$

fergőtest: $z = f(\sqrt{x^2 + y^2})$

GÖMB (x,y,z)



$dxdydz = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$
 $x = r \cos \phi \sin \theta$
 $y = r \sin \phi \sin \theta$
 $z = r \cos \theta$

mishal $\int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^r r^2 dr d\theta d\phi$ lenne
 ezidemenre
 ott minden
 sin helyettes

gömb: $x^2 + y^2 + z^2 \leq r^2$

a "hátrfűt" is transzformálni kell (egyenésűen)

Alt. $\int_{\varphi(A)} f(x) dx = \int_A f(\varphi(t)) \cdot |\det J_{\varphi}| dt$ // $\varphi(t) = (x_1 = x_1(t_1, \dots, t_n))$ & abs $\left| \frac{\partial x_1}{\partial t_1} \dots \right|$