

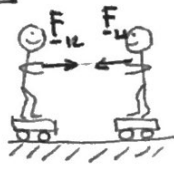
Ismétlés:

Newton II. törvénye:

$$F = ma \quad [F] = kg \frac{m}{s^2} = N$$

Newton III. törvénye:

$$F_{12} = -F_{21}$$



(hatás-ellenhatás)

erőhatások függetlensége:

$$F_c = \sum_i F_i$$



I.) Newton I. törvénye. (tehetetlenség tv.-e)

1.)

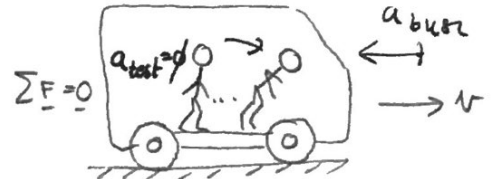
A II. törvény szerint ha egy testre nem hat eredő erő, akkor $a = \emptyset$, azaz $v = \text{áll}$, tehát egyenes vonalú, egyenletes mozgást végez vagy nyugalomban marad.

Mihez képest?

Megfigyelés: Fekvő vagy kanyarodó buszban ez nem igaz! A buszban elesünk, pedig nem hat ránk eredő erő!



belülről: Newton I. nem igaz!



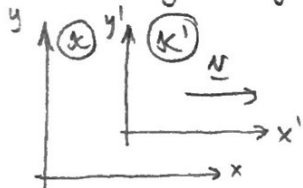
külről: Newton I. törvénye igaz

2.) Értelmezése:

Newton I. törvénye a többi törvény érvényeségi körét rögzíti, ezért fontos!

Másképp: A Newton-törvények ún. inerciarendszerben érvényesek.

Inerciarendszer: Olyan vonatkoztatási rendszer, melyben igaz Newton I. törvénye.



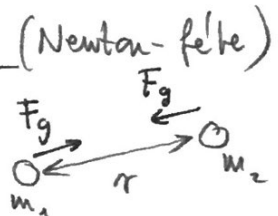
Ha találunk egy inerciarendszert, akkor minden, ahhoz képest állandó v sebességgel mozgó rendszer is inerciarendszer.

A gyorsuló busz nem inerciarendszer.

II.) Erőtörvények

1.) Gravitációs erő-törvény (Newton-féle)

$$F_g = \gamma \frac{m_1 m_2}{r^2}$$



(pontszerű és gömbösrükm. testek)

gravitációs állandó: $\gamma = 6,67 \cdot 10^{-11} \frac{Nm^2}{kg^2}$

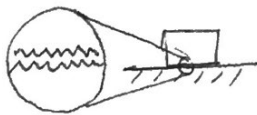
Gravitációs gyorsulás:

$$g_0 = \frac{F_g}{m_2} = \gamma \frac{m_1}{r^2} \approx 10 \frac{m}{s^2}$$

A földi g ennél kisebb a Föld forgása miatt, ezért annak neve nehézségi gyorsulás

2.) Csúszási és tapadási súrlódási erő

Okai: az érintkező testek egyenetlenségei (reccék)



csúszási

tapadási

- felületek egymáshoz képest mozognak ($v_{rel} \neq 0$)
- irányja v_{rel} -el ellentétes,

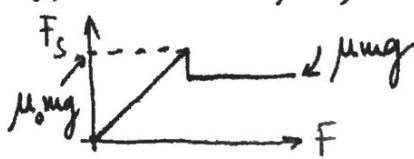
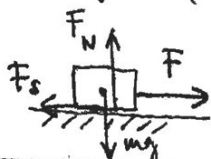
- felületek egymáshoz képest nem mozognak ($v_{rel} = \emptyset$)
- irányát a többi erő határozza meg,

$$F_{cs} = \mu F_N$$

nyugzóerő (merőleges)

$$F_{tap} \leq \mu_0 F_N$$

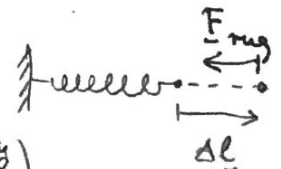
általában $\mu_0 > \mu$



3.) Rugóerő (Hooke-törvény)

Rugalmas testekben deformáció lép fel. A rugóerő iránya a deformációval ellentétes, nagysága arál arányos.

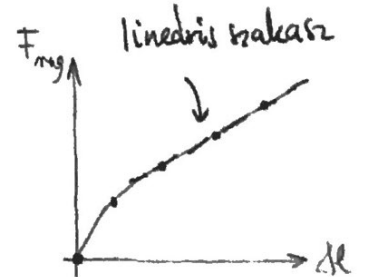
$$F_{-rug} = -D \Delta l$$



D: rugóállandó (direkciós erő)

$$[D] = N/m$$

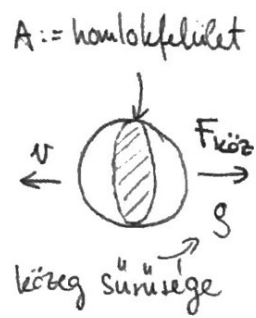
Kivétel: rugóállandó mérése



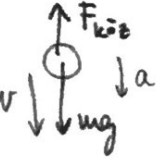
4.) Közegellenállási erő

- a) gázokban, folyadékokban
- relatív sebességgel ellentétes

$$F_{köz} = C \rho A v^2$$



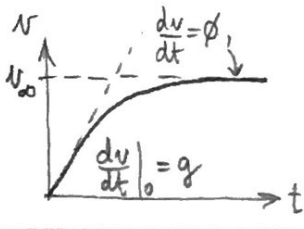
b.) eső közegellenállással:



$$mg - C \rho A v^2 = ma = m \frac{dv}{dt}$$

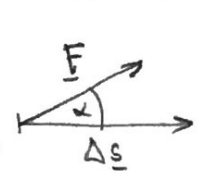
$$\frac{dv}{dt} = g - \frac{C \rho A}{m} v^2$$

$$v_{\infty} = \sqrt{mg / C \rho A}$$



III A munka fogalma, kiszámítása

1.) Egyenes vonalú mozgás, F = állandó



munka:

$$W = \underline{F} \cdot \underline{\Delta s} = |\underline{F}| |\underline{\Delta s}| \cos \alpha$$

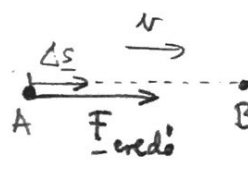
- a.) ha $\alpha = 90^\circ$, $W = 0$.
- b.) ha $\alpha = 0^\circ$, $W = F \cdot \Delta s$
- c.) ha $\alpha > 90^\circ$, $W < 0$.

Mértékegység:

$$[\underline{F}] = N \quad \left\{ \begin{array}{l} [\underline{W}] = N \cdot m = J \text{ (joule)} \\ [\underline{\Delta s}] = m \end{array} \right.$$

2.) Nem egyenes mozgás, F ≠ állandó: a pályát apró darabokra osztjuk, és $W = \sum \underline{F} \cdot \underline{\Delta s}$ a munka.

IV. Munkatétel, mozgási energia (spec.)



Nézzük egy v sebességgel mozgó tömegpontra ható eredő erő munkáját!

$$\Delta W = F_{\text{eredő}} \cdot \Delta s = F_{\text{eredő}} \cdot v \Delta t$$

Newton II. törvénye:

$$F_{\text{eredő}} = ma = m \frac{\Delta v}{\Delta t}$$

ezzel:

$$\Delta W = m \frac{\Delta v}{\Delta t} \cdot v \cdot \Delta t = m \cdot v \Delta v$$

Mi a $v \cdot \Delta v$?

$$\Delta(v^2) = (v + \Delta v)^2 - v^2 = 2v \Delta v + (\Delta v)^2$$

kicsi

Tehát: $v \Delta v \approx \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right)$

Az eredő erő elemi munkája teljessé:

$$\Delta W = m \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right),$$

a teljes munka:

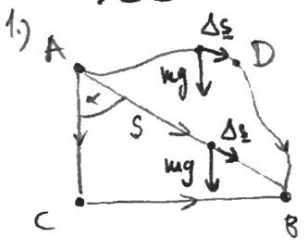
$$W_{\text{eredő}} = m \sum_A^B \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right) = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2$$

Definíció: $E_{\text{kin}} = \frac{1}{2} m v^2$ (mozgási v. kinetikus energia)

Munkatétel: Az eredő erő munkája egyenlő a test mozgási energiájának megváltozásával:

$$W_{\text{eredő}} = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 = \Delta E_{\text{kin}}$$

V. Konzervatív erőter, helyzeti energia



A helyzeti erő munkája:

$$W_{AB} = mg \cdot s \cdot \cos \alpha$$

$$W_{ACB} = mgh + 0$$

Ez a kétő egyenlő, mert $h = s \cos \alpha$. Belátható, hogy bármely (pl. ADB) útra is ekkora a helyzeti erő munkája.

Definíció: Egy erőteret konzervatívnak nevezünk, ha tetszőleges A és B pontok között az erőter munkája független a pálya alakjától.



2.) Helyzeti (potenciális energia)

Legyen $\underline{F}(\underline{r})$ konzervatív erőter! Válasszunk egy 0 kezdőpontot (nullszíntet)!

Definíció: Tetszőleges P pont helyzeti energiája:

$$E_{\text{pot}} = \sum_P^0 \underline{F}(\underline{r}) \cdot \underline{\Delta s}$$

azaz az a munka, amit az erőter a testen végez tetszőleges P → 0 pályán.

Ez függ a nullszint (0 pont) megválasztásától. Két pont (A és B) közötti potenciális energia-különbség viszont nem függ:

$$W_{AB} = E_{\text{pot}}^A - E_{\text{pot}}^B$$

